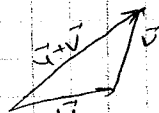


תכונות של הנורמה:

1. א-שלילי: $\|v\| \geq 0$ ושיוויון מתקבל רק עבור $v=0$.
2. הומוגניות: $\|tv\| = |t| \|v\|$ עבור $t \in \mathbb{R}, v \in \mathbb{R}^n$.
3. א-שיוויון המשולש: $\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\|$.

הוכחה ל-3:

$$\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\|$$



כדי שהתנאי יהיה 2, נניח כי u ו- v הם וקטורים הנמצאים באותו כיוון.

הכלל הנמשך נותן:

אם V הוא מרחב וקטורי מעל \mathbb{R} , סתם $\| \cdot \| : V \rightarrow \mathbb{R}$ נקראת נורמה אם:

1. $v \in V, v \neq 0 \Rightarrow \|v\| > 0$, $v=0 \Rightarrow \|v\|=0$.
2. $t \in \mathbb{R}, v \in V \Rightarrow \|tv\| = |t| \|v\|$.
3. $\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\|$ (ניסוח גזירה).

$$\|u-v\| \geq |\|u\| - \|v\||$$

||·||₁ ו-||·||₂

1. ב- \mathbb{R}^n נגדע את $\|x\|_\infty = \|(x_1, \dots, x_n)\| = \max_{1 \leq k \leq n} |x_k|$ ונקראת נורמת האינסוף.

2. ב- \mathbb{R}^n נגדע את $\|x\|_1 = \|(x_1, \dots, x_n)\| = \sum_{k=1}^n |x_k|$ ונקראת נורמת L1.

3. אם $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה רציפה, $C([a,b])$ היא המרחב הנצמד של פונקציות רציפות.

אם $f, g \in C([a,b])$ ו- $c \in \mathbb{R}$, אז $cf + g \in C([a,b])$. נקרא $C([a,b])$ מרחב וקטורי מעל \mathbb{R} .

הנורמה $\|f\|_\infty = \max_{x \in [a,b]} |f(x)|$ היא נורמה על $C([a,b])$. נקרא $\|f\|_\infty$ נורמת האינסוף.

אם $f_n \in C([a,b])$ ו- $f \in C([a,b])$, אז $\|f_n - f\|_\infty \rightarrow 0$ אם ורק אם $f_n \rightarrow f$ במובן הנקודתי.

אם $f_n \in C([a,b])$ ו- $f \in C([a,b])$, אז $\|f_n - f\|_\infty \rightarrow 0$ אם ורק אם $f_n \rightarrow f$ במובן הנקודתי.

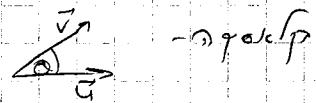
המרחב $C([a,b])$ הוא מרחב וקטורי מעל \mathbb{R} עם נורמת האינסוף.

אם $f_n \in C([a,b])$ ו- $f \in C([a,b])$, אז $\|f_n - f\|_\infty \rightarrow 0$ אם ורק אם $f_n \rightarrow f$ במובן הנקודתי.

אם $f_n \in C([a,b])$ ו- $f \in C([a,b])$, אז $\|f_n - f\|_\infty \rightarrow 0$ אם ורק אם $f_n \rightarrow f$ במובן הנקודתי.

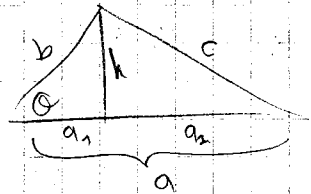
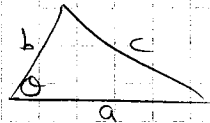
התכונה הפנימית של המרחב \mathbb{R}^n :

$$\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta$$



הקשר בין הצדדים של המשולש:

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \theta$$

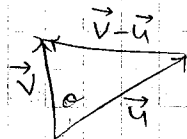


הוכחה

$$- \text{ב} \text{ } h^2 = b^2 - a_1^2 = c^2 - a_2^2$$

$$c^2 = b^2 + a_2^2 - a_1^2 = b^2 + (a_2 + a_1)(a_2 - a_1) = b^2 + a(a - a_1 + a_1)$$

$$c^2 = b^2 + a^2 - 2aa_1 = b^2 + a^2 - 2ab \cos \theta$$



(משפט הקוסינוס)

$$\|\vec{v} - \vec{u}\|^2 = \|\vec{v}\|^2 + \|\vec{u}\|^2 - 2\|\vec{u}\|\|\vec{v}\|\cos \theta$$

$$\vec{v} - \vec{u} = (v_1 - u_1, \dots, v_n - u_n) \text{ ו- } \vec{v} = (v_1, \dots, v_n) \text{ ו- } \vec{u} = (u_1, \dots, u_n)$$

$$\sum_{k=1}^n (v_k - u_k)^2 = \sum_{k=1}^n v_k^2 + \sum_{k=1}^n u_k^2 - 2\|\vec{u}\|\|\vec{v}\|\cos \theta$$

$$\|\vec{v} - \vec{u}\|^2 = \|\vec{v}\|^2 + \|\vec{u}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v}$$

$$\sum_{k=1}^n (v_k^2 + u_k^2 - 2u_k v_k) = \sum_{k=1}^n v_k^2 + \sum_{k=1}^n u_k^2 - 2\|\vec{u}\|\|\vec{v}\|\cos \theta$$

$$\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cos \theta = \sum_{k=1}^n u_k v_k$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \sum_{k=1}^n u_k v_k$$

תכונות של המרחב הפנימי

1. סימטריות: $(v, u) = (u, v)$
2. קו ליניאריות: $(u, av_1 + bv_2) = a(u, v_1) + b(u, v_2)$
 $(au_1 + bu_2, v) = a(u_1, v) + b(u_2, v)$
3. חיוביות: $(u, u) \geq 0$ אם $u \neq 0$ ו-0 אחרת.

אנטי-גרדו: V היא R ו- R הוא \mathbb{R} או \mathbb{C} . $(,): V \times V \rightarrow R$ נקראת פורמלה פנימית.

מרחב פנימי

1. $C([a, b])$ הוא מרחב פנימי עם $(f, g) = \int_a^b f(x)g(x)dx$
2. l^2 הוא מרחב פנימי עם $(a)_{n=1}^\infty$ ו- $(b)_{n=1}^\infty$ ו- $\sum_{n=1}^\infty a_n^2 < \infty$ ו- $\sum_{n=1}^\infty b_n^2 < \infty$

המרחב הפנימי R הוא \mathbb{R} או \mathbb{C} .

$$(x, y) = \sum x_n y_n, \quad x = (x_n), \quad y = (y_n)$$

הנורמה $\|x\| = \sqrt{(x, x)}$ ו- $\|x\|^2 = (x, x)$ נקראת נורמת הפנימי.

הנורמה $\|f\|_{C([a, b])} = \max_{x \in [a, b]} |f(x)|$ נקראת נורמת הפנימי.

המרחב הפנימי R הוא \mathbb{R} או \mathbb{C} . $(x, y) = \sum x_n y_n$ ו- $x = (x_n)$ ו- $y = (y_n)$ ו- $\sum x_n^2 < \infty$ ו- $\sum y_n^2 < \infty$.

$$d(x, y) = \sum (x_n - y_n)^2$$

ד.ר. 3 ו-2:

$$d(x, y) = d(y, x)$$

$$d(x, y) \geq 0$$

$$d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$$

המרחב הפנימי 1, 2, 3:

המרחב הפנימי 1, 2, 3:

$$d(x, z) = \|z - x\| = \|z - y + y - x\| \leq \|z - y\| + \|y - x\| = d(y, z) + d(x, y)$$

הגדרה: $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ היא פונקציה מרחק אם היא מקיימת:

כיוון 1:

1. $d(x, y) = \|y - x\| = \|x - y\|$ - d היא פונקציית נורמה.
2. $d(x, x) = 0$ (אולי 0), $d(x, y) \geq 0$ (אולי 0), $d(x, y) = 0$ אם ורק אם $x = y$.

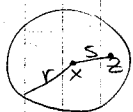
הגדרה: מרחב מטר הוא זוג (X, d) כאשר X קבוצה ו- d פונקציית מרחק. $X \rightarrow \mathbb{R}$
 כאשר $X = \mathbb{R}^n$ ו- d היא פונקציית המרחק האוקלידית:
 $d(x, y) = \left[\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2 \right]^{1/2}$
 כאשר $x, y \in \mathbb{R}^n$ ו- d היא פונקציית המרחק האוקלידית.
הגדרה: (x, d) מרחב מטר, $B(x, r)$ הוא כדור (או כדור) (y, d) מרחב מטר.

הגדרה: $x \in X$, $r > 0$. כדור $B(x, r) = \{y \in X \mid d(x, y) < r\}$.
כדור $\overline{B}(x, r) = \{y \in X \mid d(x, y) \leq r\}$.
כדור $B(x, r)$ הוא כדור פתוח.

הגדרה: $S \subset X$ נקראת קבוצה סגורה אם לכל $x \in S$ ו- $r > 0$ (כל r) $B(x, r) \subset S$.

הגדרה: $S \subset X$ נקראת כדור פתוח אם לכל $x \in S$ ו- $r > 0$ $B(x, r) \subset S$.
הגדרה: $S \subset X$ נקראת כדור סגור אם לכל $x \in S$ ו- $r > 0$ $\overline{B}(x, r) \subset S$.

כיוון 2:



1. $B(x, r)$ הוא כדור פתוח.

הגדרה: $B(x, r)$ הוא כדור פתוח, $B(x, r) \subset B(x, r+s)$.

הגדרה: $B(x, r) \subset B(x, r+s)$.

הגדרה: $B(x, r) \subset B(x, r+s)$ אם ורק אם $d(x, z) < r+s$ ו- $d(x, z) < r$.

$y \in B(x, r)$ ו- $y \in B(x, r+s)$.

2. $\overline{B}(x, r)$ הוא כדור סגור.

הגדרה: $\overline{B}(x, r)$ הוא כדור סגור, $\overline{B}(x, r) \subset \overline{B}(x, r+s)$ ו- $d(x, z) = r+s$ ו- $d(x, z) < r$.

פוסט 1/14/17

3. X ו- ϕ סגורה ופתוחה בהתאמה.

הוכחה: X סגורה כי אם $x \in X$ אז $x \in B(x, r) \subset X$ לכל $r > 0$.

ϕ סגורה כי אם $x \in \phi$ אז $B(x, r) \subset \phi$ לכל $r > 0$.

כיון ש- X סגורה $X^c = \phi^c$ סגורה ולכן ϕ^c סגורה - $x = \phi^c$ סגורה.

4. נשקף $x \in R \setminus \{0\} = R^+ \cup R^-$ (הוכחה).

R^+ סגורה כי אם $x \in R^+$ אז $x > 0$ ו- $B(x, r) \subset R^+$.

דומה נראה כי R^- סגורה.

כיון ש- R^+ סגורה ו- R^- סגורה ולכן כיון ש- $R = R^+ \cup R^-$ סגורה.

5. $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^3 y - 4x^2 y^5 < 6\}$ (צור כיון של בוקר וצפה כי סגור קטן מה).

הוכחה: אם $(x, y) \in S$ אז $f(x, y) = x^3 y - 4x^2 y^5 < 6$ ונגדיר.

אם $(x, y) \in S$ אז $f(x, y) < 6$ ונגדיר $f(x, y) = x^3 y - 4x^2 y^5$.

נבדוק אם f מתנהג כמו f (אולי מתנהג כמו f).

6. $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^3 y - e^{x^2 y} \leq 8\}$ סגורה.

הוכחה: $S^c = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^3 y - e^{x^2 y} > 8\}$ סגורה במילים.



7. $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 < 1\} \cup \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1, x \geq 0\}$.

S לא סגורה כי אם $A \in S$ אז A אינה נמצאת במרכז.

S לא סגורה כי אם $B \in S^c$ אז B אינה במרכז.

שני קצוות $S=X$ זהו קצוות של

1. $x \in S$ אז $B(x, r) \subset S$ כל $r > 0$ (קבוצה פתוחה)
2. $x \in S^c$ אז $B(x, r) \subset S^c$ כל $r > 0$ (קבוצה סגורה)
3. $x \in X$ אז $B(x, r) \cap S \neq \emptyset$ כל $r > 0$ (קבוצה צפופה)
4. $x \in S$ אז $B(x, r) \cap S^c \neq \emptyset$ כל $r > 0$ (קבוצה סגורה)
5. $x \in X$ אז $B(x, r) \cap S \neq \emptyset$ כל $r > 0$ (קבוצה צפופה)

∴ ଅର୍ଥେ ଯାହା ଯାହା . SCX ଗ୍ରା : 1 ଗୋ

5.1

к-р 5-7 4 6.7

2. 5. 18

הכחמה 14 : $x \in S \Leftrightarrow \exists r > 0$ כזה ש- $B(x, r) \subset S$ $\Leftrightarrow x \in S$ $\Leftrightarrow x \in S$

[illegible]

אם $x \in S$, אז $x \in S$. אם $x \notin S$, אז $x \notin S$.

2. $k \leq 2$: $\exists x \in S$ s.t. $x - 1 \in S$ and $x + 1 \in S$. If $x = 1$, then $2 \in S$. If $x = 2$, then $1 \in S$. In both cases, $1 \in S$. If $k \geq 3$, then $1 \in S$ by induction hypothesis.

$$B(x, r) \cap S^c = \emptyset \quad \text{if } S \text{ is not in } B(x, r) \quad \text{if } x \in B(x, r) \text{ but } S^c \text{ is not}$$

مثال 5-1: $B(x, r) \subset S$ - ثابت کنید.

סדרה: רבין בן זבדי, תלמידי בגדאלי \mathbb{R}^2 הוא "ללא אף ססה" ו- \mathbb{R} הוא "גמיש אף ססה".

← למשל 2. B היא נקודה והיא היא נקודה.

→ נאמר שהיא היא נקודה.

2. B היא נקודה $x \rightarrow B(x, r)$ היא נקודה.

הוכחה:

1. $T = \bigcup_{\alpha \in A} S_\alpha$ היא נקודה $x \rightarrow B(x, r)$ היא נקודה.

הוכחה: T היא נקודה.

הוכחה: T היא נקודה. $x \in T$ אז $x \in S_\alpha$ עבור $\alpha \in A$ ו- $r > 0$ אז $B(x, r) \subset S_\alpha$.

כל $B(x, r) \subset T$ ולכן T היא נקודה.

2. $T = \bigcap_{k=1}^{\infty} S_k$ היא נקודה S_1, \dots, S_n היא נקודה.

הוכחה: T היא נקודה.

הוכחה: T היא נקודה. $x \in T$ אז $x \in S_k$ עבור $k=1, \dots, n$ ו- $r_k > 0$ אז $B(x, r_k) \subset S_k$.

כל $B(x, r) \subset T$ ולכן T היא נקודה.

3. $B(x, r) \subset S$ עבור $r > 0$ אז $x \in S$ ולכן S היא נקודה.

הוכחה: $S = \bigcup_{x \in S} B(x, r_x)$.

הוכחה: S היא נקודה. $x_0 \in S$ אז $x_0 \in B(x_0, r_0) \subset S$.

כל $B(x, r) \subset S$ ולכן S היא נקודה.

הוכחה: S היא נקודה. $x \in S$ אז $x \in B(x, r_x) \subset S$.

כל $B(x, r) \subset S$ ולכן S היא נקודה. $R \rightarrow (-\frac{1}{n}, \frac{1}{n})$ היא נקודה.

← לשם 3: יהי $S \times S$ קב' כלשהי. התנאים הבאים מקוּבָּלים:

א. S סגורה.

ב. S מכילה את e וְ S חסומה.

ג. S מכילה את e וְ S חסומה.

הערה: אלו הן S סגורה $\Leftrightarrow S$ סגורה $\Leftrightarrow S$ סגורה כל x שבה e

אבל - e שבה S קאמין e \Leftrightarrow S סגורה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

א. S סגורה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - $S \times S$ מכילה את e וְ S סגורה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

א. S מכילה את e וְ S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

לשם 4: א. S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

ב. אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

הערה: S מכילה את e וְ S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

הערה: S מכילה את e וְ S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

לשם 5: יהי $S \times S$ קב' כלשהי. נק' $S \times S$ מכילה את e וְ S חסומה

הערה: S מכילה את e וְ S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

הערה: S מכילה את e וְ S חסומה $\Leftrightarrow S$ מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

אם כן - S מכילה את e וְ S חסומה

...

SCF
m/p F-0 90

ענין: ע' ס' ב' א' ק' ה' ו' ז' ח' ט' י' י"א י"ב י"ג י"ד י"ה י"ו י"ז י"ח י"ט י"י

SUS (2) , SUS' (7) , \bar{S} (14)

השאלה: SUS' E S: האם יש קשר בין שני המשתנים?

S'CF - 276C

[illegible]

$S' \subset F$, $s_k \in S'$, $\exists p \in F$ such that $p \sim s_k$

• שאלה 7: F בפרק 5. $SUS'CF$ - e 70, $S'CF$ 100

$$S \cup S' \subset \bigcap_{\substack{\text{SCF} \\ \text{mod } F}} F = \bar{S} \quad \text{wp}$$

הוכחה: $\bar{S} \subseteq S \cup S'$: נניח $x \notin S \cup S'$ ואז $x \notin S'$ וכן $x \notin S$. מכאן $x \in \bar{S}$.

• S is not a node in $B(x, r)$ and x is very close

• $\bar{S} \subset F$ - e tal. S a l'intersecció amb F de $F = B(x, r)^c \cap S$

$\bar{S} \subset S \cup S'$ پر $x \notin \bar{S}$ کے لیے $x \notin S \cup S'$ کے لیے $\bar{S} \cap B(x, r) = \emptyset$ ۔

A hand-drawn diagram consisting of two circles. The left circle is solid and contains the text "SUS". The right circle is dashed and contains a central dot with the text "B(x, r)" next to it.

ਅੰਤ ਵਿਚ ਇਹ ਦਿਖਾ

קבוצה קומפקטית

הצגה: $S \subseteq X$ נקראת קבוצה קומפקטית אם לכל $\{O_\alpha\}_{\alpha \in A}$ סיסטמה פתוחה של S מתקיים $S \subseteq \bigcup_{\alpha \in A} O_\alpha$.

כל קבוצה סגורה וחסומה היא קומפקטית.

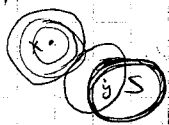
הצגה: $S \subseteq X$ קומפקטית אם לכל סיסטמה פתוחה של S מתקיים $S \subseteq \bigcup_{k=1}^{\infty} O_k$.

כל קבוצה סגורה וחסומה היא קומפקטית.

למה: אם $S \subseteq X$ קומפקטית, אז היא סגורה וחסומה.

הוכחה: נניח S היא קבוצה קומפקטית. נראה ש S היא סגורה וחסומה.

נניח $x \in S$ ונניח $y \in S$ ונניח $d(x, y) = r$. נניח $B(x, \frac{r}{2})$ ונניח $B(y, \frac{r}{2})$.



נניח $y \in S$ ונניח $B(y, \frac{r}{2})$ ונניח $B(x, \frac{r}{2})$.

נניח S היא קבוצה קומפקטית, אז היא סגורה וחסומה.

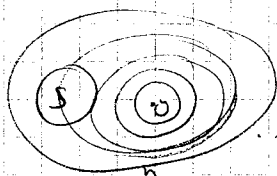
נניח $r = \min(r_1, \dots, r_n)$ ונניח $B(x, \frac{r}{2})$ ונניח $B(y_k, \frac{r_k}{2})$ ונניח $k \in \mathbb{N}$.

נניח $S \cap B(x, \frac{r}{2}) = \emptyset$ ונניח $x \in S$ ונניח $x \notin S$ ונניח $x \in S$ ונניח $x \in S$.

כל קבוצה קומפקטית היא סגורה וחסומה.

הצגה: $S \subseteq X$ היא קבוצה קומפקטית אם ורק אם $B(x, r)$ היא קבוצה קומפקטית לכל $x \in S$ וכל $r > 0$.

הוכחה: נניח S היא קבוצה קומפקטית. נראה ש $B(x, r)$ היא קבוצה קומפקטית לכל $x \in S$ וכל $r > 0$.



למה: אם $S \subseteq X$ קומפקטית, אז היא סגורה וחסומה.

נניח $x \in S$ ונניח $r > 0$ ונניח $B(x, r)$ ונניח $B(x, r)$.

נניח $S \subseteq \bigcup_{k=1}^{\infty} B(y, k) = B(y, n)$ ונניח $y \in S$ ונניח $y \in S$ ונניח $y \in S$.

כל קבוצה קומפקטית היא סגורה וחסומה.

למה: אם $S \subseteq X$ קומפקטית, אז היא סגורה וחסומה.

הוכחה: נניח S היא קבוצה קומפקטית. נראה ש S היא סגורה וחסומה.

נניח $S \subseteq O_1 \cup O_2 \cup \dots \cup O_n \cup F$ ונניח $F \subseteq S$ ונניח $F \subseteq S$ ונניח $F \subseteq S$.

נניח $F \subseteq S$ ונניח $F \subseteq S$ ונניח $F \subseteq S$ ונניח $F \subseteq S$.

כל קבוצה קומפקטית היא סגורה וחסומה.

קריטריון: $R \rightarrow R^n$ היא מרחב מטריות n מרחב $R \rightarrow R^n$

$$\{x = (x_1, \dots, x_n) \in R^n \mid a_k \leq x_k \leq b_k, 1 \leq k \leq n\} - K$$

היחס k ו- k הוא $[a_k, b_k]$

למה $R^n \rightarrow R^n$ ←

היחס $\{T_m\}$ מרחב R^n מרחב R^n $T_1 \supset T_2 \supset T_3 \supset \dots$ $\lim_{m \rightarrow \infty} k(T_m) = 0$

כל $\bigcap_{m=1}^{\infty} T_m$ הוא \emptyset או $\{x\}$

הוכחה: אם k ו- k T_m $[a_k^{(m)}, b_k^{(m)}]$

אם k ו- k $[a_k^{(m)}, b_k^{(m)}] \supset [a_k^{(n)}, b_k^{(n)}]$ k ו- k

נראה שיש k ו- k $\bigcap_{m=1}^{\infty} [a_k^{(m)}, b_k^{(m)}] = k$ $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k $1 \leq k \leq n$

כל k ו- k $\bigcap_{m=1}^{\infty} T_m = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ $\lim_{m \rightarrow \infty} k(T_m) = 0$

למה $T = \bigcap_{k=1}^{\infty} [a_k, b_k]$ $R^n \rightarrow R^n$ T $R^n \rightarrow R^n$ ←

הוכחה: נראה שיש k ו- k $\{a_k\}_{k=1}^{\infty}$ T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k $[a_k, b_k] \supset [a_k, c_k]$ k ו- k

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

$\{T_m\}_{m=1}^{\infty}$ $\{a_k\}_{k=1}^{\infty}$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

כל k ו- k T $R^n \rightarrow R^n$

למה T $R^n \rightarrow R^n$ T $R^n \rightarrow R^n$

קבוצה $S \subset \mathbb{R}^n$ קומפקט \Leftrightarrow היא סגורה וחבולה.

