

מערך תרגול 7

201 – 88 תשע"ח סמסטר ב'

1 מקדמי Γ_{ij}^k

תזכורת 1

א. הוקטורים $\{x_1, x_2, n\}$ מהווים בסיס של \mathbb{R}^3 , לכן נוכל להגדיר מקדמי Γ_{ij}^k ע"י

$$x_{ij} = \frac{\partial^2 x}{\partial u^i \partial u^j} = \Gamma_{ij}^1 x_1 + \Gamma_{ij}^2 x_2 + L_{ij} n$$

מקדמי גמא הם סימטריים במובן ש- $\Gamma_{ij}^k = \Gamma_{ji}^k$.

ב. ניתן לחשב את Γ_{ij}^k באמצעות הנוסחאות הבאות:

$$\Gamma_{ij}^k = \langle x_{ij}, x_\ell \rangle g^{\ell k}$$

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} (g_{i\ell;j} - g_{ij;\ell} + g_{j\ell;i}) g^{\ell k}$$

באשר $g_{ij;k} = \frac{\partial g_{ij}}{\partial u^k}$. שימו לב שהנוסחה השנייה נותנת אפשרות לחשב את מקדמי גמא באמצעות מקדמי המטריקה בלבד, גם אם לא נתונה פרמטריזציה.

ג. עבור משטח סיבוב $x(\theta, \phi) = (r(\phi)\cos\theta, r(\phi)\sin\theta, z(\phi))$ מקבלים

$$\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{22}^1 = 0$$

$$\Gamma_{12}^1 = \frac{1}{r} \frac{dr}{d\phi}$$

שימו לב 1 כאשר (g_{ij}) אלכסונית גם (g^{ij}) אלכסונית כלומר $g^{12} = 0$. לכן נקבל נוסחא פשוטה יותר

$$\Gamma_{ij}^\kappa = \frac{1}{2} (g_{i\kappa;j} - g_{ij;\kappa} + g_{j\kappa;i}) g^{\kappa\kappa}$$

באשר אנחנו נזהרים לרשום קו תחתון מתחת ל- k כיוון שלא סוכמים עליו למרות שהוא מופיע גם למעלה וגם למטה.

תרגיל 1 מציאו את מקדמי גמא עבור הפרמטריזציה $x(u^1, u^2) = (u^1, u^1 + u^2, 0)$

א. לפי הגדרה.

ב. באמצעות הנוסחה $\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2}(g_{i\ell;j} - g_{ij;\ell} + g_{j\ell;i})g^{\ell k}$.

פתרון 1

א.

$$x_1 = (1, 1, 0)$$

$$x_2 = (0, 1, 0)$$

כלומר $x_{11} = \vec{0}$ ולכן $\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{11}^2 = 0$

באותו האופן $x_{12} = x_{22} = \vec{0}$ לכן

$$\Gamma_{22}^1 = \Gamma_{22}^2 = \Gamma_{12}^1 = \Gamma_{12}^2 = 0$$

לסיכום $\Gamma_{ij}^k = 0$ לכל i, j, k

ב. נחשב את המטריקה

$$(g_{ij}) = \begin{pmatrix} \langle x_1, x_1 \rangle & \langle x_1, x_2 \rangle \\ \langle x_1, x_2 \rangle & \langle x_2, x_2 \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

נשתמש בנוסחה השנייה. נמצא את $\Gamma_{11}^1, \Gamma_{11}^2$:

$$\begin{aligned} \Gamma_{11}^k &= \frac{1}{2}(g_{1\ell;1} - g_{11;\ell} + g_{1\ell;1})g^{\ell k} \\ &= \underbrace{\frac{1}{2}(\overbrace{g_{11;1}^0} - \overbrace{g_{11;1}^0} + \overbrace{g_{11;1}^0})}_{\ell=1}g^{1k} + \underbrace{\frac{1}{2}(\overbrace{g_{12;1}^0} - \overbrace{g_{11;2}^0} + \overbrace{g_{12;1}^0})}_{\ell=2}g^{2k} = 0 \end{aligned}$$

כל מקדמי המטריקה קבועים כלומר $\frac{\partial g_{ij}}{\partial u^k} = 0$ לכל i, j, k . כלומר

$$\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{11}^2 = 0$$

ברור כי באותו אופן נקבל $\Gamma_{ij}^k = 0$ לכל i, j, k

תרגיל 2 מציאו את מקדמי גמא של הפרמטריזציה של ספירת היחידה

$$x(\theta, \phi) = (\sin \phi \cos \theta, \sin \phi \sin \theta, \cos \phi)$$

פתרון 2 ראשית נחשב את המטריקה:

$$x_\theta = (-\sin \phi \sin \theta, \sin \phi \cos \theta, 0)$$

$$x_\phi = (\cos \phi \cos \theta, \cos \phi \sin \theta, -\sin \phi)$$

כלומר

$$(g_{ij}(\theta, \phi)) = \begin{pmatrix} \sin^2 \phi & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