הערה: (\Rightarrow) אם נתון S קומפקט, אזי S היא סגורה וחסומה.
(כל שני כל מרחב מצי')

(\Leftarrow) אם S חסומה, קיימת $T \subset \mathbb{R}^n$ כזו ש $S \subset T$.
אזי S היא סגורה, כי T קומפקט. כיון ש $S \subset T$ סגורה, היא קומפקט אזי S היא סגורה וחבולה.

$$l^2 = \{x = (x_n)_{n=1}^{\infty} \mid \|x\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} x_n^2 < \infty\}$$

היא חסומה ב- l^2 מרחב נורמה ℓ^2 הנורמה הרי. (היא לא סגורה ב- l^2)
נראה ש $S \subset l^2$ סגורה וחבולה ולא קומפקט.

$$e_1 = (1, 0, 0, \dots), e_n = (0, 0, \dots, 0, 1, \dots)$$

$$\|e_n\| = d(e_n, 0) = 1 \quad n \in \mathbb{N}$$

כל $S \subset B(0, 2)$ חסומה. אזי S סגורה ב- l^2 כי $e_n \neq e_m$;

$$d(e_n, e_m) = \|e_n - e_m\| = \|(0, \dots, 0, 1, \dots, 0, 1, \dots, 0)\| = \sqrt{2}$$

אזי S היא סגורה, אך S אינה סגורה ב- l^2 ולכן S אינה חבולה.

לכן S אינה קומפקט.

$$B(e_n, \frac{1}{2}) = \{x \mid \|x - e_n\| < \frac{1}{2}\}$$

הקבוצה $B(e_n, \frac{1}{2})$ אינה חבולה כי e_n אינה חבולה.

לכן S אינה חבולה ולכן S אינה קומפקט.

לכן S אינה חבולה ולכן S אינה קומפקט.

ואם S אינה חבולה, אז S אינה קומפקט.

← משפט 12: נניח (X, d) הוא מרחב מטרי, $S \subseteq X$ קומפקט, $x \in X$.

אם S היא קבוצה סגורה, אז $F \cap S$ היא קבוצה סגורה.

הוכחה: נניח $x \in F \cap S$ - נראה כי x שייך ל- $F \cap S$ ולכן $x \in F$ ו- $x \in S$.

נניח, נניח $x \in S$ אבל $x \notin F$. אז $x \in F^c$ ו- $x \in S$. נניח $r_x > 0$ כך ש-

$$\emptyset = F \cap B(x, r_x) \text{ - כלומר } B(x, r_x) \cap F = \emptyset$$

אז $B(x, r_x) \cap S = \emptyset$. אבל $x \in S$ ולכן $x \in B(x, r_x) \cap S$ - סתירה.

לכן $x \in F$ ו- $x \in S$ ולכן $x \in F \cap S$.

אם $x \in F \cap S$ אז $x \in F$ ו- $x \in S$. נניח $r_x > 0$ כך ש-

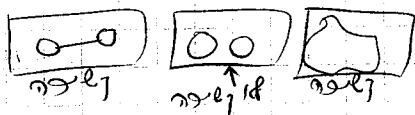
$$B(x, r_x) \cap F \neq \emptyset$$

אז $x \in F$ ו- $x \in S$ ולכן $x \in F \cap S$.

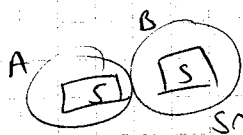
קרינה: נניח S היא קבוצה סגורה, $x \in S$ ו- $r_x > 0$ כך ש-

$B(x, r_x) \cap S \neq \emptyset$ אז $x \in S$ ו- $x \in S$ ולכן $x \in S$.

קטגוריה



אנטי-אינטגרל - $S \subset X$ קטגוריה אם היא כזו "קטגוריה" אחרת.



קטגוריה: יחיד X מרחב וקטורי. אומדן של $S \subset X$ קטגוריה אם קטגוריה.

קטגוריה A, B קטגוריה $A \cap B \neq \emptyset$ ו- $S \subset A \cup B$, $S \cap A, S \cap B \neq \emptyset$.

$S \subset X$ קטגוריה אם S קטגוריה.

למשל: $S \subset A \cup B$ ו- S קטגוריה A, B קטגוריה S קטגוריה A, B קטגוריה S קטגוריה.

למשל: S קטגוריה A, B קטגוריה $S \subset A \cup B$ ו- $S \cap A, S \cap B \neq \emptyset$.

בנייה

1. $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

בנייה: $B = \mathbb{R}^+ = \{x \in \mathbb{R} \mid x > 0\}$, $A = \mathbb{R}^- = \{x \in \mathbb{R} \mid x < 0\}$, $S = \mathbb{R} \setminus \{0\}$.

A, B קטגוריה $S \subset A \cup B$ ו- $S \cap A, S \cap B \neq \emptyset$.

עבור R קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה R קטגוריה.

2. נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

בנייה: נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

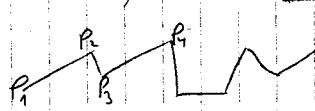
נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

נבחר $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה $R \setminus \{0\}$ קטגוריה.

תוצאה: ידוע $P_1, \dots, P_n \in \mathbb{R}^n$ כך שכל P_i נמצא בתוך R .

 $P_1 P_2 \cup P_2 P_3 \cup \dots \cup P_{m-1} P_m$

הוכחה: נבחר נקודה P שכל P_i נמצא בתוך R .
הנחת: נניח $P_1 P_2$ ו- $P_2 P_3$ נמצאות בתוך R .

על $P_1 P_2 \cup P_2 P_3$ - נבחר נקודה P שכל P_i נמצא בתוך R .
 אם נניח $P_2 P_3$ נמצאת בתוך R ו- $P_3 P_4$ נמצאת בתוך R ,

אז $P_1 P_2 \cup P_2 P_3 \cup P_3 P_4$ נמצאת בתוך R .

הנחה: P (כל הנקודה) R היא R היא R .

תוצאה: נניח $S \subseteq \mathbb{R}^n$ היא קבוצה פתוחה. אם $x, y \in S$ אז $[x, y] \subseteq S$.
 נניח S היא קבוצה פתוחה.

לע 14: אם $S \subseteq \mathbb{R}^n$ היא קבוצה פתוחה אז S היא קבוצה פתוחה.

הוכחה: נניח $x \in S$ ו- $y \in S$ אז $[x, y] \subseteq S$.
 נניח $S = \bigcup_{i \in I} S_i$ אז S היא קבוצה פתוחה.

לע 15: נניח $S \subseteq \mathbb{R}^n$ היא קבוצה פתוחה אז S היא קבוצה פתוחה.

הוכחה: \Rightarrow אם S היא קבוצה פתוחה אז S היא קבוצה פתוחה.

\Leftarrow נניח $S \subseteq \mathbb{R}^n$ היא קבוצה פתוחה ו- S היא קבוצה פתוחה.

נניח $x \in S$ ו- $y \in S$ אז $[x, y] \subseteq S$.
 נניח $A = \{x \in S \mid [x, y] \subseteq S\}$ ו- $B = \{x \in S \mid [x, y] \subseteq S\}$.

נניח $A \cup B = S$.

נניח $A \cap B = \emptyset$.

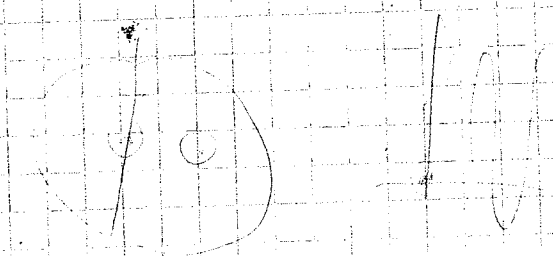
הוכחה: נניח $x \in A$ אז $[x, y] \subseteq S$.
 נניח $x \in B$ אז $[x, y] \subseteq S$.

נניח $x \in S$ ו- $y \in S$ אז $[x, y] \subseteq S$.

נניח $x \in S$ ו- $y \in S$ אז $[x, y] \subseteq S$.

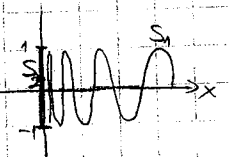
הוכחה: נניח $x \in S$ ו- $y \in S$ אז $[x, y] \subseteq S$.

15 ע"מ



$$S_1 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq x \leq 1, y = \sin \frac{1}{x}\}$$

$$S_2 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x=0, -1 \leq y \leq 1\}$$



צו"מ

נניח $S = S_1 \cup S_2$. ה' אומרת (וקשה להוכיח) שאם S_1 איננה קשורה אז S_2 דומה לשאלה 7-5.
 קטן S לא קשור ואיננו

אם S קשור

בהוכחה נניח $A, B \subset \mathbb{R}^2$ ק' כגון ונראה ק' $S \subset A \cup B$. קטן $S_2 \subset A \cup B$

S_2 קשור (כי היא קו) קטן בהוכחה מזה שיהיה A או B . בהכ"א $S_2 \subset A$

כיון S_1 קשור אז הוא קשור לקטן $S_1 \subset A$ או $S_1 \subset B$. נניח $S_1 \subset A$ אבל A סגורה

קטן יש סדרה (x_n) של (x_n) (ע"מ N) כגון $N \subset A$. בהוכחה N קשור ונראה ש S

בהוכחה N מכילה נקודות של S_2

הצגה: (X, d) היא מרחב מטרות. $x \in X$ נקרא x גבול של $\{x_n\}$ אם ורק אם:

$x_n \rightarrow x$ כל $\epsilon > 0$ קיים $N \in \mathbb{N}$ כך שכל $n \geq N$ מתקיים $d(x_n, x) < \epsilon$.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} d(x_n, x) = 0 \iff x_n \rightarrow x \quad \text{הערה}$$

למה 1: (א) הנקודה x היא גבול של $\{x_n\}$ אם ורק אם $x_n \rightarrow x$.

(ב) $x_n \rightarrow x$ אם ורק אם $d(x_n, x) \rightarrow 0$.

(ג) $x_n \rightarrow x$ אם ורק אם $d(x_n, y) \rightarrow d(x, y)$ לכל $y \in X$.

הוכחה: (א) ו-(ב) נובעות מ-(ג).

$$d(x, z) - d(x, y) \leq d(y, z) \quad \text{כל } x, y, z \in X \quad (1)$$

כל $x_n \rightarrow x$ וכל $y_n \rightarrow y$ אז $d(x_n, y_n) \rightarrow d(x, y)$.

$$0 \leq |d(x_n, y_n) - d(x, y)| = |d(x_n, y_n) - d(x_n, y) + d(x_n, y) - d(x, y)| \leq d(y_n, y) + d(x_n, x) \rightarrow 0$$

כל $d(x_n, y_n) \rightarrow d(x, y)$ - נובע מ-(1) ו-(2).

למה 2: (א) $(X, \|\cdot\|)$ הוא מרחב נורמה. $x_n \rightarrow x$ אם ורק אם $\|x_n - x\| \rightarrow 0$.

$$\|x_n\| \rightarrow \|x\| \quad (1), \quad cx_n \rightarrow cx \quad (2), \quad x_n \pm y_n \rightarrow x \pm y \quad (3)$$

$$1 \leq k \leq n \text{ לכל } x_k^{(n)} \rightarrow x \iff \mathbb{R}^n \rightarrow x^{(n)} = (x_1^{(n)}, \dots, x_n^{(n)}) \rightarrow x = (x_1, \dots, x_n) \quad (4)$$

כל $x^{(n)} \rightarrow x$ אם ורק אם $x_k^{(n)} \rightarrow x_k$ לכל k .

$$(x^{(n)}, y^{(n)}) \rightarrow (x, y) \text{ כל } \mathbb{R}^n \rightarrow y^{(n)} \rightarrow y, x^{(n)} \rightarrow x \quad (5)$$

הוכחה:

$$d(x_n + y_n, x + y) = \|x_n + y_n - (x + y)\| = \|(x_n - x) + (y_n - y)\| \leq \|x_n - x\| + \|y_n - y\| \rightarrow 0 \quad (6)$$

כל $x_n + y_n \rightarrow x + y$ - נובע מ-(6).

$$d(cx_n, cx) = \|cx_n - cx\| = |c| \|x_n - x\| \rightarrow 0 \quad (7)$$

$$0 \leq |\|x_n\| - \|x\|| \leq \|x_n - x\| \rightarrow 0 \quad (8)$$

$$0 \leq \|x^{(n)} - x\| = \left(\sum_{k=1}^n |x_k^{(n)} - x_k|^2 \right)^{1/2} = \|x^{(n)} - x\| \quad (9)$$

כל $x_k^{(n)} \rightarrow x_k$ אם ורק אם $|x_k^{(n)} - x_k| \rightarrow 0$ לכל k - נובע מ-(9).

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|x^{(n)} - x\| = \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt{\sum_{k=1}^n (x_k^{(n)} - x_k)^2} = \sqrt{\sum_{k=1}^n 0} = 0 \quad \text{כל } x_k^{(n)} \rightarrow x_k \text{ - נובע מ-(9)}$$

$$y_k^{(n)} \rightarrow y_k, x_k^{(n)} \rightarrow x_k \text{ - כל } k \text{ לכל } y^{(n)} \rightarrow y, x^{(n)} \rightarrow x \quad (10)$$

$$x^{(n)} \cdot y^{(n)} = \sum_{k=1}^n x_k^{(n)} y_k^{(n)} \rightarrow \sum_{k=1}^n x_k y_k = x \cdot y$$

39 חלק ע'

סדרה: נניח (X, d) מרחב מטרי. סדרה $\{x_n\} \rightarrow X$ נקראת סדרה קלה אם היא מקיימת

$$d(x_n, x_m) < \varepsilon \quad \forall n, m > n_0 \quad \text{עבור } \varepsilon > 0 \quad \text{כל } n_0 \in \mathbb{N}.$$

← למה: אם $\{x_n\}$ מתכנס, אז היא סדרה קלה.

הוכחה: נניח $x_n \rightarrow x \in X$. נבחר $\varepsilon > 0$ ונניח $\delta = \frac{\varepsilon}{2}$. כיוון ש $x_n \rightarrow x$, אז עבור δ קיים N כזה

$$d(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2} \quad \forall n > N. \quad \text{אם } m, n > N, \text{ אז } d(x_m, x_n) \leq d(x_m, x) + d(x, x_n) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon.$$

לכן היא סדרה קלה!

דוגמה: הריבוע C של \mathbb{R}^2 הוא סדרה קלה.

לדוגמה, $X = \mathbb{R}$ עם המרחק $d(x, y) = |x - y|$.

אם $x_n \rightarrow x$ אז $|x_n - x| < \varepsilon$ עבור $n > N$.

כאשר $\varepsilon = 1$, $1.4, 1.41, 1.414, \dots$ הם סדרה קלה. $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה קלה.

לכן סדרה קלה. אם $x_n \rightarrow x$ אז $|x_n - x| < \varepsilon$ עבור $n > N$.

במקרה $X = \mathbb{R}$ עם המרחק $d(x, y) = |x - y|$, אז $\{x_n\}$ סדרה קלה אם $x_n \rightarrow x$.

הצגה נוספת: נניח (X, d) מרחב מטרי, אז $\{x_n\}$ סדרה קלה אם $x_n \rightarrow x$.

הוכחה: נניח $x_n \rightarrow x$. אז $|x_n - x| < \varepsilon$ עבור $n > N$.

אם $m, n > N$, אז $|x_m - x_n| \leq |x_m - x| + |x - x_n| < \varepsilon + \varepsilon = 2\varepsilon$.

← למה 2: כל B סביבה קטנה

\rightarrow אם $\{x_n\}$ מתכנסת ל- x , אז $x_n \rightarrow x$ כל B סביבה של x ,
כלומר $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$.

הוכחה: נניח $\varepsilon = 1$. כיוון ש- $\{x_n\}$ מתכנסת, אז $\exists n_0 \in \mathbb{N}$ כך ש- $d(x_n, x_0) < 1$.

אז נגדיר $M = \max\{d(x_1, x_0), d(x_2, x_0), \dots, d(x_{n_0}, x_0)\}$.

אם $n > n_0$, אז $B(x_0, M)$ היא סביבה של x_0 .

כעת נבחר $\varepsilon > 0$ כלשהו. כיוון ש- $\{x_n\}$ מתכנסת, אז

קיים $n_1 \in \mathbb{N}$ כך ש- $d(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2}$ לכל $n > n_1$.

נניח $n > \max\{n_0, n_1\}$. אז $d(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2}$.

כלומר $x_n \rightarrow x$. $d(x_n, x) = \lim_{k \rightarrow \infty} d(x_n, x_k) \leq \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon$.

שאלה 1: R^n היא (\mathbb{R}^n, d) סביבה קטנה $R^n \rightarrow R^n$ מתכנסת ל- x .

הוכחה: נניח $\{x_n\}$ מתכנסת ל- x ב- R^n . אז $\{x_n\}$ מתכנסת

ל- x ב- \mathbb{R}^n (כלומר $x_n \rightarrow x$).

אם $x_n \rightarrow x$ ב- \mathbb{R}^n , אז $x_n \rightarrow x$ ב- R^n .

שאלה 2: אם (X, d) מתכנסת, אז x היא

הוכחה: נניח (X, d) מתכנסת. אז $\{x_n\}$ מתכנסת ל- x ב- X .

כלומר $x_n \rightarrow x$ ב- X , וכל $B(x, \varepsilon)$ היא סביבה קטנה של x .

כלומר $x_n \rightarrow x$ ב- X .

שאלה 3: אם (X, d) מתכנסת, אז $S \subseteq X$ מתכנסת ל- S ב- (S, d) .

הוכחה: נניח $\{x_n\}$ מתכנסת ל- x ב- X . אז $x_n \rightarrow x$ ב- X .

כלומר $x_n \rightarrow x$ ב- X , וכל $B(x, \varepsilon)$ היא סביבה קטנה של x .

כלומר $x_n \rightarrow x$ ב- S , וכל $B(x, \varepsilon) \cap S$ היא סביבה קטנה של x ב- (S, d) .

פונקציה

עליון (נדרש) $(Y, d_Y), (X, d_X)$ שני מרחבי מטרה

ונתן פונקציה $f: E \rightarrow Y$ שבה $E \subseteq X$ קבוצה

נבדוק כי f מתכנסת ל- $q \in Y$ כאשר $x \rightarrow p$, $p \in E$

אם $f|_E(x) = f(x)$ - אז $f|_E: E \rightarrow Y$ - פונקציה f של F מתכנסת ל- q

הגדרה: נניח $f: E \rightarrow Y$ פונקציה ו- $p \in E$ נקודה

אז $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q \in Y$ אם ורק אם $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך

אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

למה: נניח $f: E \rightarrow Y$ פונקציה ו- $p \in E$ נקודה. $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q \in Y$ אם ורק אם

$\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q \in Y$ אז

$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

הוכחה:

$\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אם ורק אם $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

אם $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

הוכחה: נניח $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ אז $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0$ כך $\forall x \in E$ אם $0 < d_X(x, p) < \delta$ אז $d_Y(f(x), q) < \epsilon$

1.11.13

1. $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ של $f(x,y) = \frac{x^2 y}{x^2 + y^2}$ ו- $f: \mathbb{R}^2 \setminus \{0,0\} \rightarrow \mathbb{R}$ - נניח

בדרך כלל נבדוק את $(x,y) \rightarrow (0,0)$ לאורך קוים, למשל $y=kx$ ו- $x^2+y^2=0$ (אם $x=0$ ו- $y=0$ אז $x^2+y^2=0$)

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (0,0) \\ y=kx}} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2 (kx)}{x^2 + k^2 x^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{kx^3}{x^2(1+k^2)} = \frac{k}{1+k^2} \quad \text{נכון}$$

הקבלה נכונה לכל k (כל k מהמשפחה), ולכן $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0$.

2. $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2}$

אם $y=kx$ אז $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2 (kx)}{x^2 + k^2 x^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{kx^3}{x^2(1+k^2)} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{kx}{1+k^2} = 0$ - נכון

יש לבדוק גם את $x^2+y^2=0$ (אם $x=0$ ו- $y=0$ אז $x^2+y^2=0$) - נכון

$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2 (kx^2)}{x^2 + k^2 x^2} = \frac{k}{1+k^2}$ - נכון. $y=kx^2$ לאורך קוים $(x,y) \rightarrow (0,0)$ - נכון

לכן $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2} = 0$ - נכון

הקבלה נכונה לכל k (כל k מהמשפחה), ולכן $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0$.

2. למשל $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = l$ - נכון

אם $E \subset \mathbb{R}$ ו- $f: E \rightarrow \mathbb{R}$ ו- $p \in E$ ו- $l \in \mathbb{R}$ ו- $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = l$ ו- $c \in \mathbb{R}$ ו- $g(x) = c$ ו- $f(x) + g(x) = f(x) + c$ ו- $\lim_{x \rightarrow p} (f(x) + g(x)) = \lim_{x \rightarrow p} f(x) + \lim_{x \rightarrow p} g(x) = l + c$ (1)

אם $E \subset \mathbb{R}$ ו- $f: E \rightarrow \mathbb{R}$ ו- $p \in E$ ו- $l \in \mathbb{R}$ ו- $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = l$ ו- $m \in \mathbb{R}$ ו- $g(x) = m$ ו- $f(x) \cdot g(x) = f(x) \cdot m$ ו- $\lim_{x \rightarrow p} (f(x) \cdot g(x)) = \lim_{x \rightarrow p} f(x) \cdot \lim_{x \rightarrow p} g(x) = l \cdot m$ (2)

$\lim_{x \rightarrow p} c f(x) = c l$ (3)

$\lim_{x \rightarrow p} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{l}{m}$ (4) - נכון

(5) $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = l$ ו- $\lim_{x \rightarrow p} g(x) = m$ ו- $m \neq 0$ ו- $\lim_{x \rightarrow p} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{l}{m}$ - נכון

1.2 = 702 U-1.1.10

היוצא לע : 3 לע ←

$f(x) \leq g(x) \leq h(x) \rightarrow E \rightarrow p \rightarrow \dots \rightarrow E$ (ה' $p \in \mathbb{R}$)
 $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = L$, $\lim_{x \rightarrow p} h(x) = L \in \mathbb{R}$ - e \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} g(x) = L$

$$\lim_{x \rightarrow p} |f(x)| = 0 \iff \lim_{x \rightarrow p} f(x) = 0 \quad \text{1.1 קור}$$

$\lim_{x \rightarrow p} f(x)g(x) = 0$ \rightarrow $p \rightarrow \dots \rightarrow \lim_{x \rightarrow p} g(x) \neq 0$ \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = 0$ \rightarrow 2.2 קור

2.2 קור : $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{2x^2y}{x^2+y^2} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} x \cdot \frac{2y}{x^2+y^2} = 0$ 1.1.10

[$x=0$ \rightarrow $x^2+y^2=2|x||y|=(|x|+|y|)^2 \geq 0 \rightarrow x^2+y^2 \geq 2|x||y|$]

לעב $g: Y \rightarrow Z$, $f: X \rightarrow Y$ e \rightarrow 1.4 לע ←

$\lim_{y \rightarrow q} g(y) = g(q) = r \in Z$ - $r \in Z$ \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q \in Y$ \rightarrow $p \in X$ \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} (g \circ f)(x) = r$

\rightarrow ($\lim_{x \rightarrow p} (g \circ f)(x) = r$) \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$

הוכחה : $f(x_n) \rightarrow q$ - $x_n \rightarrow p$ \rightarrow $p \neq x_n \rightarrow p$ \rightarrow $f(x_n) \rightarrow q$

$(g \circ f)(x_n) \rightarrow r$ - \rightarrow $g(f(x_n)) \rightarrow r$ - \rightarrow $g(y_n) \rightarrow r$ \rightarrow $y_n \rightarrow q$

$\lim_{x \rightarrow p} (g \circ f)(x) = r$ - \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$ \rightarrow $\lim_{y \rightarrow q} g(y) = r$

הוכחה : $g(y) \rightarrow r$ \rightarrow $y \rightarrow q$ \rightarrow $f(x) \rightarrow q$ \rightarrow $x \rightarrow p$

$x \rightarrow p$ \rightarrow $y = f(x) \rightarrow q$ \rightarrow $\lim_{y \rightarrow q} g(y) = r$ \rightarrow $\lim_{x \rightarrow p} g(f(x)) = r$

$\lim_{x \rightarrow p} g(f(x)) = \lim_{y \rightarrow q} g(y) = r$ - \rightarrow $\lim_{y \rightarrow q} g(y) = r$

$\lim_{(x,y) \rightarrow (2,1)} (x^2y^2 - 4xy) \frac{\arcsin(x-2)}{\arcsin(3xy-6)}$ 1.3.10

$t \rightarrow 0 \rightarrow (x,y) \rightarrow (2,1)$ \rightarrow $t^2 - 4 = x^2y^2 - 4xy$, $3t = 3xy - 6$ \rightarrow $t = xy - 2$ \rightarrow 1.3.10

- \rightarrow $t \rightarrow 0$ \rightarrow $x \rightarrow 2$ \rightarrow $y \rightarrow 1$

$\lim_{t \rightarrow 0} (t^2 - 4) \frac{\arcsin t}{\arcsin(3t)} = \lim_{t \rightarrow 0} (t^2 - 4) \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\arcsin t}{\arcsin(3t)} = (-4) \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1/\sqrt{1-t^2}}{3 \cdot 1/\sqrt{1-9t^2}} = -\frac{4}{3}$

"גדולת חוצות"

למשל: $\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y)$ קיים ויחיד אם ורק אם: $\lim_{x \rightarrow x_0} \lim_{y \rightarrow y_0} f(x,y)$ קיים ויחיד.

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \lim_{y \rightarrow y_0} f(x,y)$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (2,4)} x^2 e^{xy}$$

למשל:

$$\lim x^2 e^{xy} = \lim \lim x^2 e^{xy} = \lim x^2 e^{4x} = 4e^8$$

שימו לב! זה לא תמיד נכון:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,1)} x \sin\left(\frac{1}{1-y}\right)$$

\downarrow \downarrow
 0 ∞

למשל:

המקרה של x קטן ושל y קטן (חוסר רציפות ב-0)

$$\lim_{x \rightarrow 0} \lim_{y \rightarrow 1} x \sin\left(\frac{1}{1-y}\right) = 0$$

אם נשנה הסדר: $\lim_{y \rightarrow 1} \lim_{x \rightarrow 0} x \sin\left(\frac{1}{1-y}\right) = 0$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{xy}{x^2+y^2}$$

למשל:

בדרך כלל נשתמש בלממה של ϵ ו- δ .

$$\lim_{x \rightarrow 0} \lim_{y \rightarrow 0} \frac{xy}{x^2+y^2} = \lim_{x \rightarrow 0} 0 = 0$$

הפוך: $\lim_{y \rightarrow 0} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{xy}{x^2+y^2} = 0$

$$\lim_{y \rightarrow 0} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{xy}{x^2+y^2} = 0$$

כלומר,

פונקציה: $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$

הפונקציה $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$ נקבעת על ידי n פונקציות $f_k: X \rightarrow \mathbb{R}$ $1 \leq k \leq n$.
 $f(p) = (f_1(p), f_2(p), \dots, f_n(p))$

הפונקציה $f: E \rightarrow \mathbb{R}^n$ נקראת גרעין (core) אם E היא קבוצת הנקודות p בהן

$$f_k(p) = \lim_{x \rightarrow p} f_k(x), \quad (1 \leq k \leq n) \iff \lim_{x \rightarrow p} f(x) = (g_1, g_2, \dots, g_n) \in \mathbb{R}^n, \quad p \in E$$

הנכחה: נניח $p \in X$ ונניח $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$ היא פונקציה. נגדיר $(f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x))$ ונניח $(g_1, g_2, \dots, g_n) \in \mathbb{R}^n$.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f_k(x_n) = g_k, \quad 1 \leq k \leq n \iff \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = g, \quad g = (g_1, g_2, \dots, g_n)$$

$$\lim_{x \rightarrow p} f_k(x) = g_k \in \mathbb{R} \iff \lim_{x \rightarrow p} f(x) = g \in \mathbb{R}^n, \quad 1 \leq k \leq n$$

למשל

הצגה: X, Y מרחב מטרי $E \subset X$ ו- $f: X \rightarrow Y$ פונקציה.

אם $p \in E$ אז f מתכנסת ל- $f(p)$ כאשר $x \rightarrow p$.

כלומר $d_Y(f(p), f(x)) < \epsilon$ כל $d_X(p, x) < \delta$ ו- $x \in E$ עבור $\delta > 0$ מסוים.

הערה: אם f מתכנסת ל- $f(p)$ כאשר $x \rightarrow p$ ו- $p \in E$, אז f מתכנסת ל- $f(p)$ כאשר $x \rightarrow p$ בכל המרחב E .
 (משפט 1.1)

למשל: X, Y, Z מרחב מטרי $E \subset X$ ו- $f: E \rightarrow Y$ ו- $g: Y \rightarrow Z$ פונקציות.

אם f מתכנסת ל- $f(p)$ כאשר $x \rightarrow p$ ו- g מתכנסת ל- $g(y)$ כאשר $y \rightarrow f(p)$, אז $g \circ f$ מתכנסת ל- $g(f(p))$ כאשר $x \rightarrow p$.

הערה: אם f מתכנסת ל- $f(p)$ כאשר $x \rightarrow p$ ו- g מתכנסת ל- $g(y)$ כאשר $y \rightarrow f(p)$, אז $g \circ f$ מתכנסת ל- $g(f(p))$ כאשר $x \rightarrow p$.

הערה: אם f מתכנסת ל- $f(p)$ כאשר $x \rightarrow p$ ו- g מתכנסת ל- $g(y)$ כאשר $y \rightarrow f(p)$, אז $g \circ f$ מתכנסת ל- $g(f(p))$ כאשר $x \rightarrow p$.

כלומר $d_Z(g(y), g(f(p))) < \epsilon$ ו- $d_Y(y, f(p)) < \delta_1$ ו- $d_Y(f(p), f(x)) < \delta$ ו- $d_X(x, p) < \delta$ ו- $x \in E$ עבור $\delta > 0$ מסוים.

כלומר $d_Z(g(f(x)), g(f(p))) < \epsilon$ ו- $d_X(x, p) < \delta$ ו- $x \in E$ עבור $\delta > 0$ מסוים.

כלומר $d_Z(g(f(x)), g(f(p))) < \epsilon$ ו- $d_X(x, p) < \delta$ ו- $x \in E$ עבור $\delta > 0$ מסוים.



למשל: $f_k(x_1, x_2, \dots, x_n) = x_k$ עבור $1 \leq k \leq n$ ו- $f_k: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה.

אם f_k מתכנסת ל- $f_k(x)$ כאשר $y \rightarrow x$ ו- $1 \leq k \leq n$, אז f מתכנסת ל- $f(x)$ כאשר $y \rightarrow x$.

$f_3(x, y, z) = z$ $f_2(x, y) = y$ $f_1(x, y) = x$

הערה: אם f_k מתכנסת ל- $f_k(x)$ כאשר $y \rightarrow x$ ו- $1 \leq k \leq n$, אז f מתכנסת ל- $f(x)$ כאשר $y \rightarrow x$.

$0 \leq |x_k - y_k| \leq \|x - y\| = d(x, y)$ ו- $d(x, y) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}$

$\sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}$

אם f_k מתכנסת ל- $f_k(x)$ כאשר $y \rightarrow x$ ו- $1 \leq k \leq n$, אז f מתכנסת ל- $f(x)$ כאשר $y \rightarrow x$.

כלומר $\lim_{y \rightarrow x} f_k(y) = f_k(x)$ ו- $1 \leq k \leq n$.

קרינה: $\gamma: E \rightarrow \mathbb{R}$ נוסח קרינה $S = X$ היא נוסח ב γ ל S

דוגמה: $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ נוסח $f(x,y,z) = z^2 e^{x^2+y^2}$

האם f נוסח ב \mathbb{R}^3 , כי היא מתחברת ל γ נוסח

$g(z) = z^2 e^{x^2+y^2}$ - $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ - $f_2(x,y,z) = z$ - $f_2: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

אם f_2 נוסח ב \mathbb{R}^3 - f_2 נוסח ב \mathbb{R} - f_2 נוסח ב \mathbb{R}

נניח $f = g \circ f_2$ - f נוסח ב \mathbb{R}^3

דוגמה: $f(x,y,z) = \frac{1}{x^2}$ נוסח ב $\{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 | x \neq 0\}$

$g(x) = \frac{1}{x^2}$ - $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ - $f_1(x,y,z) = x$ - $f_1: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

f_1 נוסח ב \mathbb{R}^3 - f_1 נוסח ב \mathbb{R} - f_1 נוסח ב \mathbb{R}

אם $f = g \circ f_1$ - f נוסח ב \mathbb{R}^3

למה: f נוסח ב \mathbb{R}^3 - f נוסח ב \mathbb{R}^3

אם X מתחברת ל $E \subset X$ - $f, g: E \rightarrow \mathbb{R}^n$ - f, g נוסח ב E - f, g נוסח ב E

אם f, g נוסח ב E - f, g נוסח ב E - f, g נוסח ב E

ההוכחה נמצאת ב γ

קרינה: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ נוסח ב \mathbb{R}^n - f נוסח ב \mathbb{R}^n

דוגמה: $f(x,y,z) = \frac{e^{x^2+y^2} - z^2 \cos y^2}{e^{z^2} \sin y}$ נוסח ב \mathbb{R}^3

$f_1(x,y,z) = x^2+y^2$ - f_1 נוסח ב \mathbb{R}^3 - f_1 נוסח ב \mathbb{R}^3

$f_2(x,y,z) = z^2 \cos y^2$ - f_2 נוסח ב \mathbb{R}^3 - f_2 נוסח ב \mathbb{R}^3

$f_3(x,y,z) = e^{z^2} \sin y$ - f_3 נוסח ב \mathbb{R}^3 - f_3 נוסח ב \mathbb{R}^3

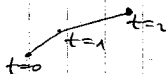
אם $f = f_1 - f_2$ - f נוסח ב \mathbb{R}^3

תרגילים

פונקציה $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ היא פונקציה מהצורה $f(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_n(t))$

בהינתן $f(t) = (x(t), y(t))$ נקרא x ו- y קואורדינטות של הנקודה $f(t)$ ברגע t .

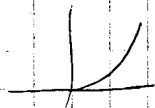
$$(x, y) = (x(t), y(t))$$



הקואורדינטות x ו- y הן פונקציות של t .

הקואורדינטות x ו- y הן פונקציות של t ונרשמו $x = x(t)$, $y = y(t)$ עבור $a \leq t \leq b$.

דוגמאות

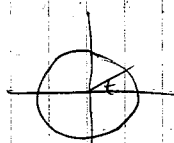


1. $f(t) = (t, t^2)$ עבור $0 \leq t \leq 2$. נקודה $(2, 4)$ ו- $(0, 0)$.

הקואורדינטות x ו- y הן $x = t$, $y = t^2$.

2. $f(t) = (\sin t, \sin^2 t)$ עבור $0 \leq t \leq \pi$. נקודה $(0, 0)$ ו- $(0, 1)$.

הקואורדינטות x ו- y הן $x = \sin t$, $y = \sin^2 t$.

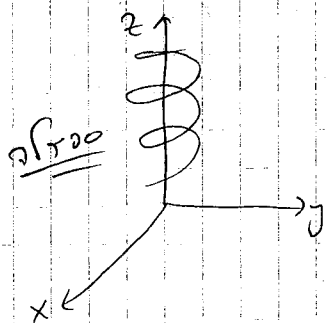


3. $f(t) = (\cos t, \sin t)$ עבור $0 \leq t \leq 2\pi$.

הקואורדינטות x ו- y הן $x = \cos t$, $y = \sin t$.

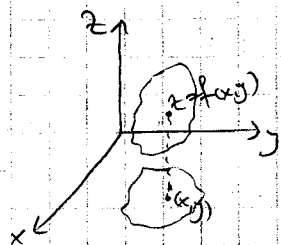
הקואורדינטות x ו- y הן $x = \cos t$, $y = \sin t$.

4. $f(t) = (\cos t, -\sin t)$ עבור $0 \leq t \leq 2\pi$. נקודה $(1, 0)$ ו- $(-1, 0)$.



5. $f(t) = (\cos t, \sin t, t)$ עבור $t \in \mathbb{R}$.

תאור וזרע של פונקציה



אם $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה של שני משתנים אז $z=f(x,y)$ היא פונקציה של שלושה משתנים.

סוגי פונקציות:

1. משתנה במרחב \mathbb{R}^3 .

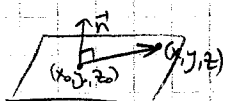
אם \vec{x} ו- \vec{y} שני וקטורים במרחב \mathbb{R}^3 אז:

אם $\vec{x}=(x_1, x_2, x_3)$ ו- $\vec{y}=(y_1, y_2, y_3)$ אז $\vec{x} \cdot \vec{y} = x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3$.

הקוטרי של שני וקטורים \vec{x} ו- \vec{y} הוא $\cos \theta = \frac{\vec{x} \cdot \vec{y}}{\|\vec{x}\| \|\vec{y}\|}$.

אם $\vec{x} \cdot \vec{y} = 0 \Leftrightarrow \cos \theta = 0 \Leftrightarrow \theta = 90^\circ$ (כלומר $\vec{x} \perp \vec{y}$).

אם \vec{n} הוא וקטור נורמלי למישור $z=f(x,y)$ אז $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$ לכל וקטור \vec{v} במישור.



אם $\vec{n}=(a,b,c)$ הוא וקטור נורמלי למישור $z=f(x,y)$ אז $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$ לכל וקטור \vec{v} במישור.

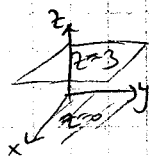
אם $\vec{n}=(a,b,c)$ הוא וקטור נורמלי למישור $z=f(x,y)$ אז $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$ לכל וקטור \vec{v} במישור.

כלומר $a(x-x_0) + b(y-y_0) + c(z-z_0) = 0$.

אם a, b, c הם המשיקים למישור $z=f(x,y)$ אז $a(x-x_0) + b(y-y_0) + c(z-z_0) = 0$.

אם $\vec{n}=(a,b,c)$ הוא וקטור נורמלי למישור $z=f(x,y)$ אז $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$ לכל וקטור \vec{v} במישור.

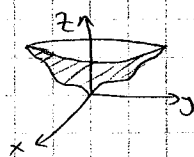
אם $c \neq 0$ אז המישור הוא $z=f(x,y) = \frac{1}{c}(d - ax - by)$.



אם $c=0$ אז המישור הוא $z=3$ וכל המישור $z=3$ הוא מישור מקביל ל- xy וכל המישור $z=3$ הוא מישור מקביל ל- xy .

אם $a=0$ אז המישור הוא $x=3$ וכל המישור $x=3$ הוא מישור מקביל ל- yz .

2. משתנה במרחב \mathbb{R}^3 .

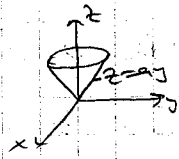


אם $z=f(x,y)$ אז $\vec{n}=(f_x, f_y, -1)$ הוא וקטור נורמלי למישור.

אם $\vec{n}=(f_x, f_y, -1)$ הוא וקטור נורמלי למישור $z=f(x,y)$ אז $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$ לכל וקטור \vec{v} במישור.

אם $\vec{n}=(f_x, f_y, -1)$ הוא וקטור נורמלי למישור $z=f(x,y)$ אז $\vec{n} \cdot \vec{v} = 0$ לכל וקטור \vec{v} במישור.

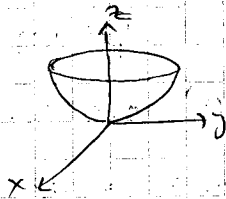
תרגיל 1



3. נסמך z של $z = a\sqrt{x^2 + y^2}$ הוא סדר גודל z :

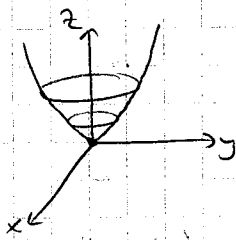
$$z = a\sqrt{x^2 + y^2} \quad \text{לכל } x, y, z$$

$$z^2 = a^2 x^2 + a^2 y^2 \quad \text{המשוואה דו-ממדית}$$



4. נסמך z של $z = a(x^2 + y^2)$ הוא סדר גודל z :

$$z = a(x^2 + y^2) \quad \text{לכל } x, y, z$$



5. נסמך z של $z = f(x, y) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}$ הוא סדר גודל z :

נראה כי z הוא סדר גודל z של $z = f(x, y)$:

אם $z = c$ אז $z = c$ הוא סדר גודל z של $z = c$:

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{כאשר } c = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}$$

הוא סדר גודל z של $z = c$ הוא סדר גודל z של $z = c$:

נראה כי z הוא סדר גודל z של $z = \frac{x^2}{a^2}$ כאשר $z = \frac{x^2}{a^2}$:

הוא סדר גודל z של $z = \frac{x^2}{a^2}$ הוא סדר גודל z של $z = \frac{x^2}{a^2}$:

הוא סדר גודל z של $z = c$ הוא סדר גודל z של $z = c$:

6. נסמך z של $z = f(x, y) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}$ הוא סדר גודל z :

אם $z = c$ אז $z = c$ הוא סדר גודל z של $z = c$:

$$z(t) = \frac{x(t)^2}{a^2} + \frac{y(t)^2}{b^2} \quad \text{כאשר } x(t) = p_1 + t(q_1 - p_1), y(t) = p_2 + t(q_2 - p_2), z(t) = p_3 + t(q_3 - p_3)$$

הוא סדר גודל z של $z = c$ הוא סדר גודל z של $z = c$:

$$\frac{x-p_1}{q_1-p_1} = \frac{y-p_2}{q_2-p_2} = \frac{z-p_3}{q_3-p_3} \quad \text{כאשר } q_k - p_k \neq 0 \quad 1 \leq k \leq 3$$

הוא סדר גודל z של $z = c$ הוא סדר גודל z של $z = c$:

למשל

הפונקציה $f: X \rightarrow Y$ נקראת

$f(A) = \{f(x) \in Y \mid x \in A\} \subseteq Y$ - כל $A \subseteq X$ תחום, ונקראת $f(A)$ תמונת A תחת f .

$f^{-1}(B) = \{x \in X \mid f(x) \in B\} \subseteq X$ - כל $B \subseteq Y$ טווח, ונקראת $f^{-1}(B)$ תחום ההדד של B תחת f .

הפונקציה f^{-1} נקראת הפונקציה ההדדית של f .

$f^{-1}(S^c) = (f^{-1}(S))^c$, $f^{-1}(\bigcap_{\alpha \in A} S_\alpha) = \bigcap_{\alpha \in A} f^{-1}(S_\alpha)$, $f^{-1}(\bigcup_{\alpha \in A} S_\alpha) = \bigcup_{\alpha \in A} f^{-1}(S_\alpha)$; $S_\alpha \subseteq Y$ וכן

$f(\bigcup_{\alpha \in A} S_\alpha) = \bigcup_{\alpha \in A} f(S_\alpha)$ - כל f שומר על איחוד.

כל $S \subseteq X$ וכל $f^{-1}(f(S)) \supseteq S$ - כל f שומר על תחום ההדד.

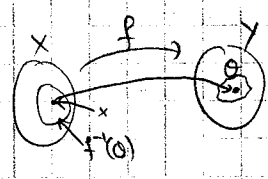
כל $S \subseteq Y$ וכל $f(f^{-1}(S)) \subseteq S$ - כל f שומר על טווח ההדד.

כל $f: X \rightarrow Y$ נקראת פונקציה חד-חד-ערכית אם ורק אם $f^{-1}(\{y\})$ מכיל לכל היותר איבר אחד.

כל $f: X \rightarrow Y$ נקראת פונקציה על-חד-חד-ערכית אם ורק אם $f^{-1}(\{y\})$ מכיל לכל היותר איבר אחד וכל $y \in Y$ מכיל לפחות איבר אחד.

המשפט

כל $f: X \rightarrow Y$ נקראת פונקציה רציפה אם ורק אם $f^{-1}(U)$ פתוח ב- X לכל U פתוח ב- Y .



כל $x \in f^{-1}(0)$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $x \in f^{-1}(0)$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $f(x) \in 0$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $d_x(x, y) < \delta$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $f(y) \in 0$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $f^{-1}(0) \subseteq X$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $x \in X$ נקראת נקודת קריסה של f .

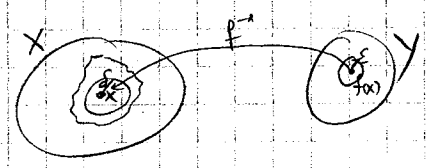
כל $f^{-1}(B(f(x), \epsilon)) \subseteq f^{-1}(B(f(x), \epsilon))$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $x \in X$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $B(x, \delta) \subseteq f^{-1}(B(f(x), \epsilon))$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $d(f(x), f(y)) < \epsilon$ נקראת נקודת קריסה של f .

כל $x \in X$ נקראת נקודת קריסה של f .