לכן ההפכית:

$$(g^{ij}) = \begin{pmatrix} \sin^{-2} \phi & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

כהכנה לקראת שימוש בנוסחה, ראשית נמצא את $g_{ij;k}$:

$$(g_{ij;1}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(g_{ij;2}) = \begin{pmatrix} \sin(2\phi) & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

לסיכום: קיבלנו $g_{11;2} = \sin(2\phi)$ ו- $g_{ij;k} = 0$ לכל i, j, k אחרים.

המטריקה אלכסונית, לכן נשתמש בנוסחה הפשוטה יותר $\Gamma_{ij}^\kappa = \frac{1}{2}(g_{i\kappa;j} - g_{ij;\kappa} + g_{j\kappa;i})g^{\kappa\kappa}$

$$\Gamma_{11}^1 = \frac{1}{2}(g_{11;1} - g_{11;1} + g_{11;1})g^{11} = 0$$

$$\Gamma_{11}^2 = \frac{1}{2}(g_{12;1} - \overbrace{g_{11;2}}^{\sin(2\phi)} + g_{12;1}) \overbrace{g^{22}}^1 = -\sin \phi \cos \phi$$

$$\Gamma_{12}^1 = \frac{1}{2}(\overbrace{g_{11;2}}^{\sin(2\phi)} - g_{12;1} + g_{21;1}) \overbrace{g^{11}}^{\sin^{-2} \phi} = \frac{\sin(2\phi)}{2 \sin^2 \phi} = \frac{\cos \phi}{\sin \phi} = \cot \phi$$

$$\Gamma_{12}^2 = \frac{1}{2}(g_{12;2} - g_{12;2} + g_{22;1})g^{22} = 0$$

$$\Gamma_{22}^1 = \frac{1}{2}(g_{21;2} - g_{22;1} + g_{21;1})g^{11} = 0$$

$$\Gamma_{22}^2 = \frac{1}{2}(g_{22;2} - g_{22;2} + g_{22;2})g^{22} = 0$$

שימו לב שהספירה היא משטח הסיבוב של

$$r(\phi) = \sin \phi$$

$$z(\phi) = \cos \phi$$

ואכן מקדמי גמא מקיימים את הנוסחאות עבור משטח סיבוב:

$$\begin{aligned}\Gamma_{11}^1 &= \Gamma_{22}^1 = 0 \\ \Gamma_{12}^1 &= \frac{1}{r} \frac{dr}{d\phi} = \frac{1}{\sin \phi} \sin'(\phi) = \frac{\cos \phi}{\sin \phi} = \cot \phi\end{aligned}$$

תרגיל 3 בקואורדינטות $(u^1, u^2) = (u, v)$ מציאו מקדמי גמא של משטח בעל המטריקה

$$(g_{ij}(u, v)) = \begin{pmatrix} v & 0 \\ 0 & v \end{pmatrix}$$

פתרון 3 ההפכית של g_{ij} :

$$g^{ij} = \begin{pmatrix} v^{-1} & 0 \\ 0 & v^{-1} \end{pmatrix}$$

נמצא את $g_{ij;k}$:

$$(g_{ij;1}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(g_{ij;2}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

לסיכום קיבלנו: $g_{11;2} = g_{22;2} = 1$ ו- $g_{ij;k} = 0$ לכל i, j, k אחרים.

המטריקה אלכסונית, לכן נשתמש בנוסחא הפשוטה יותר $\Gamma_{ij}^\kappa = \frac{1}{2}(g_{i\kappa;j} - g_{ij;\kappa} + g_{j\kappa;i})g^{\kappa\kappa}$

$$\Gamma_{11}^1 = \frac{1}{2}(g_{11;1} - g_{11;1} + g_{11;1})g^{11} = 0$$

$$\Gamma_{11}^2 = \frac{1}{2}(g_{12;1} - \overbrace{g_{11;2}}^1 + g_{12;1}) \overbrace{g^{22}}^{v^{-1}} = -\frac{1}{2v}$$

$$\Gamma_{12}^1 = \frac{1}{2}(\overbrace{g_{11;2}}^1 - g_{12;1} + g_{21;1}) \overbrace{g^{11}}^{v^{-1}} = \frac{1}{2v}$$

$$\Gamma_{12}^2 = \frac{1}{2}(g_{12;2} - g_{12;2} + g_{22;1})g^{22} = 0$$

$$\Gamma_{22}^1 = \frac{1}{2}(g_{21;2} - g_{22;1} + g_{21;1})g^{11} = 0$$

$$\Gamma_{22}^2 = \frac{1}{2}(\overbrace{g_{22;2}}^1 - \overbrace{g_{22;2}}^1 + \overbrace{g_{22;2}}^1) \overbrace{g^{22}}^{v^{-1}} = \frac{1}{2v}$$