משפטים: $f: X \rightarrow Y$ זרימה \Leftrightarrow לכל $K \subseteq Y$ סגורה, $f^{-1}(K)$ סגורה ב- X .
המשפטים: \Leftarrow $f: X \rightarrow Y$ סגורה, אז $K \subseteq Y$ סגורה $\Rightarrow f^{-1}(K) \subseteq X$ סגורה.
 5- $f^{-1}(K) = [f^{-1}(K)]^c$ סגורה, לפי $f^{-1}(K)$ סגורה סדור.
 \Rightarrow נקח $\emptyset \subseteq Y$ סגורה. נזכה להוכיח $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$ סגורה, ואז \emptyset זרימה.
 כיון $\emptyset \subseteq Y$ סגורה, \emptyset סגורה לפי הנניח - $f^{-1}(\emptyset)$ סגורה.
 לכל $f^{-1}(\emptyset) = [f^{-1}(\emptyset)]^c$ סגורה. $f^{-1}(\emptyset)$ סגורה לפי \emptyset סגורה, והלכתי f זרימה.

דוגמאות:

1. נניח $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ $f(x) = x^2 - 5$. f זרימה.

\mathbb{R} סגורה אבל $f(\mathbb{R}) = \{x \in \mathbb{R} \mid x \geq 0\}$ לא סגורה!

אז f לא זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\{0\}) = \{\pm\sqrt{5}\}$ סגורה.

2. $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ $f(x) = 0$. f זרימה.

\mathbb{R} סגורה אבל $f(\mathbb{R}) = \{0\}$ לא סגורה!

לכן f לא זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\{0\}) = \mathbb{R}$ סגורה.

נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\{0\}) = \mathbb{R}$ סגורה.

3. נניח $f: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ $f(x) = x$. f זרימה.

נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

אז f זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

כלומר f זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

לכן $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה! כי f זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

משפטים: $f: X \rightarrow Y$ זרימה, אז $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$ סגורה.

אז f זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

f זרימה $\Leftrightarrow \emptyset \subseteq Y$ סגורה, $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$ סגורה ב- X (אז f זרימה).

לכן f זרימה. נבדוק נקודה נוספת: f זרימה? נבדוק $f^{-1}(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ סגורה ב- \mathbb{R} (אז f זרימה).

קריטריון יהי (X, d) מרחב מטרי ונגד $S \subseteq E \subset X$ נגד.

אומרים ש- S סגורה אם $E \cap S = S$, כלומר S מכילה את כל נקודות המרחק 0 מ- S .

דוגמה: $E = [0, \infty)$, $G = [0, 1]$ ונגד $S = [0, a)$ סגורה אם $a = \infty$.

כי $[0, a) = B(0, a) = \{x \in E \mid d(x, 0) < a\}$

משפט 5: יהי (X, d) מרחב מטרי ונגד $S \subseteq E \subset X$ ←

S סגורה אם ורק אם $E \cap S = S$ ⇔ $S = A \cap E$ לכל $A \subseteq X$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = A \cap E$ לכל $A \subseteq X$.

⇔ (E, d) סגורה (המרחב המטרי) ⇔ S סגורה

S סגורה אם ורק אם $S = A \cap E$ לכל $A \subseteq X$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = A \cap E$ לכל $A \subseteq X$.

$S = \bigcup_{x \in S} B(x, \delta_x)$ לכל $\delta_x > 0$

$B(x, \delta_x) = \{y \in E \mid d(x, y) < \delta_x\} = E \cap B(x, \delta_x)$ (המרחב המטרי)

כלומר $B(x, \delta_x) = \{y \in X \mid d(x, y) < \delta_x\}$ ונגד S סגורה

$S = E \cap \bigcup_{x \in S} B(x, \delta_x) \Leftrightarrow S = \bigcup_{x \in S} B(x, \delta_x) \cap E \Leftrightarrow S = \bigcup_{x \in S} B(x, \delta_x) \Leftrightarrow (E, d)$ סגורה

דוגמה: $E = [0, 1]$, $R = \mathbb{R}$ ונגד $S = [0, \frac{1}{2})$ סגורה אם ורק אם $S = A \cap E$ לכל $A \subseteq X$.

כי $[0, \frac{1}{2}) = E \cap (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$

משפט 6: $S \subseteq E \subset X$ סגורה אם ורק אם $E \cap S = S$ (כלומר S מכילה את כל נקודות המרחק 0 מ- S).

$S = E \cap K$ לכל $K \subseteq X$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap K$ לכל $K \subseteq X$.

משפט 7: נגד $E \subset X$ סגורה אם ורק אם $S \subseteq E$ סגורה (המרחב המטרי) ⇔ S סגורה

כלומר $S = E \cap S$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap S$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap S$ ונגד S סגורה

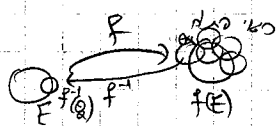
כלומר $S = E \cap S$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap S$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap S$ ונגד S סגורה

$S = G \cap E$ לכל $G \subseteq X$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = G \cap E$ לכל $G \subseteq X$.

כלומר $S = E \cap S$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap S$ ונגד S סגורה אם ורק אם $S = E \cap S$ ונגד S סגורה

משפט 8: $E \subset X$ סגורה אם ורק אם $E \cap S = S$ (כלומר S מכילה את כל נקודות המרחק 0 מ- S).

$f'(0) = E \cap G$ לכל $G \subseteq X$ ונגד S סגורה אם ורק אם $f'(0) = E \cap G$ לכל $G \subseteq X$



← למה $f: X \rightarrow Y$ היא פונקציה (כך) $(x, f(x))$.
 $x \mapsto f(x)$, $f(x) \in Y$, $x \in X$.

השאלה: נניח $f: X \rightarrow Y$, $E \subseteq X$, $f(E) \subseteq Y$.

$$f(E) = \bigcup_{\alpha \in A} f(G_\alpha) \quad \text{כאשר } G_\alpha \subseteq E \text{ , } \alpha \in A$$

כאן f היא פונקציה , $G_\alpha \subseteq E$, $f(G_\alpha) \subseteq Y$, $f(E) = \bigcup_{\alpha \in A} f(G_\alpha)$.

$$E \subseteq f^{-1}(f(E)) \subseteq f^{-1}\left(\bigcup_{\alpha \in A} f(G_\alpha)\right) = \bigcup_{\alpha \in A} f^{-1}(f(G_\alpha)) = \bigcup_{\alpha \in A} G_\alpha$$

כלומר $E \subseteq f^{-1}(f(E))$.

$$f(E) = f\left(\bigcup_{k=1}^{\infty} G_k\right) = \bigcup_{k=1}^{\infty} f(G_k) \quad \text{כאשר } E = \bigcup_{k=1}^{\infty} G_k$$

$$f(E) = \bigcup_{k=1}^{\infty} f(f^{-1}(G_k)) \subseteq \bigcup_{k=1}^{\infty} G_k$$

כלומר $f(E) \subseteq \bigcup_{k=1}^{\infty} G_k = E$, כלומר $f(E) \subseteq E$.

השאלה 1: $f: X \rightarrow Y$, $E \subseteq X$, $f(E) \subseteq Y$.

אם f היא פונקציה , $E \subseteq X$, $f(E) \subseteq Y$, $f(E) \subseteq Y$, $f(E) \subseteq Y$.

השאלה 2: $f: E \rightarrow \mathbb{R}$, $E \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$.

$$|f(x)| \leq m \quad \text{כאשר } x \in E$$

השאלה 3: $f: E \rightarrow \mathbb{R}$, $E \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$.

אם f היא פונקציה , $E \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$.

$$f(E) \subseteq B(0, m) \quad \text{כאשר } f(x) \in B(0, m) \quad \text{כאשר } x \in E$$

השאלה 4: $f: E \rightarrow \mathbb{R}$, $E \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$.

אם f היא פונקציה , $E \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$, $f(E) \subseteq \mathbb{R}$.

$$\sup_{x \in E} f(x) = m < \infty \quad \text{כאשר } f: E \rightarrow \mathbb{R} \text{ , } E \subseteq \mathbb{R}$$

כלומר $f(x) \leq m$, $x \in E$.

$$m - \frac{1}{n} < f(x_n) \leq m \quad \text{כאשר } x_n \in E \text{ , } n \in \mathbb{N}$$

כלומר $f(x_n) \rightarrow m$, $x_n \in E$.

$$\lim_{k \rightarrow \infty} f(x_k) = f(x) \quad \text{כאשר } x \in E$$

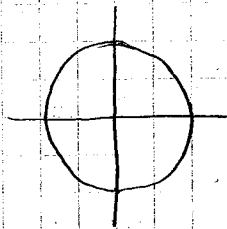
כלומר $f(x) = m$, $x \in E$.

דוגמה: אם $f: X \rightarrow Y$ רציפה ו- $E \subseteq Y$ קונפקט, אז $f^{-1}(E)$ קונפקט. $X \rightarrow Y$

דוגמה: נניח $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ מוגדרת כ- $f(x) = x^2$. אז $f(\mathbb{R}) = [0, \infty)$ אינו קונפקט. $f^{-1}(\{0\}) = \{0\}$ קונפקט.

דוגמה: נניח $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ מוגדרת כ- $f(x) = x^2$. אז $f^{-1}([1, 2]) = [-\sqrt{2}, \sqrt{2}]$ קונפקט.

דוגמה: נניח $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ מוגדרת כ- $f(x) = x^2$. אז $f^{-1}([1, 2]) = [-\sqrt{2}, \sqrt{2}]$ קונפקט.



דוגמה: נניח $f: (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^2$ מוגדרת כ- $f(t) = (\cos t, \sin t)$.

f ממשקת את $(0, 2\pi]$ אל המעגל.

$\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$ קונפקט.

f רציפה כי היא מוגדרת על קטע סגור. נראה שהיא ממשקת את $(0, 2\pi]$ אל המעגל.

נניח $p_n = (\cos \frac{1}{n}, \sin \frac{1}{n})$. אז $p_n \rightarrow (1, 0)$ ו- $f(p_n) = (\cos \frac{1}{n}, \sin \frac{1}{n}) \rightarrow (1, 0)$.

$f(p_n) \rightarrow (1, 0)$ ו- $f(1, 0) = (1, 0)$.

לכן f ממשקת את $(0, 2\pi]$ אל המעגל.

משפט: אם $f: X \rightarrow Y$ רציפה ו- $E \subseteq Y$ קונפקט, אז $f^{-1}(E)$ קונפקט.

הוכחה: נניח $K \subseteq E$ קונפקט. אז $f^{-1}(K)$ קונפקט.

אם $f^{-1}(K) = \emptyset$, אז $K \subseteq Y \setminus f(X)$ ו- $f^{-1}(K) = \emptyset$.

אם $f^{-1}(K) \neq \emptyset$, אז $f^{-1}(K)$ קונפקט.

נניח $f^{-1}(K) \neq \emptyset$. אז $f^{-1}(K)$ קונפקט.

אם $f^{-1}(K) \neq \emptyset$, אז $f^{-1}(K)$ קונפקט.

דוגמה: נניח $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ מוגדרת כ- $f(x) = x^2$.

אז $f^{-1}([1, 2]) = [-\sqrt{2}, \sqrt{2}]$ קונפקט.

ע"ב 1.3

הקדמה: $f: X \rightarrow Y$ תצגה רציפה מ X אל Y .
 $d(f(p_1), f(p_2)) < \varepsilon$ - כל $d(p_1, p_2) < \delta$ - $p_1, p_2 \in X$ כל $\delta > 0$ קיים $\varepsilon > 0$ כך ש-

משפט 1.3: $E \subset X$ קבוצה סגורה אם ורק אם $f: E \rightarrow Y$ רציפה.

הוכחה: נניח $E \subset X$ קבוצה סגורה, $x \in E$, $\delta_x > 0$ קיים כך ש- $d(x, y) < \delta_x$ כל $y \in E$.

כל $\varepsilon > 0$ נבחר, נבחר $\delta = \min(\delta_x, \frac{\varepsilon}{L})$ כאשר $L = \max\{1, \sup_{x \in E} \|f'(x)\|\}$.

נניח $x_1, \dots, x_n \in E$ ונבחר $\delta = \min(\delta_{x_1}, \dots, \delta_{x_n})$.

כל $y \in E$ וכל $x_k \in E$ נקבל $d(x_k, y) < \delta$ וכן $d(x_k, z) < \delta$ לכל $z \in E$.

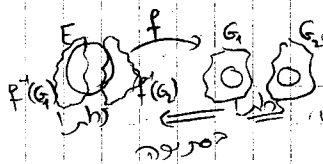
נניח $d(x_k, y) < \delta$ ונבחר $\delta = \min(\delta_{x_k}, \frac{\varepsilon}{L})$.

כל $y \in E$ וכל $x_k \in E$ נקבל $d(x_k, y) < \delta$ וכן $d(x_k, z) < \delta$ לכל $z \in E$.

כל $y \in E$ וכל $x_k \in E$ נקבל $d(x_k, y) < \delta$ וכן $d(x_k, z) < \delta$ לכל $z \in E$.

כל $y \in E$ וכל $x_k \in E$ נקבל $d(x_k, y) < \delta$ וכן $d(x_k, z) < \delta$ לכל $z \in E$.

כל $y \in E$ וכל $x_k \in E$ נקבל $d(x_k, y) < \delta$ וכן $d(x_k, z) < \delta$ לכל $z \in E$.



משפט 1.4: $f: X \rightarrow Y$ תצגה רציפה מ X אל Y . $E \subset X$ קבוצה סגורה אם ורק אם $f(E) \subset Y$ קבוצה סגורה.

הוכחה: נניח $E \subset X$ קבוצה סגורה, $f(E) \subset Y$ קבוצה סגורה.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

משפט 1.5: $E \subset X$ קבוצה סגורה אם ורק אם $f(E) \subset Y$ קבוצה סגורה.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

כל $y \in f(E)$ נבחר $x \in E$ כך ש- $f(x) = y$.

הצגה: "אפסה" $\rightarrow \mathbb{R}^n$ היא תמונה של פונקציה רציפה מ- \mathbb{R} אל \mathbb{R}^n .

אפקט: \mathbb{R}^n הוא קבוצת השברים.

הוכחה: נניח ש- f היא אפסה מ- \mathbb{R} אל \mathbb{R}^n . אזי הצורה של קטע I ופונקציה רציפה

$f: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ כך ש- $f(I) = \{x\}$ היא תמונה של קטע I ופונקציה רציפה.

אם $f(I) = \{x\}$ אזי $f(I) = \{x\}$ קטע I ופונקציה רציפה.

הוכחה: כדי להוכיח את הטענה 2 נשתמש ב-1 וקטע I ופונקציה רציפה.

משפט 3: (משפט של דניס)

ידי (x, d) ממרחק d ופונקציה $f: X \rightarrow \mathbb{R}$ רציפה.

אז נניח ש- $E \subset X$ קבוצה קטנה ופונקציה $f(E)$ מלאה שני נק' $a < b \in \mathbb{R}$

אז $c \in (a, b)$ קיים $x \in E$ כך ש- $f(x) = c$.

הוכחה: כיון ש- f רציפה ב- E קטנה, $f(E)$ קטנה $\rightarrow \mathbb{R}$

קבוצה המלאה נניח $c \in f(E)$ אזי נבדוק:

$$O_1 = \{y \in \mathbb{R} \mid y > c\}, O_2 = \{y \in \mathbb{R} \mid y < c\}$$

נניח ש- $\emptyset \neq O_1 \cap f(E), \emptyset \neq O_2 \cap f(E)$ (כי $c \in f(E)$)

אז $O_1 \cap f(E)$ מלאה ב- O_1 ו- $O_2 \cap f(E)$ מלאה ב- O_2 אך $c \in f(E)$

$$f(E) \cap O_1 \neq \emptyset, f(E) \cap O_2 \neq \emptyset$$

קבוצה סגורה לא תהיה $f(E)$ קטנה מלאה את המרחק.

דוגמה

$f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה

$(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ נקודה פנימית ב- E ו- $f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה

אם (x_0, y_0) נקודה פנימית ב- E אז f היא פונקציה

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = f_x(x_0, y_0) = f'_x(x_0, y_0) = \partial_x f(x_0, y_0)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)}{\Delta y}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{g(x_0 + \Delta x) - g(x_0)}{\Delta x} = g'(x_0)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = h'(y_0) \quad \text{כאשר } h(y) = f(x_0, y)$$

דוגמה

1. $f_x(1, 2)$, $f_y(1, 2)$ עבור $f(x, y) = \sin(x^2 y + y^3)$

$$g(x) = \sin(2x^2 + 8) \quad \text{כאשר } y=2 \quad f_x(1, 2) = g'(1) = 4 \cdot \cos(10)$$

$$f_x(1, 2) = g'(1) = 4 \cdot \cos(10)$$

$$h(y) = \sin(y + y^3) \quad \text{כאשר } x=1 \quad f_y(1, 2) = h'(2) = 13 \cdot \cos(10)$$

$$f_y(1, 2) = h'(2) = 13 \cdot \cos(10)$$

2. (x, y) נקודה פנימית ב- E ו- $f(x, y) = \sin(x^2 y + y^3)$

$$f_x(x, y) = 2xy \cos(x^2 y + y^3) \quad \text{לפי } x$$

$$f_y(x, y) = (x^2 + 3y^2) \cos(x^2 y + y^3) \quad \text{לפי } y$$

אם $(x, y) \neq (0, 0)$ אז $f_x(x, y) = 2xy \cos(x^2 y + y^3)$

$$f_x = \frac{(x^2 + y^2)(3x^2) - x^3(2x)}{(x^2 + y^2)^2} \quad f_y = \frac{(x^2 + y^2)(0) - x^3(2y)}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$f_y(0, 0) = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(0, 0 + \Delta y) - f(0, 0)}{\Delta y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{0^3}{\Delta y^2} = 0$$

$$f_x(0, 0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(0 + \Delta x, 0) - f(0, 0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{(\Delta x)^3}{(\Delta x)^2} = 1$$

המסקנה היא:

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2 + y^2} & (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

$$f_x(0, 0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(0 + \Delta x, 0) - f(0, 0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{\Delta x} = 0$$

אזכור: המסקנות של הפונקציה $f_x(0, 0) = 0$ ו- $f_y(0, 0) = 0$

אם נסתכל על הפונקציה $\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{xy}{x^2 + y^2}$ אז נראה

אם הפונקציה לא תלויה, אז היא תהיה פונקציה של x בלבד. אבל הפונקציה היא פונקציה של x ו- y .
 זה מראה שהפונקציה היא פונקציה של x ו- y .

אם נסתכל על הפונקציה $f(x, y)$ אז נראה שהיא פונקציה של x ו- y .

ישל: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ מוקד x_0 ישל: $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(\Delta x)}{\Delta x} = 0$ ←

$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(\Delta x)}{\Delta x} = 0$ - ל ρ , $\varepsilon(\Delta x)$ וסוף $A \in \mathbb{R}$ $\Leftrightarrow x_0 \rightarrow f$

$$f(x_0 + \Delta x) = f(x_0) + A\Delta x + \varepsilon(\Delta x) \quad - \text{פג } \Delta x \text{ כל } \Delta x$$

הוכחה:

\Rightarrow נניח $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$ נניח $\varepsilon(\Delta x)$ ו- $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$

$$f(x_0 + \Delta x) = f(x_0) + A\Delta x + \varepsilon(\Delta x) \quad - \text{פג}$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{A\Delta x + \varepsilon(\Delta x)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} A + \frac{\varepsilon(\Delta x)}{\Delta x} = A$$

← נניח $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$ נניח $\varepsilon(\Delta x)$ ו- $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(\Delta x)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0) - A\Delta x}{\Delta x} = 0$$

הוכחה: 1 נניח $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$ נניח $\varepsilon(\Delta x)$ ו- $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$

הוכחה: 2 נניח $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$ נניח $\varepsilon(\Delta x)$ ו- $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$

כל $\varepsilon > 0$ יש $\delta > 0$ כזה ש- $\varepsilon(\Delta x) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x) < \delta$

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{\varepsilon(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = 0 \quad - \text{כל } f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) = f(x_0, y_0) + A\Delta x + B\Delta y + \varepsilon(\Delta x, \Delta y)$$

← הוכחה: 2 נניח $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$ נניח $\varepsilon(\Delta x)$ ו- $f'(x_0) = A$ ו- $\varepsilon(\Delta x)$

כל $\varepsilon > 0$ יש $\delta > 0$ כזה ש- $\varepsilon(\Delta x) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x) < \delta$

f_x, f_y קיימים ו- f_x, f_y קיימים ו- f_x, f_y קיימים

הוכחה:

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) = f(x_0, y_0) \Leftrightarrow \lim_{(x,y) \rightarrow (x_0, y_0)} f(x,y) = f(x_0, y_0) \Leftrightarrow (x_0, y_0) \rightarrow f$$

כל $\varepsilon > 0$ יש $\delta > 0$ כזה ש- $\varepsilon(\Delta x, \Delta y) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x, \Delta y) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x, \Delta y) < \delta$

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) = \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} f(x_0, y_0) + A\Delta x + B\Delta y + \frac{\varepsilon(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2} = f(x_0, y_0) + 0 + 0 + 0$$

(ג) נניח f_x קיים ו- f_x קיים ו- f_x קיים

$$f_x(x_0, y_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{A\Delta x + B \cdot 0 + \varepsilon(\Delta x, 0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} A + \frac{\varepsilon(\Delta x, 0)}{\Delta x} = A$$

כל $\varepsilon > 0$ יש $\delta > 0$ כזה ש- $\varepsilon(\Delta x, 0) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x, 0) < \delta$ ו- $\varepsilon(\Delta x, 0) < \delta$

הגדרה: אף קונקורס אם כוונתו $f(x, y)$ זיכרון ציבורי $z(x_0, y_0)$

משפט: תמיד קונקורס שקיימות $\frac{\partial f}{\partial x}$ ו- $\frac{\partial f}{\partial y}$ חלקי, כי אם f זיכרון ציבורי חלקי

אם כן נשכח $B = f_y(x_0, y_0), A = f_x(x_0, y_0)$ (עבור) $E(\Delta x, \Delta y) = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - A\Delta x - B\Delta y$

והבדל של ϵ - $\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{E(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = 0$ כל ϵ ו- δ (קטן)

הינה ϵ - ו- δ נכנסים זה לזה ϵ - δ

כל f_x, f_y קיימים והוא ϵ - δ f זיכרון ציבורי $\rightarrow (x_0, y_0)$

הפסל של ϵ - δ

1. הפסל של ϵ - δ

אם $f(x)$ זיכרון $\rightarrow [a, b]$ ו- $x \in (a, b)$ ו- $c \in (a, b)$ ו- $f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$

הינה f זיכרון $\rightarrow [x, x + \Delta x]$ ו- $x \in (a, b)$ ו- $c \in (x, x + \Delta x)$

$$f'(c) = \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} \quad \epsilon \quad \delta$$

$c = x_0 + t(x + \Delta x - x) = x_0 + t\Delta x$ ו- $t \in (0, 1)$ ו- $x_0 + \Delta x - x \in (0, 1)$

$$f'(x_0 + t\Delta x) = \frac{f(x + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} \quad \epsilon \quad \delta \quad t \in (0, 1)$$

$$t \in (0, 1) \quad f_x(x_0 + t\Delta x, y_0) = \frac{f(x + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} \quad \epsilon \quad \delta \quad x \in (a, b)$$

$$t \in (0, 1) \quad f_y(x_0 + t\Delta x, y_0 + \Delta y) = \frac{f(x_0 + t\Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0 + t\Delta x, y_0)}{\Delta y} \quad \epsilon \quad \delta \quad y \in (c, d)$$

2. הפסל של ϵ - δ $f(x, y) = f(x_0, y_0) + E(\Delta x, \Delta y)$ ו- (x_0, y_0)

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{E(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = 0 \quad \epsilon \quad \delta$$

3. הפסל של ϵ - δ $f(x, y)$ זיכרון $\rightarrow (x_0, y_0)$ ו- f_x, f_y קיימים

ו- f_x, f_y זיכרונות $\rightarrow (x_0, y_0)$ ו- f זיכרון ציבורי $\rightarrow (x_0, y_0)$

$$f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0 + \Delta y) + f(x_0, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) =$$

$$= f_x(x_0 + t\Delta x, y_0 + \Delta y)\Delta x + f_y(x_0, y_0 + t\Delta y)\Delta y$$

ו- f_x, f_y זיכרונות $\rightarrow (x_0, y_0)$ ו- f_x, f_y זיכרונות $\rightarrow (x_0, y_0)$ ו- f זיכרון ציבורי $\rightarrow (x_0, y_0)$

$$i = 1, 2 \quad \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \epsilon_i = 0 \quad \epsilon \quad \delta \quad [f_x(x_0, y_0) + \epsilon_1(\Delta x, \Delta y)]\Delta x + [f_y(x_0, y_0) + \epsilon_2(\Delta x, \Delta y)]\Delta y$$

$$E(\Delta x, \Delta y) = \epsilon_1\Delta x + \epsilon_2\Delta y \quad \epsilon \quad \delta \quad f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) = f_x(x_0, y_0)\Delta x + f_y(x_0, y_0)\Delta y + E(\Delta x, \Delta y)$$

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{E(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = 0 \quad \epsilon \quad \delta \quad \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{\Delta x}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = 0 \quad \epsilon \quad \delta \quad \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{\Delta y}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = 0 \quad \epsilon \quad \delta$$

(0,0) נקודת המפגש f_x, f_y של f . $f(x,y) = \begin{cases} (x^2+y^2) \sin \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} & (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & (x,y) = (0,0) \end{cases}$ 1/3

אם f היא פונקציה של שני משתנים

$$f_x = 2x \sin \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} + \frac{(x^2+y^2)(-x) \cos \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}}}{(x^2+y^2)^{3/2}} \quad - (x,y) \neq (0,0) \text{ נכון}$$

אם x ו- y שואפים ל-0, אז f_x שואף ל-0

$$f_x(0,0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(\Delta x, 0) - f(0,0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta x^2 \sin \frac{1}{\sqrt{\Delta x^2}} - 0}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \underbrace{\Delta x}_{\rightarrow 0} \underbrace{\sin \frac{1}{|\Delta x|}}_{\text{גבול}}$$

$f_y(0,0) = 0$ נכון, $f_x(0,0) = 0$ נכון

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f_x(x,y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \left[2x \sin \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} - \frac{x \cos \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}}}{\sqrt{x^2+y^2}} \right] \quad - \text{נכון}$$

אם $(x,y) \rightarrow (0,0)$ אז $\frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} \rightarrow \infty$, ולכן \sin ו- \cos נעים בין -1 ל-1

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cos \frac{1}{\sqrt{x^2}}}{\sqrt{x^2}} = \lim_{x \rightarrow 0} \underbrace{\frac{x}{\sqrt{x^2}}}_{\pm 1} \underbrace{\cos \frac{1}{|x|}}_{\text{גבול}} \quad - \text{אם } y=0 \text{ אז } x \rightarrow 0$$

אם f_x ו- f_y שואפים ל-0 אז f היא פונקציה של שני משתנים

אם f היא פונקציה של שני משתנים

$$B = f_y(0,0) = 0, A = f_x(0,0) = 0 \quad - \text{נכון}$$

$$0 = \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(0+\Delta x, 0+\Delta y) - f(0,0) - A\Delta x - B\Delta y}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} \quad - \text{נכון}$$

$$\lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{f(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \frac{(\Delta x^2 + \Delta y^2) \sin \frac{1}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} = \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0,0)} \underbrace{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}_{\rightarrow 0} \underbrace{\sin \frac{1}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}}_{\text{גבול}} = 0$$

אם f היא פונקציה של שני משתנים

הצורה הכללית של המישור

1. הסבר "פולינר" -

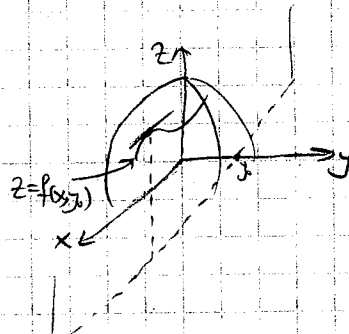
$$f_x(x_0, y_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta f}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f - f_0}{x - x_0} \leftarrow \text{כאשר}$$

כאשר $f_x(x_0, y_0)$ הוא קצב השינוי של f ביחס ל- x , כאשר y נמצא בנקודה (x_0, y_0) בנקודה x .

דוגמה: $f_x(1, 2) = 3$, $f_y(1, 2) = -5$ ו- $f(x, y) = f(x, y)$ הוא פונקציה.

אם x ו- y נמצאים בנקודה $(1, 2)$ בנקודה x בנקודה y , אז השינוי הוא 3 ביחס ל- x ו-5 ביחס ל- y .

על המישור $z = f(x, y)$ נגד $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial x}$ ו- $\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial y}$ הוא נגד $\frac{\partial f}{\partial x}$ ו- $\frac{\partial f}{\partial y}$.



2. הסבר גאומטרי -

הוא נקרא מישור המשיק ל- $z = f(x, y)$ בנקודה (x_0, y_0, z_0) .

אם $x = x_0$ ו- $y = y_0$ אז $z = f(x_0, y_0) = z_0$ הוא המישור.

המשוואה הכללית של המישור המשיק היא $z - z_0 = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$.

המשוואה הזו היא "משוואת המישור" של $z = f(x, y)$.

אם $f(x, y) = f(x_0, y_0) + A(x - x_0) + B(y - y_0) + \epsilon$ אז ϵ הוא השארית.

אם $x = x_0 + \Delta x$ ו- $y = y_0 + \Delta y$ אז $z = f(x, y) = f(x_0, y_0) + A\Delta x + B\Delta y + \epsilon$.

אם (x, y) קרוב ל- (x_0, y_0) אז ϵ קטן, ו- $z \approx z_0 + A(x - x_0) + B(y - y_0)$.

אם $z = f(x, y)$ הוא המישור המשיק אז $A(x - x_0) + B(y - y_0) - (z - z_0) = 0$.

המשוואה הזו היא $z = f(x, y)$ או $(A, B, -1) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$.

אם (x, y, z) נמצא על המישור אז $(A, B, -1) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$.

אם (x, y, z) נמצא על המישור אז $(A, B, -1) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$.

אם (x, y, z) נמצא על המישור אז $(A, B, -1) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$.

אם (x, y, z) נמצא על המישור אז $(A, B, -1) \cdot (x - x_0, y - y_0, z - z_0) = 0$.

תשובה:

נתון $f(x,y) = x^2y^3$ נמצא f בנקודה $(x,y) = (1,2)$

המשיק במערכת $z = f(x,y)$ בנקודה $(1,2,8)$

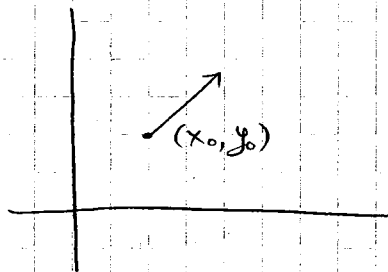
פתרון: $f_x = 2xy^3$, $f_y = 3x^2y^2$ וכן נגזרות f בנקודה $(1,2)$

$$f_x = 16 = A, \quad f_y = 12 = B, \quad (1,2) = (x_0, y_0)$$

המשיק במערכת

תשובה: המישור המשיק ל f בנקודה $(1,2,8)$

המשוואה:



אנחנו נרצה למצוא את המישור המשיק ל f בנקודה (x_0, y_0) ב \mathbb{R}^2

אם (a,b) הוא וקטור כלשהו, אז המישור המשיק ל f בנקודה (x_0, y_0) הוא:

$$(x,y) + t(a,b) = (x_0 + at, y_0 + bt) = \underline{(x_0, y_0) + t(a,b)}$$

ב \mathbb{R}^2 המישור המשיק ל f בנקודה (x_0, y_0)

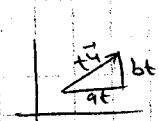
תורת כיוון

הצגה: תהי $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ממשלה גזירה ויציג \vec{u} וקטור יחידה, כזה $\|\vec{u}\|=1$.

אם f ב- \vec{u} כיוון \vec{u} ב- (x_0, y_0) נקראת \vec{u} כיוון f ב- (x_0, y_0) .

$$\vec{u}=(a,b) \text{ אז } \frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0) = f_u(x_0, y_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0+at, y_0+bt) - f(x_0, y_0)}{t}$$

(אם $\vec{u}=\vec{e}_1$ כיוון חזית x אז $f_u=f_x$ ואם $\vec{u}=\vec{e}_2$ כיוון חזית y אז $f_u=f_y$)

הצגה: $\frac{\partial f}{\partial u}$ הוא קצב השינוי של f אם נזוז ב- \vec{u} כיוון \vec{u} . 

אם \vec{u} איננו כיוון \vec{u} אז \vec{u} חלקי \vec{u} (אם \vec{u} איננו כיוון \vec{u} אז \vec{u} חלקי \vec{u}) $\frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0) \cdot \|\vec{u}\|$

→ דוגמה: תהי $f(x,y)$ ממשלה גזירה ויציג $\vec{u}=(a,b)$ וקטור יחידה.

$$\frac{\partial f}{\partial u}(x,y) = a \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) + b \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \quad \text{אם } \vec{u}=(a,b)$$

הוכחה: אם נקרא $\frac{\partial f}{\partial u}(x,y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0+at, y_0+bt) - f(x_0, y_0)}{t}$ כיוון f ב- \vec{u} , אז נראה:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{A(at) + B(bt) + \varepsilon(at, bt)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} (Aa + Bb + \frac{\varepsilon(at, bt)}{t})$$

$$\|\vec{u}\|^2 = a^2 + b^2 = 1 \quad \text{אז } \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(at, bt)}{t} = 0 \quad \text{אם } \vec{u}=(a,b) \text{ וקטור יחידה}$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(at, bt)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(at, bt)}{|t|} \cdot \frac{|t|}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(at, bt)}{\sqrt{(at)^2 + (bt)^2}} \cdot \frac{|t|}{t} = 0 \quad \text{אם } |t| = \sqrt{(at)^2 + (bt)^2}$$

$$Aa + Bb = a f_x(x_0, y_0) + b f_y(x_0, y_0) \quad \text{אם } \vec{u}=(a,b) \text{ וקטור יחידה}$$

$$f(x,y) = \begin{cases} y & x \neq 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

הוכחה: $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0$ כי $f(0,0) = 0$ אם $(x,y) \neq (0,0)$.

$$f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0 \quad \text{אם } f(x,y) = 0 \quad \text{אם } x \neq 0$$

אם $\vec{u}=(a,b)$ וקטור יחידה, אז $\frac{\partial f}{\partial u}(0,0)$ נראה:

אם \vec{u} איננו כיוון \vec{u} אז \vec{u} חלקי \vec{u}

$$\frac{\partial f}{\partial u}(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0+at, 0+bt) - f(0,0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{bt - 0}{t} = b$$

$$a f_x(0,0) + b f_y(0,0) = 0 \quad \text{אם } \vec{u}=(a,b)$$

אם f איננה גזירה ב- $(0,0)$ אז $\frac{\partial f}{\partial u}(0,0)$ איננו קיים.

השערה: נניח ש- $f(x,y)$ מתאמת בקרבת (x_0, y_0) (הכלת נגזרת חלקית ב- (x_0, y_0)).
אז הנקודות $(f_x(x_0, y_0), f_y(x_0, y_0))$ נקראת הנקודה של f ומומין $\nabla f(x_0, y_0)$.

משפט 1 (למשפט 4)

אם f מתאמת בקרבת (x_0, y_0) ו- $\vec{u} = (a, b)$ ונקודת יחידה אז $\vec{u} \cdot \nabla f(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0)$.

הוכחה: כדי להוכיח את זה נשתמש ב- $\vec{u} \cdot \nabla f(x_0, y_0) = f_x(x_0, y_0)a + f_y(x_0, y_0)b$ ונראה שזה שווה ל- $\frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0)$.

הערה: מכיוון שהמשפט נכון גם עבור $\vec{u} = \frac{\nabla f}{\|\nabla f\|}$ (כאשר $\nabla f \neq 0$) נקבל ש- $\vec{u} \cdot \nabla f = \|\nabla f\| \cos \theta$ כאשר θ הוא הזווית בין \vec{u} ל- ∇f .

כלומר, $\frac{\partial f}{\partial u}$ מקסימלי כאשר \vec{u} כיוון ∇f (כלומר, כיוון עלייה) ו- ∇f כיוון \vec{u} (כלומר, כיוון ירידה) של f .

משפט 2 (למשפט 4)

אם f מתאמת בקרבת (x_0, y_0) ו- \vec{u} וקטור יחידה אז $\frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0) = \|\nabla f(x_0, y_0)\| \cos \theta$ כאשר θ הוא הזווית בין \vec{u} ל- ∇f .

הוכחה: נניח ש- $\vec{u} = (a, b)$ ו- $\nabla f(x_0, y_0) = (f_x, f_y)$. אז $\frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0) = f_x a + f_y b$.
נניח ש- \vec{u} וקטור יחידה. אז $\|\vec{u}\| = 1$.
נניח ש- $\vec{u} = \frac{\nabla f}{\|\nabla f\|}$ (כלומר, \vec{u} כיוון ∇f). אז $\frac{\partial f}{\partial u}(x_0, y_0) = \frac{\nabla f \cdot \nabla f}{\|\nabla f\|} = \frac{\|\nabla f\|^2}{\|\nabla f\|} = \|\nabla f\|$.

דוגמה: נניח ש- $f(x,y) = 100 - x^2 - y^2$. אז $\nabla f(x,y) = (-2x, -2y)$. אז $\nabla f(3,2) = (-6, -4)$.

נניח ש- $\vec{u} = (a, b)$ וקטור יחידה. אז $\frac{\partial f}{\partial u}(3,2) = -6a - 4b$.

השאלה: נניח ש- $f(x,y) = 100 - x^2 - y^2$. אז $\nabla f(x,y) = (-2x, -2y)$. אז $\nabla f(3,2) = (-6, -4)$.

נניח ש- $\vec{u} = (a, b)$ וקטור יחידה. אז $\frac{\partial f}{\partial u}(3,2) = -6a - 4b$.

אם $\vec{u} = (a, b)$ וקטור יחידה אז $\frac{\partial f}{\partial u}(3,2) = -6a - 4b$.

נניח ש- $\vec{u} = (a, b)$ וקטור יחידה. אז $\frac{\partial f}{\partial u}(3,2) = -6a - 4b$.

נניח ש- $\vec{u} = (a, b)$ וקטור יחידה. אז $\frac{\partial f}{\partial u}(3,2) = -6a - 4b$.

נניח ש- $\vec{u} = (a, b)$ וקטור יחידה. אז $\frac{\partial f}{\partial u}(3,2) = -6a - 4b$.

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{הכללה}$$

הצגה: תהי $E \in \mathbb{R}^n$ תת-קבוצה. $f: E \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה. $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in E$. $1 \leq k \leq n$. אז:

$$\frac{\partial f}{\partial x_k}(x) = \lim_{\Delta x_k \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_k + \Delta x_k, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_k, \dots, x_n)}{\Delta x_k}$$

הצגה: f פונקציה. $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$. A_1, A_2, \dots, A_n מספרים. $\Delta x_1, \Delta x_2, \dots, \Delta x_n$ וקטור.

$$f(x_1 + \Delta x_1, \dots, x_n + \Delta x_n) = f(x_1, \dots, x_n) + \sum_{k=1}^n A_k \Delta x_k + \varepsilon(\Delta x_1, \dots, \Delta x_n)$$

$$\lim_{(\Delta x_1, \dots, \Delta x_n) \rightarrow (0, \dots, 0)} \frac{\varepsilon}{\sqrt{\Delta x_1^2 + \dots + \Delta x_n^2}} = 0$$

ניסוח אחר - יפה: $x = (x_1, \dots, x_n)$ וקטור. $h = (\Delta x_1, \dots, \Delta x_n)$ וקטור.

אז $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה. $x \in \mathbb{R}^n$. $h \in \mathbb{R}^n$. אז:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(h)}{\|h\|} = 0$$

$$f(x+h) = f(x) + L(h) + \varepsilon(h)$$

הצגה: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה. $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$. אז:

$$\frac{\partial f}{\partial x_k}(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_k + ta, \dots, x_n + ta) - f(x_1, \dots, x_k, \dots, x_n)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+ta) - f(x)}{t}$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right) = (f_{x_1}, \dots, f_{x_n})$$

שאלה: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה. $x \in \mathbb{R}^n$. אז:

$$L(h) = (A_1, \dots, A_n) \begin{pmatrix} \Delta x_1 \\ \vdots \\ \Delta x_n \end{pmatrix} = \sum_{k=1}^n A_k \Delta x_k, \quad h = (\Delta x_1, \dots, \Delta x_n)$$

אז f פונקציה. $x \in \mathbb{R}^n$. אז:

$$A_k = \frac{\partial f}{\partial x_k}(x)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x) = \nabla f(x) \cdot \vec{u}$$

הצגה:

$$\lim_{h \rightarrow 0} f(x+h) = \lim_{h \rightarrow 0} [f(x) + L(h) + \varepsilon(h)] = f(x)$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} L(h) = L(0) = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_k}(x) = \lim_{\Delta x_k \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_k + \Delta x_k, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_k, \dots, x_n)}{\Delta x_k} = \lim_{\Delta x_k \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x_k e_k) - f(x)}{\Delta x_k}$$

$$\lim_{\Delta x_k \rightarrow 0} \frac{L(\Delta x_k e_k) + \varepsilon(\Delta x_k e_k)}{\Delta x_k} = \lim_{\Delta x_k \rightarrow 0} \left[\frac{L(\Delta x_k e_k)}{\Delta x_k} + \frac{\varepsilon(\Delta x_k e_k)}{\Delta x_k} \right]$$

$$L(e_k) = A_k$$

$$a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$$

$$L(u) = (A_1, \dots, A_n) \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} = (f_{x_1}, \dots, f_{x_n}) \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} = \nabla f(x) \cdot \vec{u}$$

$x \in \mathbb{R}^n$ ~~is not~~ f_1, \dots, f_n ~~is not~~ $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ~~is not~~ is not \leftarrow
 \therefore ~~is not~~ $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ~~is not~~ f_1, \dots, f_n ~~is not~~

הערה: ההוכחה נכונה לכל $n \in \mathbb{N}$, $n \geq 3$, כאשר \mathbb{R}^n הוא המרחב האוקלידי.