2 אורך עקומות על משטחים

תזכורת 2

א. תהי $\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ עקומה מישורית ו- $x : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ משטח. אז $\beta = x \circ \alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ עקומה מרחבית שנמצאת על המשטח. האורך של $\beta = x \circ \alpha$ נתון ע"י

$$\int_a^b \sqrt{g_{ij}(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt}} dt$$

ב. בפרט, אם $g_{ij} = \delta_{ij}$ אז אורך כל עקומה מישורית α שווה לאורך העקומה על המשטח $\beta = x \circ \alpha$.

תרגיל 4 הנוסחה $\int_a^b \sqrt{g_{ij} \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt}} dt$ כתובה באמצעות הסכם סכימת איינשטיין. כיתבו אותה מפורשות.

פתרון 4

$$\begin{aligned} & \int_a^b \sqrt{g_{ij} \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt}} dt \\ &= \int_a^b \sqrt{\sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 g_{ij} \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt}} dt \\ &= \int_a^b \sqrt{g_{11} \left(\frac{d\alpha^1}{dt} \right)^2 + 2g_{12} \frac{d\alpha^1}{dt} \frac{d\alpha^2}{dt} + g_{22} \left(\frac{d\alpha^2}{dt} \right)^2} dt \end{aligned}$$

תרגיל 5 נסתכל על העקומה המישורית $\alpha(t) = (t, t)$ עבור $t \in [0, 2\pi]$, ועל המשטח

$$x(u^1, u^2) = (u^1 \cos u^2, u^1 \sin u^2, u^2)$$

(הליקואיד). חשבו את אורך העקומה $\beta = x \circ \alpha$.

פתרון 5 ראשית נחשב את המטריקה של המשטח:

$$x_1 = (\cos u^2, \sin u^2, 0)$$

$$x_2 = (-u^1 \sin u^2, u^1 \cos u^2, 1)$$

$$g_{11} = \langle x_1, x_1 \rangle = 1$$

$$g_{12} = \langle x_1, x_2 \rangle = 0$$

$$g_{22} = \langle x_2, x_2 \rangle = (u^1)^2 + 1$$

כלומר

$$(g_{ij}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (u^1)^2 + 1 \end{pmatrix}$$

ובמשתנה t :

$$(g_{ij}(\alpha(t))) = (g_{ij}(t, t)) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & t^2 + 1 \end{pmatrix}$$

כעת, $\frac{d\alpha}{dt} = \left(\frac{d\alpha^1}{dt}, \frac{d\alpha^2}{dt}\right) = (1, 1)$ כלומר

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi} \sqrt{g_{11} \left(\frac{d\alpha^1}{dt}\right)^2 + 2g_{12} \frac{d\alpha^1}{dt} \frac{d\alpha^2}{dt} + g_{22} \left(\frac{d\alpha^2}{dt}\right)^2} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{1 \cdot 1^2 + 2 \cdot 0 \cdot 1 \cdot 1 + (t^2 + 1) \cdot 1^2} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{t^2 + 2} dt \approx 24.43 \end{aligned}$$

תרגיל 6 הראו כי אם $g_{ij} = \mu^2 \delta_{ij}$ עבור $0 < \mu \in \mathbb{R}$ אז לכל עקומה $\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ מתקיים

$$L(x \circ \alpha) = \mu L(\alpha)$$

באשר $L(\gamma)$ מסמן אורך של עקומה.

פתרון 6

$$\begin{aligned} L(x \circ \alpha) &= \int_a^b \sqrt{g_{11} \left(\frac{d\alpha^1}{dt}\right)^2 + 2g_{12} \frac{d\alpha^1}{dt} \frac{d\alpha^2}{dt} + g_{22} \left(\frac{d\alpha^2}{dt}\right)^2} dt \\ &= \int_a^b \sqrt{\mu^2 \left(\frac{d\alpha^1}{dt}\right)^2 + \mu^2 \left(\frac{d\alpha^2}{dt}\right)^2} dt \\ &= \mu \int_a^b \sqrt{\left(\frac{d\alpha^1}{dt}\right)^2 + \left(\frac{d\alpha^2}{dt}\right)^2} dt = \mu L(\alpha) \end{aligned}$$