1837

$$f(x+h) = f(x) + L(h) + \varepsilon(h) \quad \text{wobei } x \mapsto (f(x), \beta(x)) \quad x \in \mathbb{R}^n \rightarrow \text{wobei } f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{wobei}$$

$x \rightarrow f \in \boxed{\mathbb{R}^n}$ and $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ is linear

$$df|_x = L \quad - \text{linear}$$

$$dF_x(h) = L(h) = \nabla F(x) \cdot h - \text{if } x \rightarrow \infty \text{ then } f \text{ place } 1/x \text{ as } 1/\infty$$

1. f is a p -th order polynomial, $f(x+h) - f(x) = C_1 h + C_2 h^2 + \dots + C_p h^p$. C_1, C_2, \dots, C_p are constants. $C_1 = f'(x)$, $C_2 = \frac{1}{2} f''(x)$, $C_3 = \frac{1}{6} f'''(x)$, $C_4 = \frac{1}{24} f^{(4)}(x)$, $C_5 = \frac{1}{120} f^{(5)}(x)$, $C_6 = \frac{1}{720} f^{(6)}(x)$, $C_7 = \frac{1}{5040} f^{(7)}(x)$, $C_8 = \frac{1}{40320} f^{(8)}(x)$, $C_9 = \frac{1}{362880} f^{(9)}(x)$, $C_{10} = \frac{1}{3628800} f^{(10)}(x)$, $C_{11} = \frac{1}{39916800} f^{(11)}(x)$, $C_{12} = \frac{1}{479001600} f^{(12)}(x)$, $C_{13} = \frac{1}{635136000} f^{(13)}(x)$, $C_{14} = \frac{1}{887193600} f^{(14)}(x)$, $C_{15} = \frac{1}{1216471680} f^{(15)}(x)$, $C_{16} = \frac{1}{1625721600} f^{(16)}(x)$, $C_{17} = \frac{1}{2187927040} f^{(17)}(x)$, $C_{18} = \frac{1}{2985894400} f^{(18)}(x)$, $C_{19} = \frac{1}{4031155200} f^{(19)}(x)$, $C_{20} = \frac{1}{5374579200} f^{(20)}(x)$, $C_{21} = \frac{1}{7166438400} f^{(21)}(x)$, $C_{22} = \frac{1}{9555251200} f^{(22)}(x)$, $C_{23} = \frac{1}{12672000000} f^{(23)}(x)$, $C_{24} = \frac{1}{16672000000} f^{(24)}(x)$, $C_{25} = \frac{1}{21879270400} f^{(25)}(x)$, $C_{26} = \frac{1}{29858944000} f^{(26)}(x)$, $C_{27} = \frac{1}{40311552000} f^{(27)}(x)$, $C_{28} = \frac{1}{53745792000} f^{(28)}(x)$, $C_{29} = \frac{1}{71664384000} f^{(29)}(x)$, $C_{30} = \frac{1}{95552512000} f^{(30)}(x)$, $C_{31} = \frac{1}{126720000000} f^{(31)}(x)$, $C_{32} = \frac{1}{166720000000} f^{(32)}(x)$, $C_{33} = \frac{1}{218792704000} f^{(33)}(x)$, $C_{34} = \frac{1}{298589440000} f^{(34)}(x)$, $C_{35} = \frac{1}{403115520000} f^{(35)}(x)$, $C_{36} = \frac{1}{537457920000} f^{(36)}(x)$, $C_{37} = \frac{1}{716643840000} f^{(37)}(x)$, $C_{38} = \frac{1}{955525120000} f^{(38)}(x)$, $C_{39} = \frac{1}{1267200000000} f^{(39)}(x)$, $C_{40} = \frac{1}{1667200000000} f^{(40)}(x)$, $C_{41} = \frac{1}{2187927040000} f^{(41)}(x)$, $C_{42} = \frac{1}{2985894400000} f^{(42)}(x)$, $C_{43} = \frac{1}{4031155200000} f^{(43)}(x)$, $C_{44} = \frac{1}{5374579200000} f^{(44)}(x)$, $C_{45} = \frac{1}{7166438400000} f^{(45)}(x)$, $C_{46} = \frac{1}{9555251200000} f^{(46)}(x)$, $C_{47} = \frac{1}{12672000000000} f^{(47)}(x)$, $C_{48} = \frac{1}{16672000000000} f^{(48)}(x)$, $C_{49} = \frac{1}{21879270400000} f^{(49)}(x)$, $C_{50} = \frac{1}{29858944000000} f^{(50)}(x)$, $C_{51} = \frac{1}{40311552000000} f^{(51)}(x)$, $C_{52} = \frac{1}{53745792000000} f^{(52)}(x)$, $C_{53} = \frac{1}{71664384000000} f^{(53)}(x)$, $C_{54} = \frac{1}{95552512000000} f^{(54)}(x)$, $C_{55} = \frac{1}{126720000000000} f^{(55)}(x)$, $C_{56} = \frac{1}{166720000000000} f^{(56)}(x)$, $C_{57} = \frac{1}{218792704000000} f^{(57)}(x)$, $C_{58} = \frac{1}{298589440000000} f^{(58)}(x)$, $C_{59} = \frac{1}{403115520000000} f^{(59)}(x)$, $C_{60} = \frac{1}{537457920000000} f^{(60)}(x)$, $C_{61} = \frac{1}{716643840000000} f^{(61)}(x)$, $C_{62} = \frac{1}{955525120000000} f^{(62)}(x)$, $C_{63} = \frac{1}{1267200000000000} f^{(63)}(x)$, $C_{64} = \frac{1}{1667200000000000} f^{(64)}(x)$, $C_{65} = \frac{1}{2187927040000000} f^{(65)}(x)$, $C_{66} = \frac{1}{2985894400000000} f^{(66)}(x)$, $C_{67} = \frac{1}{4031155200000000} f^{(67)}(x)$, $C_{68} = \frac{1}{5374579200000000} f^{(68)}(x)$, $C_{69} = \frac{1}{7166438400000000} f^{(69)}(x)$, $C_{70} = \frac{1}{9555251200000000} f^{(70)}(x)$, $C_{71} = \frac{1}{12672000000000000} f^{(71)}(x)$, $C_{72} = \frac{1}{16672000000000000} f^{(72)}(x)$, $C_{73} = \frac{1}{21879270400000000} f^{(73)}(x)$, $C_{74} = \frac{1}{29858944000000000} f^{(74)}(x)$, $C_{75} = \frac{1}{40311552000000000} f^{(75)}(x)$, $C_{76} = \frac{1}{53745792000000000} f^{(76)}(x)$, $C_{77} = \frac{1}{71664384000000000} f^{(77)}(x)$, $C_{78} = \frac{1}{95552512000000000} f^{(78)}(x)$, $C_{79} = \frac{1}{126720000000000000} f^{(79)}(x)$, $C_{80} = \frac{1}{166720000000000000} f^{(80)}(x)$, $C_{81} = \frac{1}{218792704000000000} f^{(81)}(x)$, $C_{82} = \frac{1}{298589440000000000} f^{(82)}(x)$, $C_{83} = \frac{1}{403115520000000000} f^{(83)}(x)$, $C_{84} = \frac{1}{537457920000000000} f^{(84)}(x)$, $C_{85} = \frac{1}{716643840000000000} f^{(85)}(x)$, $C_{86} = \frac{1}{955525120000000000} f^{(86)}(x)$, $C_{87} = \frac{1}{1267200000000000000} f^{(87)}(x)$, $C_{88} = \frac{1}{1667200000000000000} f^{(88)}(x)$, $C_{89} = \frac{1}{2187927040000000000} f^{(89)}(x)$, $C_{90} = \frac{1}{2985894400000000000} f^{(90)}(x)$, $C_{91} = \frac{1}{4031155200000000000} f^{(91)}(x)$, $C_{92} = \frac{1}{5374579200000000000} f^{(92)}(x)$, $C_{93} = \frac{1}{7166438400000000000} f^{(93)}(x)$, $C_{94} = \frac{1}{9555251200000000000} f^{(94)}(x)$, $C_{95} = \frac{1}{12672000000000000000} f^{(95)}(x)$, $C_{96} = \frac{1}{16672000000000000000} f^{(96)}(x)$, $C_{97} = \frac{1}{21879270400000000000} f^{(97)}(x)$, $C_{98} = \frac{1}{29858944000000000000} f^{(98)}(x)$, $C_{99} = \frac{1}{40311552000000000000} f^{(99)}(x)$, $C_{100} = \frac{1}{53745792000000000000} f^{(100)}(x)$.

1. ϕ is fixed \Rightarrow ϕ is not a variable

משל: (אחיזת חסד של ציבורים)

x -ר איז פאקטאריזאציע $x \in \mathbb{R}^n$ און פאר איינציק $f, g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ -ע נאך

$-y_k, p'_{k0N} \quad g, b \in \mathbb{R} \quad -e \text{ נ"נ}$

$$(x \rightarrow a) \text{ of } af + bg - C(x) \quad d(af + bg)|_x = a df|_x + b dg|_x \quad (b)$$

$$(x \mapsto \sin f_g - \cos x) \quad d(fg)|_x = f(x) \cdot dg|_x + g(x) \cdot df|_x \quad (7)$$

$$(x \rightarrow \infty \text{ or } \frac{1}{g} = 0) \quad d\left(\frac{f}{g}\right)_x = \frac{g(x) \cdot df_x - f(x) \cdot dg_x}{g^2(x)} \quad g(x) \neq 0 \text{ or } x \in \mathbb{C}$$

: ১৯৯৭

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{E(h)}{|h|} = 0 \quad \text{we know, } (fg)(x+h) = (fg)(x) + L(h) + E(h) \quad \text{e.m.f.p. 2.3 (f)}$$

1- $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה קוואדראטית מוגבלת

$$\begin{aligned} (fg)(x+h) - (fg)(x) &= f(x+h)g(x+h) - f(x+h)g(x) + f(x+h)g(x) - f(x)g(x) = \\ &= f(x+h)[g(x+h) - g(x)] + g(x)[f(x+h) - f(x)] \end{aligned}$$

$f(x+h) = f(x) + \varepsilon_1(h) - \rho$ אם x איז נקודה פאר X וואס איז נאך f און $\varepsilon_1(h)$ איז א פונקציע וואס איז נאך f .

$$(fg)(x+h) - (fg)(x) = f(x) \int g'_x(h) + g(x) df'_x(h) + \varepsilon(h), \text{ a.b.o.d. } \lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon(h) = 0, \text{ a.b.o.d.}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(h)}{|h|} = 0 \text{ - a normal case, } \varepsilon(h) = \varepsilon_1(h)dg_{1,x}(h) + \varepsilon_2(h)\varepsilon_3(h) + f(x)\varepsilon_4(h) + g(x)\varepsilon_5(h) - \text{normal case}$$

המשפט-הרביעי:

האקספרסיה $\frac{E(h)}{\|h\|}$ היא $\frac{E_f(h) dg_x(h)}{\|h\|}$ לכל h שזורם ל-0. $E_f(h)$ היא הפונקציה $E_f(h) = dg_x(h)$ הנקראת הפונקציה הגרדיאנט.

המשפט-החמישי: $\frac{E(h)}{\|h\|} = dg_x(h)$ כאשר $dg_x(h) = \nabla g(x) \cdot h$ ו- $\|\nabla g(x)\| = 1$ ו- $\nabla g(x)$ הוא וקטור יחידה.

האקספרסיה $\frac{E(h)}{\|h\|}$ היא $\frac{E_f(h) dg_x(h)}{\|h\|}$ כאשר $E_f(h) = dg_x(h)$ הנקראת הפונקציה הגרדיאנט.

האקספרסיה $\frac{E(h)}{\|h\|}$ היא $\frac{E_f(h) dg_x(h)}{\|h\|}$ כאשר $E_f(h) = dg_x(h)$ הנקראת הפונקציה הגרדיאנט.

המשפט-השלישי:

$$\nabla(fg) = f \nabla g + g \nabla f$$

הכנסת ופונקציה - $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$

$1 \leq j \leq k$ ו- $f_j: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ נניח $f(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_k(x))$ - \mathbb{R} ו- \mathbb{R}^n ו- k (כמה)

הפונקציה $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ מוקדשת $x \in \mathbb{R}^n$

$$f(x+h) = f(x) + L(h) + \varepsilon(h) \quad \text{אם } h \in \mathbb{R}^n \text{ ו- } x \rightarrow \boxed{\text{אפקט}} f$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(h)}{\|h\|} = 0 \quad \text{אם } L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k \text{ ו- } \varepsilon(h)$$

הפונקציה $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ מוקדשת $x \in \mathbb{R}^n$ ו- k (כמה)

הפונקציה $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ מוקדשת $x \in \mathbb{R}^n$ ו- k (כמה)

$x \rightarrow \hat{x}$ ו- $1 \leq j \leq k$ ו- $f_j: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ו- $f_j(x) = \hat{f}_j(x)$

$$df|_x = (df_1|_x, \dots, df_k|_x) \quad \text{אם } x$$

$$df|_x(h) = (df_1|_x(h), \dots, df_k|_x(h)) \quad \text{אם } h \in \mathbb{R}^n$$

הפונקציה

$p_j(x_1, \dots, x_n) = x_j$ ו- $p_j: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ו- $p_j(x) = x_j$ ו- $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ ו- $f_j(x) = p_j \circ f(x)$

$\varepsilon: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ ו- $f(x+h) = f(x) + L(h) + \varepsilon(h)$ ו- $x \rightarrow \hat{x}$ ו- f ו- ε

$$f_j(x+h) - f_j(x) = p_j(f(x+h) - f(x)) = p_j(L(h) + \varepsilon(h)) = p_j(L(h)) + p_j(\varepsilon(h))$$

$$p_j \circ L(h) = (p_j \circ L)(h)$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{p_j(\varepsilon(h))}{\|h\|} = 0 \quad \text{אם } x \rightarrow \hat{x} \text{ ו- } f_j$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{p_j(\varepsilon(h))}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} p_j\left(\frac{\varepsilon(h)}{\|h\|}\right) = p_j(0) = 0$$

$$f_j(x+h) - f_j(x) = df_j|_x(h) - \varepsilon_j(h) \quad \text{אם } x \rightarrow \hat{x} \text{ ו- } f_j$$

$$f(x+h) - f(x) = (f_1(x+h) - f_1(x), \dots, f_k(x+h) - f_k(x)) = (df_1|_x(h), \dots, df_k|_x(h)) + (\varepsilon_1(h), \dots, \varepsilon_k(h))$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{\varepsilon_1(h)}{\|h\|} + \dots + \frac{\varepsilon_k(h)}{\|h\|} \right) = 0 \quad \text{אם } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varepsilon_j(h)}{\|h\|} = 0$$

f_j ו- ε_j ו- f_j ו- ε_j

$$df|_x = (df_1|_x, \dots, df_k|_x) \quad \text{אם } x$$

הערך המסומן: $h = (h_1, \dots, h_n)$ הוא וקטור עמודי

$$df|_x(h) = \begin{pmatrix} df_1|_x(h) \\ \vdots \\ df_k|_x(h) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \nabla f_1 \cdot h \\ \vdots \\ \nabla f_k \cdot h \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} h_1 + \frac{\partial f_1}{\partial x_2} h_2 + \dots + \frac{\partial f_1}{\partial x_n} h_n \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} h_1 + \dots + \frac{\partial f_2}{\partial x_n} h_n \\ \vdots \\ \frac{\partial f_k}{\partial x_1} h_1 + \dots + \frac{\partial f_k}{\partial x_n} h_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_k}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_k}{\partial x_n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix}$$

הערך: המטריצה $\left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right)$ שמכונה $df|_x$ (כאשר $1 \leq i \leq k, 1 \leq j \leq n$)

נקראת המטריצה היעילה של f ב- x . זה סימון מקובל למטריצה

$$\left(\frac{\partial (f_1, \dots, f_k)}{\partial (x_1, \dots, x_n)} \right) \text{ - כאן}$$

אם $k = n$ (המטריצה ריבועית), הנורמלית של f נקראת -

$$\frac{\partial (f_1, \dots, f_n)}{\partial (x_1, \dots, x_n)} \text{ - מכונה "היעילה של } f \text{"}$$

$g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ מוגדרת על ידי $f(x, y, z) = \sin(xy^2z^3)$ ויש להחשב את f ו- df בנקודה $(1, 2, 3)$.
 $f = h \circ g$ - \sin , $h(t) = \sin t$ ו- $h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \rightarrow g(x, y, z) = xy^2z^3$ ו- $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$
 : "קומפוזיט" f של פונקציות פשוטות יותר

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \cos(xy^2z^3) \cdot (y^2z^3), \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \cos(xy^2z^3) \cdot (2xyz^3)$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \cos(xy^2z^3)(3xy^2z^2)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = h'(g(x, y, z)) \frac{\partial g}{\partial y} ; \quad \frac{\partial f}{\partial x} = h'(g(x, y, z)) \frac{\partial g}{\partial x} \quad \text{An 2B)$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = h'(g(x, y, z)) \frac{\partial g}{\partial z}$$

אם רצו צרכים אחרים - ג' ד'פ' : מסביר שיש להם בעיות תקלות.

כמות של "א" בפרק - $f(x(t), y(t))$

\mathbb{R} על \mathbb{R} מתנת g , $x, y: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ו- $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, כן
 ז. $g'(t)$ תהיה נגזרת

לכאן זה נניח $x-1$ ו- y צמודים בסדרה t_0 ו- t_1 .

$(x_0, y_0) \rightarrow \exists t \text{ s.t. } y(t_0) = y_0, x(t_0) = x_0 - e \text{ n' n' } 318$

$$g'(t_0) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{g(t_0 + \Delta t) - g(t_0)}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta g}{\Delta t} \quad -e \text{ nass}$$

עוד, כיוון f ציבורי $(x_0, y_0) \rightarrow$

$$f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0) = A \Delta x + B \Delta y + \varepsilon(\Delta x, \Delta y)$$

- 5b, $\Delta f = A\Delta x + B\Delta y + E(\Delta x, \Delta y) - R$

$$g'(t_0) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta f}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left[A \frac{\Delta x}{\Delta t} + B \frac{\Delta y}{\Delta t} + \frac{\varepsilon(\Delta x, \Delta y)}{\Delta t} \right] =$$

$$= AX'(t_0) + BY'(t_0) + \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(\Delta x, \Delta y)}{\Delta t}$$

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{E(\Delta x, \Delta y)}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{E(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} \cdot \frac{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \underbrace{\frac{E(\Delta x, \Delta y)}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}}_{y_0} \cdot \underbrace{\frac{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}{\Delta t}}_{\pm \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2}} = 0$$

$$Ax'(t_0) + By'(t_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) x'(t_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) y'(t_0)$$

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt} \quad - \text{ chain rule}$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t}, \quad \frac{\partial f}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u}$$

$$\frac{\partial g}{\partial t} = \nabla f(\vec{v}(t, y)) \cdot \frac{\partial \vec{v}}{\partial t}(t, y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) \left(\frac{\partial x}{\partial t}, \frac{\partial y}{\partial t} \right)$$

$P \rightarrow \exists x \exists y \exists z (P(x, y, z) \wedge \neg \exists w (P(x, y, w)))$ $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ is given

2-7-2031

$$d(g \circ f) = dg|_2 \circ df|_p$$

הערה: עבור וקטור $h \in \mathbb{R}^k$, קטן,

$$= d|_2 [f(p+h) - f(p)] + \varepsilon_2 (f(p+h) - f(p)) = d|_2 [d\pi_2 + \varepsilon_f(h)] + \varepsilon_2 (f(p+h) - f(p)) =$$

$$= [dg|_2 \circ dA_2](h) + \underbrace{dg|_2(\varepsilon_f(h) + \varepsilon_g(\Delta f))}_\varepsilon$$

$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{d g|_2(E_f(h))}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} d g|_2 \left(\frac{E_f(h)}{\|h\|} \right) = d g|_2(0) = 0$

נראה ש- $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{d g|_2(E_f(h))}{\|h\|} = 0$

כי $d g|_2$ היא צורה דיפרנציאלית

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{E_g(\Delta f)}{\|\Delta f\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{E_g(\Delta f)}{\|\Delta f\|} \cdot \frac{\|\Delta f\|}{\|\Delta f\|} = \lim_{\Delta f \rightarrow 0} \frac{E_g(\Delta f)}{\|\Delta f\|} = 0 \quad \text{by } \lim_{\Delta f \rightarrow 0} \Delta f = \lim_{\Delta f \rightarrow 0} f(p+h) - f(p) = 0 \quad \text{by } f \text{ continuous}$$

! plan also $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|\Delta f\|}{\|\Delta h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|f(p+h) - f(p)\|}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|df_p(h) + \varepsilon(h)\|}{\|h\|} = \frac{df_p(h)}{\|h\|} = df_p\left(\frac{h}{\|h\|}\right)$

[illegible]

3.1.1. דוגמה

$$f(u,v) = (u^2+v^2, uv, u^2+2v) - \tilde{f}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ שבו } f$$

$$g(x,y,z) = (x^2y, yz^3, xyz) - \tilde{g}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ שבו } g$$

נחשב את ההרכבה $g \circ f$ (אם אפשר) ונחשב את df ו- dg .

$$df \sim \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial u} & \frac{\partial f_1}{\partial v} \\ \frac{\partial f_2}{\partial u} & \frac{\partial f_2}{\partial v} \\ \frac{\partial f_3}{\partial u} & \frac{\partial f_3}{\partial v} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2u & 2v \\ v & u \\ 2u & 2 \end{pmatrix}, \quad dg \sim \begin{pmatrix} 2xy & x^2 & 0 \\ 0 & z^3 & 3yz^2 \\ yz & xz & xz \end{pmatrix}$$

$$d(g \circ f) \sim \begin{pmatrix} 2xy & x^2 & 0 \\ 0 & z^3 & 3yz^2 \\ yz & xz & xz \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2u & 2v \\ v & u \\ 2u & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4xyu+x^2v & -4xyv+u^2x^2 \\ v^2z^3+6xyz^2 & z^3u+6yz^2 \\ 2uyz+xz^2+2uxy & -2vz^2+uxz+2xy \end{pmatrix}$$

כעת נחשב את ההרכבה $g \circ f$ ונראה כי $z = u^2 + 2v$, $y = uv$, $x = u^2 - v^2$.

$$z = u^2 + 2v, \quad y = uv, \quad x = u^2 - v^2$$

אם ניקח את $h = g \circ f$, אז h היא פונקציה מ- \mathbb{R}^2 ל- \mathbb{R}^3 , ונחשב את dh .

היחס $\frac{\partial h_i}{\partial x_j} = \frac{\partial g_i}{\partial x_k} \frac{\partial x_k}{\partial x_j}$ (כאן x_k הן u, v) נחשב על ידי חוקי השרשרת.

$$\frac{\partial h_1}{\partial u} = \frac{\partial g_1}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial g_1}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} + \frac{\partial g_1}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial u} = 0 \cdot (u^2 - v^2) + 2xy \cdot (2u) + z^3 \cdot (2u) = 4xyu + 2u^2z^3$$

אנחנו רואים שיש לנו את dh וזהו תוצאה של חוקי השרשרת.

הערה: אפשר לראות גם את dh כהרכבה של df ו- dg (אם df ו- dg הם וקטורים טנגנטיים).

זהו תוצאה של חוקי השרשרת.

הערה: אם f היא פונקציה מ- \mathbb{R}^n ל- \mathbb{R}^m ו- g היא פונקציה מ- \mathbb{R}^m ל- \mathbb{R}^k , אז $dg \circ df = d(g \circ f)$.

2. נניח ש- $x = x(t)$, $y = y(t)$ ו- $z = z(t)$ הם פונקציות של t .

נניח ש- $f(x,y,z) = (x^2y, yz^3, xyz)$ היא פונקציה מ- \mathbb{R}^3 ל- \mathbb{R}^3 . נחשב את $h(t) = f(x(t), y(t), z(t))$.

הפונקציה $h(t)$ היא פונקציה מ- \mathbb{R} ל- \mathbb{R}^3 . נחשב את $h'(t)$.

$$h'(t) = \frac{df}{dx} \frac{dx}{dt} + \frac{df}{dy} \frac{dy}{dt} + \frac{df}{dz} \frac{dz}{dt} = \vec{\nabla} f \cdot \vec{v}(t) \quad \text{כאשר } \vec{v}(t) = \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt} \right)$$

הפונקציה $h(t)$ היא פונקציה מ- \mathbb{R} ל- \mathbb{R}^3 . נחשב את $h'(t)$.

$$h'(t) = \left(\vec{\nabla} f \cdot \frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|} \right) \|\vec{v}\| \quad \text{אם } \vec{v} \neq 0$$

הפונקציה $h(t)$ היא פונקציה מ- \mathbb{R} ל- \mathbb{R}^3 . נחשב את $h'(t)$.

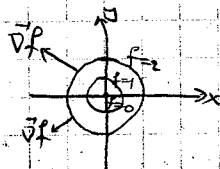
11/11/13 gln

• $f(x, y)$ is continuous at (a, b) if $\lim_{(x, y) \rightarrow (a, b)} f(x, y) = f(a, b)$

உலகம் தான் என்னை இருக்கிறது என்று சொல்லுவது

$$\text{דבר שגורם ל} \vec{v} \text{ ל} \frac{d\vec{v}}{dt} \text{ להיות } 0 = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = \vec{v} \cdot \vec{\nabla} \quad \text{של}$$

כח פ, רשומי תג, תפוזים בזה ואלו מילים "לעז יתנה" למטה של חלקי ארבע



$$\therefore f(x, y) = x^2 + y^2 \quad \text{--- (1) 26}$$

$$3y + x^2 z^2 + e^{xy} + \sin(\pi z) = 7 \quad - \text{is map } \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \text{ and not } \mathbb{R}^2$$

$(0, 2, 1)$ קיבלו תשלום של 3

$f(x, y, z) = 3y + x^2 z^3 + e^{xz} + \sin(\pi z)$ - 11 p

$\vec{\nabla} f = (2xz^2 + ye^{xy}, 3 + xe^{xy}, 2x^2 + \pi \cos(\pi z))$ "מקור: נאמן, 2017, עמ' 107"

$$\nabla f(0,2,1) = (2, 3, -\pi) \quad \text{— direction of } \nabla f$$

המשלש המישור המאונך ל $\vec{f} = (2, 3, -1)$ ולוקף את C הוא $(0, 2, 1)$ הנק' P

$$2(x-0) + 3(y-2) - \pi(z-1) = 0 \quad - (10)$$

נגזרת חלקית מסדר גבוה

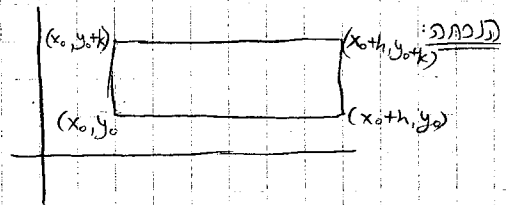
אופן: $f(x,y)$ של נגזרת חלקית - $f_x = \frac{\partial f}{\partial x}$, $f_y = \frac{\partial f}{\partial y}$
 אם f נגזרת מסדר 2 ו-4 נגזרת מסדר 2: $f_{xy} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$, $f_{xx} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$, $f_{yx} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$, $f_{yy} = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$
 כמו כן יש 2 נגזרת חלקית מסדר 3.

כל נגזרת של $f_{xy} = f_{yx}$ וכו' - $f_{xxy} = f_{xyx} = f_{yxx}$ כלומר כל נגזרת חלקית היא קומוטטיבית.

הוכחה: $\frac{f(x+\Delta x) - f(x)}{\Delta x} = f_x(x+\Delta x, y)$ (נגזרת חלקית של f ביחס ל- x)

למה: נניח $f(x,y)$ מוגדרת בקרבת (x_0, y_0) ונגזרת חלקית f_x, f_y קיימות שם.

אם $f_{xy}(x_0, y_0) = f_{yx}(x_0, y_0)$ אז $f_{xy}(x_0, y_0) = f_{yx}(x_0, y_0)$ וכו'.



$$\omega(h,k) = \frac{f(x_0+h, y_0+k) - f(x_0+h, y_0) - f(x_0, y_0+k) + f(x_0, y_0)}{hk} \quad \text{נגזרת חלקית}$$

$$\varphi(x) = \frac{f(x, y_0+k) - f(x, y_0)}{k} \quad \text{נגזרת חלקית} \quad \varphi'(x) = \frac{f_x(x, y_0+k) - f_x(x, y_0)}{k}$$

$$(0 \leq t_1 \leq 1) \quad \varphi'(x_0 + t_1 h) = \frac{f_x(x_0 + t_1 h, y_0+k) - f_x(x_0 + t_1 h, y_0)}{k} \quad \text{נגזרת חלקית}$$

$$\varphi'(x_0 + t_1 h) = \frac{f_x(x_0 + t_1 h, y_0+k) - f_x(x_0 + t_1 h, y_0)}{k}$$

$$(0 \leq t_1, t_2 \leq 1) \quad f_{xy}(x_0 + t_1 h, y_0 + t_2 k) = \text{נגזרת חלקית}$$

$$(0 \leq t_1, t_2 \leq 1) \quad f_{yx}(x_0 + t_1 h, y_0 + t_2 k) = \text{נגזרת חלקית}$$

$$\omega(h,k) = f_{xy}(x_0 + t_1 h, y_0 + t_2 k) = f_{yx}(x_0 + t_1 h, y_0 + t_2 k)$$

כלומר $f_{xy} = f_{yx}$ וכו'.

$$f_{xy}(x_0, y_0) = \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} f_{xy}(x_0 + t_1 h, y_0 + t_2 k) = \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} f_{yx}(x_0 + t_1 h, y_0 + t_2 k) = f_{yx}(x_0, y_0)$$

הערה: $D \subset \mathbb{R}^3$ קבוצת פתוחה - $C(D)$ - פונקציה רציפה ונגזרת חלקית.

אם $C^*(D)$ - פונקציה רציפה ונגזרת חלקית מסדר 1.

הערה: יהי $DC \mathbb{R}^n$ הקבוצה בתחום $D \subset \mathbb{R}^n$ (שז"ר) $C(D)$ האוסף של פונקציות רציפות וזרות n שיהי $C^1(D)$ האוסף של פונקציות שרציפות וזרות n עם נגזרות חלקיות רציפות.

דוגמה $n=1$

משפט: נניח $f \in C^1(D)$ ו- $DC \mathbb{R}^k$ קבוצה בתחום D . אז f היא פונקציה רציפה וזרות n ו- D היא תחום.

הוכחה: (התקף תחילה) נניח $f(x,y,z,w)$ שיהי $f \in C^1(\mathbb{R}^4)$

אז נניח $f_{xyzw} = f_{wxzy}$ - כלומר \mathbb{R}^4

בתנאי: $f_{xyzw} = (f_{xy})_{zw} = (f_{xy})_{wz} = f_{xywz} = 1$ כלומר $f_{xyzw} = f_{xywz}$

כמו כן $f_{xyw} = (f_x)_{yw} = (f_x)_{wy} = f_{xwy}$ - כלומר $f_{xyw} = f_{xwy}$

הערה: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ $D \subset \mathbb{R}^n$ (שז"ר) $C^1(D)$ האוסף של פונקציות רציפות וזרות n עם נגזרות חלקיות רציפות.

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה רציפה

x_0 נקודה קבועה, $f(x)$ פונקציה רציפה ב- x_0

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x-x_0)^k + \frac{f^{(n+1)}(x_0)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1}$$

x_0 נקודה קבועה

$$\theta \in (0,1) \text{ אז } f(x+h) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} h^k + \frac{f^{(n+1)}(x_0+\theta h)}{(n+1)!} h^{n+1}$$

$(x_0, y_0) \in S$ נקודה קבועה, $f(x,y)$ פונקציה רציפה

$g(t) = f(x_0+th, y_0+tk)$ פונקציה רציפה ב- t

$$g'(t) = f_x(x_0+th, y_0+tk)h + f_y(x_0+th, y_0+tk)k$$

$$g''(t) = f_{xx}(x_0+th, y_0+tk)h^2 + 2f_{xy}(x_0+th, y_0+tk)hk + f_{yy}(x_0+th, y_0+tk)k^2$$

$$g''(0) = [f_{xx}h^2 + 2f_{xy}hk + f_{yy}k^2](x_0, y_0)$$

$$g'''(t) = [f_{xxx}h^3 + 3f_{xxy}h^2k + 3f_{xyx}hk^2 + f_{yyy}k^3](x_0+th, y_0+tk)$$

$$g'''(0) = [f_{xxx}h^3 + 3f_{xxy}h^2k + 3f_{xyx}hk^2 + f_{yyy}k^3](x_0, y_0)$$

$$g^{(m)}(x_0+th, y_0+tk) = \sum_{l=0}^m \binom{m}{l} \frac{\partial^m f}{\partial x^l \partial y^{m-l}}(x_0+th, y_0+tk) h^l k^{m-l}$$

$$g(t) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{g^{(m)}(0)}{m!} t^m + \frac{g^{(n+1)}(0)}{(n+1)!} t^{n+1}$$

$t=0$ נקודה קבועה, g פונקציה רציפה

$t \in (0,1)$ נקודה קבועה

$$g(1) = \sum_{m=0}^n \frac{g^{(m)}(0)}{m!} + \frac{g^{(n+1)}(0)}{(n+1)!}$$

$$f(x_0+h, y_0+k) = g(1) = \sum_{m=0}^n \frac{1}{m!} \sum_{l=0}^m \binom{m}{l} \frac{\partial^m f}{\partial x^l \partial y^{m-l}}(x_0, y_0) h^l k^{m-l} + \frac{1}{(n+1)!} \sum_{l=0}^{n+1} \binom{n+1}{l} \frac{\partial^{n+1} f}{\partial x^l \partial y^{n+1-l}}(x_0, y_0) h^l k^{n+1-l}$$

$0 < \theta < 1$ נקודה קבועה

$$(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^m f = \sum_{l=0}^m \binom{m}{l} \frac{\partial^m f}{\partial x^l \partial y^{m-l}} h^l k^{m-l}$$

פונקציה רציפה

$$\left[(h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^2 f \right] = (h^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} + 2hk \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + k^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2}) f$$

פונקציה רציפה

$$0 < \theta < 1 \text{ אז } f(x_0+h, y_0+k) = \sum_{m=0}^n \frac{1}{m!} (h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^m f(x_0, y_0) + \frac{1}{(n+1)!} (h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^{n+1} f(x_0+\theta h, y_0+\theta k)$$

$(2,1) \rightarrow 2 \rightarrow 1$ $n(x) \sim (2,2,0,8)$ $\hat{p} = f(x,y) = x^2 \ln y$ $n(x,y)$ is the n of B

$$f(x_0+h, y_0+k) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)h + f_y(x_0, y_0)k + \frac{1}{2} \left\{ f_{xx}(x_0, y_0)h^2 + 2f_{xy}(x_0, y_0)hk + f_{yy}(x_0, y_0)k^2 \right\} + \dots$$

$$\frac{1}{6} [f_{xxx} h^3 + 3f_{xxy} h^2 k + 3f_{xyy} h k^2 + f_{yyy} k^3] (x + \alpha h, y + \beta k) + O(x^2 k^2)$$

$$f_{yy} = x^2 y^{-2}, f_{xy} = 2xy^{-1}, f_{xx} = 2\ln y, f_y = x^2 y^{-1}, f_x = 2x \ln y \quad \text{w/ } f(x,y) = x^2 \ln y - y \ln k$$

$$f_{yy} = 2x^2y^{-3}, f_{xy} = -2xy^{-2}, f_{yx} = \frac{2}{y}, f_{xx} = 0 \quad - p)$$

$$f_{yy} = -4, f_{xy} = 4, f_y = 4, f = f_x = f_{xx} = 0 \quad ; (x, y) = (2, 1) \quad \text{ju}$$

$$f(2+h, 1+k) \approx 0 + 0h + 4k + \frac{1}{2}(0h^2 + 8hk - 4k^2) = 4k + 4hk - 2k^2 \quad \text{--- 1-h n/2 an pf}$$

$$\underline{f \approx -1.04} \quad - \text{sgn} \quad f(2.2, 0.8) = f(2+0.2, 1-0.2) \approx 4(-0.2) + 4(-0.04) - 2(0.04) \quad - \text{sgn}$$

$$\frac{1}{6} \left(6h^3 + 3 \cdot \frac{2}{y} h^2 k + 3 \left(\frac{-2x}{y^2} \right) h k^2 + \frac{2x^2}{y^3} k^3 \right) : k \text{ or } k^2$$

$(2, 2, 0.8) \rightarrow (2, 1) \rightarrow (x, y)$ wobei $(x, y) = (x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y)$ für beliebiges $\Delta x, \Delta y$

$$\frac{1}{6} \left[\frac{1}{5} (-0.008) - \frac{6x}{5} (-0.008) + \frac{2x^2}{5} (-0.008) \right] \quad -10.7 \text{ x1000 pP } h=0.2, k=-0.2 \text{ yb/k}$$

$$R_2 < 0 \quad \text{--- 186 m/s} \quad \text{for} \quad -\frac{0.008}{6} \left[\frac{6}{y} + \frac{6x}{y^2} + \frac{2x^2}{y^3} \right] \quad \text{--- 186 m/s}$$

הנהיגו יום קדוש ויום חול

אם נניח $x=2.2, y=0.8$ נקבל $1.2 \leq x \leq 2.2$ ו- $0.8 \leq y \leq 1.2$:

$$|R_2| \leq \frac{0.008}{6} \left[\frac{6}{0.8} + \frac{6.02}{(0.8)^2} + \frac{2(2.2)^2}{(0.8)^3} \right] = \underline{0.9558}$$

נדבר אברהם "מבחן העצמי" (הבחנה בין f ו- f'), f ו- f' (אולי)
 (אולי) אם בנקודה (x_0, y_0) של f מתקיים $f''(x_0, y_0) > 0$, אז f היא קמורה
 ו- f' היא קמורה.

במקרה $f''(x_0, y_0) = 0$ לא ניתן להחליט.

$$f(x_0+h, y_0+k) = f(x_0, y_0) + f'_x(x_0, y_0)h + f'_y(x_0, y_0)k + \frac{1}{2}(f''_{xx}h^2 + 2f''_{xy}hk + f''_{yy}k^2)(x_0+oh, y_0+ok)$$

כאן $f'_x(x_0, y_0) = f'_y(x_0, y_0) = 0$ - נקודה קריטית.

אם $A = f''_{xx}(x_0+oh, y_0+ok)$, $B = f''_{xy}(x_0+oh, y_0+ok)$, $C = f''_{yy}(x_0+oh, y_0+ok)$

$$f(x_0+h, y_0+k) = f(x_0, y_0) + \frac{1}{2}(Ah^2 + 2Bhk + Ck^2) - \dots$$

אם $Ah^2 + 2Bhk + Ck^2 > 0$ לכל $(h, k) \neq (0, 0)$, אז f היא קמורה.

אם $Ah^2 + 2Bhk + Ck^2 < 0$ לכל $(h, k) \neq (0, 0)$, אז f היא קעורה.

$$Ah^2 + 2Bhk + Ck^2 = k^2 \left[A\left(\frac{h}{k}\right)^2 + 2B\left(\frac{h}{k}\right) + C \right] ; k \neq 0$$

$$k^2(Ax^2 + 2Bx + C) \quad x = \frac{h}{k}$$

אם $A > 0$ ו- $(2B)^2 - 4AC < 0$, אז $Ax^2 + 2Bx + C > 0$ לכל $x \in \mathbb{R}$.

אם $A < 0$ ו- $(2B)^2 - 4AC < 0$, אז $Ax^2 + 2Bx + C < 0$ לכל $x \in \mathbb{R}$.

אם $(2B)^2 - 4AC > 0$, אז $Ax^2 + 2Bx + C$ הוא פרבולה.

אם $x = \frac{h}{k} = -\frac{B}{A}$ הוא שורש של $Ax^2 + 2Bx + C = 0$, אז $(h, k) = (0, 0)$ הוא נקודת קריטית.

אם $(2B)^2 - 4AC = 0$, אז $Ax^2 + 2Bx + C = 0$ עבור $x = -\frac{B}{A}$.

למשל: $f(x, y) = x^2 + y^2$ היא קמורה. $f''_{xx} = 2, f''_{yy} = 2, f''_{xy} = 0$.

(א) אם $f''_{xx} > 0$ ו- $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 > 0$, אז f היא קמורה.

(ב) אם $f''_{xx} < 0$ ו- $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 > 0$, אז f היא קעורה.

(ג) אם $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 < 0$, אז f היא קמורה או קעורה.

(ד) אם $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 = 0$, אז f היא קמורה או קעורה.

המשפט: f היא קמורה (קעורה) אם ורק אם $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 \geq 0$ (ול- $f''_{xx} > 0$ (ול- $f''_{xx} < 0$)).

אם $f''_{xx} > 0$ ו- $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 \geq 0$, אז f היא קמורה.

$$f(x_0+h, y_0+k) = f(x_0, y_0) + \frac{1}{2}(f''_{xx}h^2 + 2f''_{xy}hk + f''_{yy}k^2)(x_0+oh, y_0+ok) ; h^2+k^2 < r$$

אם $f''_{xx} > 0$ ו- $f''_{xx}f''_{yy} - f''_{xy}^2 \geq 0$, אז f היא קמורה.

הערות: f חלקל מסתמך $f(x,y)$: $H(x,y) = \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix}$

הערות: $(h,k) \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix}$ - ערעל

ערעל: $(h,k) \begin{pmatrix} f_{xx}h + f_{xy}k \\ f_{yx}h + f_{yy}k \end{pmatrix} = f_{xx}h^2 + 2hkf_{xy} + f_{yy}k^2$

ערעל מסתמך ערעל מסתמך

מססתמך $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ מססתמך

מססתמך f מססתמך מססתמך $H(x) = H(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} f_{x_1x_1} & f_{x_1x_2} & \dots & f_{x_1x_n} \\ f_{x_2x_1} & f_{x_2x_2} & \dots & f_{x_2x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{x_nx_1} & f_{x_nx_2} & \dots & f_{x_nx_n} \end{pmatrix}$

מססתמך $k = \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{pmatrix}$

$k^t H k = \sum_{i,j=1}^n f_{ij} k_i k_j = (k_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + k_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + k_n \frac{\partial}{\partial x_n})^2 f$

מססתמך $x^* = (x_1^*, \dots, x_n^*)$ מססתמך $f(x) = f(x_1, \dots, x_n)$

מססתמך $k = (k_1, \dots, k_n)$ מססתמך $k^t H k(x^* + \theta k)$ - ערעל

$f(x^* + k) = f(x^*) + \nabla f(x^*) \cdot k + \frac{1}{2} k^t H k(x^* + \theta k)$

הערות: A מססתמך

$k^t A k > 0$: $k_{n+1} \neq 0$ מססתמך A מססתמך (1)

$k^t A k \geq 0$: $k_{n+1} \neq 0$ מססתמך A מססתמך (2)

$k^t A k < 0$: $k_{n+1} \neq 0$ מססתמך A מססתמך (3)

$k^t A k \leq 0$: $k_{n+1} \neq 0$ מססתמך A מססתמך (4)

$k_1^t A k_1 < 0$ מססתמך $k_2^t A k_2 > 0$ מססתמך A מססתמך (5)

מססתמך M_1, \dots, M_n מססתמך A מססתמך A מססתמך

$M_k = \det \begin{pmatrix} q_{11} & \dots & q_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ q_{k1} & \dots & q_{kk} \end{pmatrix}$ מססתמך $1 \leq k \leq n$

מססתמך M_k מססתמך M_k מססתמך A מססתמך A מססתמך

$M_k \geq 0$ מססתמך A מססתמך

$M_k > 0$ מססתמך A מססתמך

מססתמך A מססתמך

← שאלה 7: נתון הפונקציה $R^n \rightarrow R$

נניח $f: R^n \rightarrow R$ מתונה ובלתי-פגועה C^2 בקיבוץ $x \in R^n$

נסתכל על x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 , $\nabla f(x^0) = 0$ ונניח $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 .

אם $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

(א) אם $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

(ב) אם $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

(ג) אם $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

הוכחה: א' f קיצוני ב- x^0 , $\nabla f(x^0) = 0$, $k = (k_1, \dots, k_n)^T$ - "וקטור" k $k^T H(x^0) k \geq 0$ $f(x^0 + k) = f(x^0) + \frac{1}{2} k^T H(x^0) k$

במקרה $\nabla f(x^0) = 0$ נקבל $f(x^0 + k) = f(x^0) + \frac{1}{2} k^T H(x^0) k$

(א) נניח $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

נניח $k \neq 0$ ונניח $\|k\| < r$ $0 < \theta < 1$ $f(x^0 + \theta k) = f(x^0) + \frac{1}{2} \theta^2 k^T H(x^0) k$

$f(x^0 + k) = f(x^0) + \frac{1}{2} k^T H(x^0) k \geq f(x^0)$ $\|k\| < r$ $k \neq 0$

נניח x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

(ב) כמו (א).

(ג) נניח $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

נניח $k \neq 0$ ונניח $\|k\| < r$ $0 < \theta < 1$ $f(x^0 + \theta k) = f(x^0) + \frac{1}{2} \theta^2 k^T H(x^0) k$

$k_1^T H(x^0) k_1 > 0$, $k_2^T H(x^0) k_2 < 0$ $\|k\| < r$ $k \neq 0$

$f(x^0 + k) = f(x^0) + \frac{1}{2} k^T H(x^0) k$ $\|k\| < r$ $k \neq 0$

נניח $k \neq 0$ ונניח $\|k\| < r$ $0 < \theta < 1$ $f(x^0 + \theta k) = f(x^0) + \frac{1}{2} \theta^2 k^T H(x^0) k$

$f(x^0 + k_1) = f(x^0) + \frac{1}{2} k_1^T H(x^0) k_1 > f(x^0)$ $\|k_1\| < r$ $k_1 \neq 0$

נניח $k \neq 0$ ונניח $\|k\| < r$ $0 < \theta < 1$ $f(x^0 + \theta k) = f(x^0) + \frac{1}{2} \theta^2 k^T H(x^0) k$

$f(x^0 + k_2) = f(x^0) + \frac{1}{2} k_2^T H(x^0) k_2 < f(x^0)$ $\|k_2\| < r$ $k_2 \neq 0$

$f(x^0 + k_2) < f(x^0)$, $f(x^0 + k_1) > f(x^0)$

נניח x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

(ג) נניח $H(x^0)$ היא מטריצת הייזס ב- x^0 ונניח f קיצוני ב- x^0 .

המשפט: יוני X מתחם מרחבי, $T: X \rightarrow X$ מתקבל. קובעים T כולל $X_1, X_2 \in$

$$X_1, X_2 \in X \text{ אז } d(Tx_1, Tx_2) \leq kd(x_1, x_2) \text{ עבור } 0 < k < 1$$

T מתחם למציאת T ו- T נכנס X .

הצבה: $x \in X$ נקרא נקודת T אז $T(x) = x$

קרי: נקרא למציאת T ו- T נכנס X ו- T נכנס X

אז $d(Tx, Tx) = 0$ ו- $d(Tx, Tx) = 0$

משפט 1: יוני X מתחם מרחבי, $T: X \rightarrow X$ כולל,

אז T נקרא למציאת T ו- T נכנס X .

הוכחה: נניח $x_1, x_2 \in X$ אז $d(Tx_1, Tx_2) \leq kd(x_1, x_2)$

אז $x_1, x_2 \in X$ אז $d(Tx_1, Tx_2) \leq kd(x_1, x_2)$

אז $d(Tx_1, Tx_2) \leq kd(x_1, x_2)$ ו- $d(Tx_1, Tx_2) \leq kd(x_1, x_2)$

אז $x_1 = x_2$ אז $d(x_1, x_2) = 0$ ו- $d(x_1, x_2) = 0$

קרי: נניח $T: X \rightarrow X$ אז $T^2 = T \circ T$ ו- $T^2 = T \circ T$

אז $d(Tx, T^2x) \leq kd(x, Tx)$ ו- $d(Tx, T^2x) \leq kd(x, Tx)$

אז $d(T^2x, T^3x) \leq kd(Tx, T^2x)$ ו- $d(T^2x, T^3x) \leq kd(Tx, T^2x)$

אז $\{T^n x\}_{n=1}^{\infty}$ מתכנס ו- $\lim_{n \rightarrow \infty} T^n x = y$

אז $\{T^n x\}_{n=1}^{\infty}$ מתכנס ו- $\lim_{n \rightarrow \infty} T^n x = y$

הוכחה: נניח $n > m$ אז $d(T^n x, T^m x) \leq kd(T^{n-1}x, T^{m-1}x)$

$$d(T^n x, T^m x) \leq d(T^n x, T^{n-1}x) + d(T^{n-1}x, T^{n-2}x) + \dots + d(T^{m+1}x, T^m x)$$

$$\leq k^{n-1}r + k^{n-2}r + \dots + k^m r \quad (r = d(x, Tx))$$

$$d(T^n x, T^m x) \leq r k^m (1 + k + k^2 + \dots) = \frac{r k^m}{1-k}$$

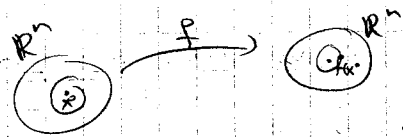
$$\frac{r k^m}{1-k} < \epsilon \text{ אז } m > \frac{\ln(\epsilon(1-k)/r)}{\ln k}$$

$$d(T^n x, T^m x) \leq \frac{r k^m}{1-k} < \epsilon \text{ אז } n > m > m_0$$

אז $\{T^n x\}_{n=1}^{\infty}$ מתכנס ו- $\lim_{n \rightarrow \infty} T^n x = y$

אז $y \in X$ ו- $y = \lim_{n \rightarrow \infty} T^n x$ אז $T y = y$

$$T(y) = T(\lim_{n \rightarrow \infty} T^n x) = \lim_{n \rightarrow \infty} T^{n+1} x = y$$



השורה הבאה היא המשפט

המשפט אומר שלם $f: R^n \rightarrow R^m$ שיהיה $f'(x)$ עבור $x \in R^n$

אם $df|_x$ הפך, אז f מאתק סביבה S של x סביבה T של $f(x)$

הואן תהיה וההפך $f': T \rightarrow S$ $C^1(T)$

דוגמה

1. עבור $f: R \rightarrow R$ המשפט, כי המקרה הזה $df|_x = f'(x)$

אם $df|_x$ הפך $\Leftrightarrow f'(x) \neq 0$. אבל אם $f'(x) = 0$, אז $f(x)$ אינו הפך סביבה של x .

אם $f(x)$ אינו הפך סביבה של x והוא הפך סביבה של $f(x)$.

2. אם C הוא קטע חלול ב- R^n המשפט $f: R^n \rightarrow R^m$ הוא $f(x_1, \dots, x_n) = (f_1(x), \dots, f_m(x))$

אם נגד $f(x) = y$ אז המשפט אומר שלם J קטע סביבה של x קטע סביבה של $f(x) = y$

אם $f_1(x_1, \dots, x_n) = y_1, \dots, f_m(x_1, \dots, x_n) = y_m$

המשפט אומר שלם $J = (y_1, \dots, y_m)$ קטע סביבה של $f(x)$ סביבה של $f(x)$ הוא J

המשפט אומר כי f הוא הפך סביבה של x אם $f'(x) \neq 0$

3. ההפך (אם $f: R^n \rightarrow R^m$ אז $L: R^n \rightarrow R^m$ הוא $L(x) = L(x) + L(h) + o$

אם $L(x+h) = L(x) + L(h) + o$ אז $L(h) = L(h) - L(0) = 0$

4. סביבה של x הוא קטע סביבה של x

5. משפט: אם $S \subset R^n$ סביבה של x ו- $f: S \rightarrow R^m$ שיהיה $f'(x) \neq 0$ אז $f(S)$ סביבה של $f(x)$

אם $f(x_1) = f(x_2) = y$ אז $f(x_1) = f(x_2) = y$ אז $f(x_1) = f(x_2) = y$

המשפט אומר שלם $f(x) = (f_1(x), \dots, f_m(x))$ אז $f'(x) \neq 0$

כאן $df|_x = 0$ אז $f'(x) = 0$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$

אם $x_1, x_2 \in B(x, r)$ אז $\|f(x_1) - f(x_2)\| \leq \frac{\epsilon}{n} \|x_1 - x_2\|$

אם $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$

אם $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$

אם $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$ אז $f(x) = y$

$$\|f(x_1) - f(x_2)\|^2 = \sum_{k=1}^m |f_k(x_1) - f_k(x_2)|^2 \leq \sum_{k=1}^m \frac{\epsilon^2}{n} \|x_1 - x_2\|^2 = \epsilon^2 \|x_1 - x_2\|^2$$

אם $\|f(x_1) - f(x_2)\| < \epsilon \|x_1 - x_2\|$ אז f הוא הפך סביבה של x

2.2 The Inverse Function Theorem

Let $f: U \rightarrow V$ be a function from an open set $U \subset \mathbb{R}^n$ to an open set $V \subset \mathbb{R}^m$.

Suppose f is differentiable at $x_0 \in U$ and $df_{x_0} \neq 0$.

Then f is a local diffeomorphism at x_0 if and only if $df_{x_0}^{-1}$ exists.

$$f(x_0+h) = f(x_0) + df_{x_0}h + \epsilon(h) \quad \text{where } \epsilon(h) \rightarrow 0 \text{ as } h \rightarrow 0$$

$$f(x) = f(x_0) + df_{x_0}(x-x_0) + \epsilon(x-x_0) \quad \text{where } \epsilon(x-x_0) \rightarrow 0 \text{ as } x \rightarrow x_0$$

Let $f: U \rightarrow V$ be a function from an open set $U \subset \mathbb{R}^n$ to an open set $V \subset \mathbb{R}^m$.

$$f(x_1) = f(x_0) + df_{x_0}(x_1 - x_0) + \epsilon_1 \quad \text{where } x_1 = x_0 + (df_{x_0})^{-1}(y - f(x_0))$$

$$\text{Let } x_2 = x_1 + (df_{x_1})^{-1}(y - f(x_1)) \quad \text{where } f(x_1) = f(x_0) + y - f(x_0) + \epsilon_1$$

Inductively, $x_n \rightarrow x$ such that $f(x) = y$ and $f'(x) = df_x$.

2.3 The Inverse Function Theorem

Let $f: U \rightarrow V$ be a function from an open set $U \subset \mathbb{R}^n$ to an open set $V \subset \mathbb{R}^m$.

$$dg|_x = d[(df_x)^{-1}] \cdot d[f(x) - y] \quad \text{where } dg|_x = d[(df_x)^{-1}] \cdot d[f(x) - y]$$

Let $g(x) = f(x) - y$ and $h(x) = x - g(x)$.

Then $h(x) = x - g(x)$ and $h(0) = 0$.

$$dh|_0 = dx - dg|_0 = I - I = 0, \quad h(0) = 0, \quad g(0) = 0$$

$$\|h(x_1) - h(x_2)\| \leq \frac{1}{2} \|x_1 - x_2\| \quad \text{where } x_1, x_2 \in \overline{B(0, r)}$$

$$\|h(x)\| = \|h(x) - h(0)\| \leq \frac{1}{2} \|x - 0\| = \frac{1}{2} \|x\| \quad \text{where } x \in \overline{B(0, r)}$$

Let $x \in \overline{B(0, r)}$ and $g(x) = y$.

$$g(x) = y \quad \text{where } x \in \overline{B(0, r)} \quad \text{and } y \in \overline{B(0, r)}$$

$$g_2(x) = x + y - g(x) \quad \text{where } x \in \overline{B(0, r)} \quad \text{and } y \in \overline{B(0, r)}$$

$$g_2(x) = h(x) + y$$

Let $g_2(x) = h(x) + y$.

משפט השלש

המשפט השלש 1: $r > 0$

(1) g מתמרת על $\overline{B(0, r)}$ למעלה.

הוכחה: נניח $x \in \overline{B(0, r)}$ אז $\|x\| \leq r$ ו- $y \in \mathbb{R}^n$ כך ש- $\|y\| \leq r$.
 $\|g(x)\| = \|h(x) + y\| \leq \|h(x)\| + \|y\| \leq \frac{\|x\|}{2} + \|y\| \leq \frac{r}{2} + r = \frac{3r}{2}$
 לכן $g(x) \in \overline{B(0, r)}$

(2) $\overline{B(0, r)}$ נחשב נקודה אחת.

הוכחה: נניח R^1 על $\overline{B(0, r)}$ מן הנקודה R^1 למעלה.
 כל - נקודה אחת.

(3) g כוונת $\overline{B(0, r)}$.

הוכחה: נניח $x_1, x_2 \in \overline{B(0, r)}$

$$\|g(x_1) - g(x_2)\| = \|h(x_1) + y - [h(x_2) + y]\| = \|h(x_1) - h(x_2)\| \leq \frac{1}{2} \|x_1 - x_2\|$$

זהו משפט 1 של g על $\overline{B(0, r)}$ ש- g מתמרת - $x \in \overline{B(0, r)}$

$$x - g(x) = x + y - g(x) - y = x - g(x) = x - g(x) = x - g(x) = x - g(x)$$

כאן $T = B(0, r)$ ו- $S = g^{-1}(B(0, r))$. כוונת g על S מתמרת על S .

הוכחה: נניח $x \in S$ אז T כוונת g מתמרת, ומכאן $g^{-1}(T) \subset S$.

נניח $g^{-1}(T) \subset S$ ו- $g^{-1}(T) \subset S$ (נניח $g^{-1}(T) \subset S$).

הוכחה: נניח $T \subset S$ ו- $T \subset S$.

הוכחה: נניח $x_1, x_2 \in S$ ונניח $h(x) = x - g(x)$. נניח $h(x) = x - g(x)$.

$$\|x_1 - x_2\| = \|g(x_1) + h(x_1) - g(x_2) - h(x_2)\| \leq \|g(x_1) - g(x_2)\| + \|h(x_1) - h(x_2)\| \leq \|g(x_1) - g(x_2)\| + \frac{1}{2} \|x_1 - x_2\|$$

$$\|g(x_1) - g(x_2)\| \leq \frac{1}{2} \|x_1 - x_2\| \quad \text{לכן} \quad \|g(x_1) - g(x_2)\| \leq \frac{1}{2} \|x_1 - x_2\|$$

לכן g מתמרת על S ו- g מתמרת על S .

2.2. Inverse Function

Let $g: T \rightarrow \mathbb{R}^n$ be a function, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g(x_1) = y_1 \in T$, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g^{-1}(y_1) = (dg|_{x_1})^{-1}$.

Let $g(x) = y \in T$, $g(x_1) = y_1 \in T$, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g^{-1}(y) = g^{-1}(y_1) + (dg|_{x_1})^{-1}(y - y_1) + \epsilon(y - y_1)$, $\epsilon(y - y_1) = o(\|y - y_1\|)$.

Let $g(x) = y \in T$, $g(x_1) = y_1 \in T$, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g^{-1}(y) = g^{-1}(y_1) + (dg|_{x_1})^{-1}(y - y_1) + \epsilon(y - y_1)$, $\epsilon(y - y_1) = o(\|y - y_1\|)$.

$$\lim_{y \rightarrow y_1} \frac{\epsilon(y - y_1)}{\|y - y_1\|} = 0$$

Let $g(x) = y \in T$, $g(x_1) = y_1 \in T$, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g^{-1}(y) = g^{-1}(y_1) + (dg|_{x_1})^{-1}(y - y_1) + \epsilon(y - y_1)$, $\epsilon(y - y_1) = o(\|y - y_1\|)$.

$$\epsilon(y - y_1) = g^{-1}(y) - g^{-1}(y_1) - (dg|_{x_1})^{-1}(y - y_1) = (x - x_1) - (dg|_{x_1})^{-1}(y - y_1) =$$

$$= (x - x_1) - (dg|_{x_1})^{-1}(dg|_{x_1}(x - x_1) + \epsilon_g(x - x_1)) =$$

$$= (x - x_1) - (x - x_1) - (dg|_{x_1})^{-1}(\epsilon_g(x - x_1)) =$$

$$\lim_{y \rightarrow y_1} \frac{\epsilon(y - y_1)}{\|y - y_1\|} = \lim_{y \rightarrow y_1} \frac{-(dg|_{x_1})^{-1}(\epsilon_g(x - x_1))}{\|y - y_1\|} = \lim_{y \rightarrow y_1} (dg|_{x_1})^{-1} \left(\frac{\epsilon_g(x - x_1)}{\|x - x_1\|} \right) \frac{\|x - x_1\|}{\|y - y_1\|}$$

$$\frac{\|x - x_1\|}{\|y - y_1\|} = \frac{\|g^{-1}(y) - g^{-1}(y_1)\|}{\|y - y_1\|} \leq 2, \text{ for } y, y_1 \text{ close enough}$$

$$(dg|_{x_1})^{-1} \lim_{y \rightarrow y_1} \left(\frac{\epsilon_g(x - x_1)}{\|x - x_1\|} \right) = 0, \text{ for } \epsilon_g(x - x_1) = o(\|x - x_1\|)$$

$$\lim_{y \rightarrow y_1} \frac{\epsilon(y - y_1)}{\|y - y_1\|} = 0, \text{ for } \epsilon(y - y_1) = o(\|y - y_1\|)$$

4. Inverse Function

Let $g: T \rightarrow \mathbb{R}^n$ be a function, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g(x) = y \in T$, $T \subset \mathbb{R}^n$, $g^{-1}(y) = (dg|_{x_1})^{-1}$.

$$\left(\frac{\partial g_i}{\partial x_j} \right)_{i,j=1, \dots, n} = \det(dg|_{x_1})^{-1} \text{ is the determinant of the matrix } dg|_{x_1}^{-1}.$$

$$\det(dg|_{x_1})^{-1} \neq 0 \Leftrightarrow \det(dg|_{x_1}) \neq 0, \text{ for } x \in T.$$

$$\frac{1}{\Delta}((-1)^{i+j} M_{ij}) \text{ is the adjugate matrix of } dg|_{x_1}^{-1}, \text{ for } x \in T.$$

$$M_{ij} \text{ is the } (i,j) \text{ minor of } dg|_{x_1}^{-1}, \text{ for } x \in T.$$

$$\frac{1}{\Delta}((-1)^{i+j} M_{ij}) \text{ is the adjugate matrix of } dg|_{x_1}^{-1}, \text{ for } x \in T.$$

$$dg|_{x_1}^{-1} \text{ is the inverse of } dg|_{x_1}, \text{ for } x \in T.$$

$$g^{-1}(y) = x, \text{ for } y \in T.$$

$$g^{-1}(y) = x, \text{ for } y \in T.$$

$$g^{-1}(y) = x, \text{ for } y \in T.$$

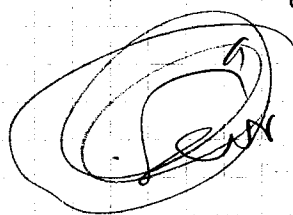
2. גרסה נוספת

$g(x) = (df|_{x_0})^{-1}(f(x) - y_0)$, $x \in S$ שם f הפונקציה f ו- g היא הפונקציה

הפונקציה g , $g(x - x_0) = (df|_{x_0})^{-1}(f(x) - y_0)$, $x \in S + x_0$ שם f הפונקציה

$x = x_0 + g^{-1}(df|_{x_0})^{-1}(y - y_0)$ - פונקציה, $f(x) = y$ אם $(x - x_0) = g^{-1}(df|_{x_0})^{-1}(f(x) - y_0)$

f הפונקציה f ו- g הפונקציה $f^{-1}(y) = x_0 + g^{-1}(df|_{x_0})^{-1}(y - y_0)$, אם



אם C^1 - פונקציה f ו- C^1 - פונקציה f^{-1}

$(df^{-1})|_y = (df|_x)^{-1}$: $f(x) = y \in T$, $x \in S$ שם f הפונקציה f ו- y הפונקציה y

$f^{-1}(f(x)) = x$ אם $y = f(x)$ - $x \in S$ שם f הפונקציה f

$df^{-1}|_y = (df|_x)^{-1}$ - פונקציה $df^{-1}|_y \cdot df|_x = dx = I$ - פונקציה f ו- I הפונקציה I

$f^{-1} \in C^k(T)$, $k \in \mathbb{N}$ - שם $f \in C^k(S)$ 2 פונקציה f ו- k הפונקציה k

הצגת מידע

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $y=0$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $x^2+y^2=1$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $y=\pm\sqrt{1-x^2}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

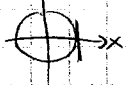
אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$



אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

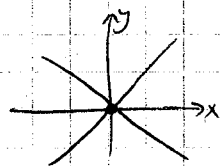
אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$



אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

אם נאמר שהקו "האנכי" הוא $\frac{dy}{dx}$

תאורמה 1 - יהי $F(x,y) = 0$ נניח y כפונקציה של x .

נניח אם x - $F_x + F_y \frac{dy}{dx} = 0$ כי $F_x = 0$ אזי $\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x}{F_y}$

המשוואה הזו קלה ונכונה לכל x אם $F_y \neq 0$ אזי $F(x,y) = 0$ מתארת קווי מדרגה ראשונה.

מכיוון שכל x הוא בנקודה שבה $F(x,y)$ מתארת קווי מדרגה ראשונה של x .

כלי אינדיקציה של פונקציה, נניח h של 2 -ל- 1 במרחב המסומן.

ובכן - קבוצת המדרגה $F(x,y) = 0$ כוללת $F \in C^1$ ק' $F(x,y) = 0 \rightarrow F(x,y) \neq 0$

נניח שכל x הוא בנקודה שבה $F(x,y)$ מתארת קווי מדרגה ראשונה של x .

ובכן - נניח $G(x,y) = \begin{cases} x = x \\ F(x,y) = 0 \end{cases}$

נניח $G: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ - $G(x,y) = (x, F(x,y))$ כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

ההיסקציה של G היא - $\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ F_x & F_y \end{vmatrix} = F_y \neq 0$ בנקודה (x_0, y_0)

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

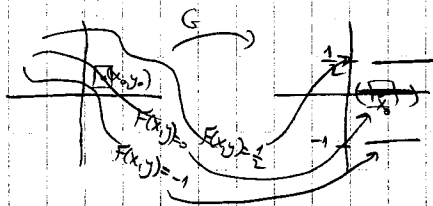
כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$



כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

כלי אינדיקציה של G בנקודה (x_0, y_0) של T כלומר $G(x,y) = (x, F(x,y))$

הכלה אבוק מרובת ולקט

זיכור: $F_1(x,y,z,w) = x^2 + y^2 - z^2 - w^2 = 0$, $F_2(x,y,z,w) = x^3 - xy + zw^2 - 1 = 0$

נניח שיש נקודה כלשהי (x,y,z,w) שבה $\frac{\partial F_1}{\partial x}, \frac{\partial F_2}{\partial x}$ אינם שווים לאפס.

אז, $\frac{\partial F_1}{\partial x} = 2x = 0$ ו- $\frac{\partial F_2}{\partial x} = 3x^2 - y = 0$

אז, $\frac{\partial F_1}{\partial y} = 2y = 0$ ו- $\frac{\partial F_2}{\partial y} = -x = 0$

קטע' מסומן שונה מאפס.

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\begin{vmatrix} -2x & -3w \\ y-3x^2 & 2zw \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -2z & -3w^2 \\ w^2 & 2zw \end{vmatrix}}$$

אז, $\frac{\partial z}{\partial x}$

$\frac{\partial w}{\partial y}, \frac{\partial z}{\partial y}$ נמצא נוסחה נוספת.

$$\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\begin{vmatrix} -2z & -2x \\ w^2 & y-3x^2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} -2z & -3w^2 \\ w^2 & 2zw \end{vmatrix}}$$

$$\frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(z, w)}$$

שם $\nabla F_1, \nabla F_2$ הם וקטורים

על ידי (המשפט המרכזי של הקשר) יש C^1

C^1 הפונקציה $(F_1, \dots, F_s) = F: \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^s \rightarrow \mathbb{R}^s$ נניח

נקודת $(x^0, y^0) = (x_1^0, \dots, x_k^0, y_1^0, \dots, y_s^0)$ שבה $k+s$ נקודות

$F_1(x^0, y^0) = 0, \dots, F_s(x^0, y^0) = 0$ כלומר $F(x^0, y^0) = 0$ נניח

על (x^0, y^0) $\nabla F(x^0, y^0) \neq 0$ כלומר $k+s$ נקודות

אם $\frac{\partial(F_1, \dots, F_s)}{\partial(y_1, \dots, y_s)} \neq 0$ אז (x^0, y^0) נקודה

שבה $y \in J \subseteq \mathbb{R}^s$ ו- $x \in I \subseteq \mathbb{R}^k$ נקודה

$\varphi \in C^1(I) \rightarrow F(x, \varphi(x)) = 0$ כלומר $J \rightarrow I$ נקודה $y = \varphi(x)$ $x \in I$ כל

המשפט

$$\begin{cases} x_1 = x_1 \\ x_2 = x_2 \\ \vdots \\ x_k = x_k \\ F_1(x, y) = 0 \\ \vdots \\ F_s(x, y) = 0 \end{cases}$$

1. $\det \frac{\partial(F_1, \dots, F_s)}{\partial(y_1, \dots, y_s)} \neq 0$ כלומר $\nabla F(x^0, y^0) \neq 0$ כלומר $\nabla F(x^0, y^0) \neq 0$

$G(x, y) = (x, F(x, y))$ כלומר $G: \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^s \rightarrow \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^s$ נניח

T נקודה $(x^0, y^0) \in I \times J \subseteq \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^s$ כלומר G הפונקציה

$C^1(T) \rightarrow G: T \rightarrow I \times J$ כלומר $F(x, y) = 0$ כלומר $G(x, y) = (x, F(x, y))$

$x = (x_1, \dots, x_k), z = (z_1, \dots, z_s)$ כלומר $G^{-1}(x, z) = (h_1(x, z), h(x, z))$ כלומר

$h \in C^1(T), G(x, z) = (x, h(x, z))$ כלומר $h_1(x, z) = x$ כלומר

$G(x, h(x, z)) = (x, z)$ כלומר $x \in I$ כלומר $\varphi(x) = h(x, 0)$ כלומר

G כלומר $G(x, 0) = G(x, h(x, 0)) = G(x, \varphi(x))$ כלומר $z=0$ כלומר

$(x, 0) = G(x, \varphi(x)) = (x, F(x, \varphi(x)))$ כלומר $G(x, y) = (x, F(x, y))$

המשפט $C^1(I)$ כלומר $y = \varphi(x) = h(x, 0)$ כלומר $F(x, \varphi(x)) = 0$ כלומר

תורת המרחב

הנני מניח כי F_1, \dots, F_k הן פונקציות רציפות ו- y_1, \dots, y_k הן פונקציות רציפות.

אם $F_j(x_1, \dots, x_k, y_1, \dots, y_k) = 0$ עבור x_j כלשהו, אז

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial F_k}{\partial y_1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_2} \\ \vdots \\ \frac{\partial F_k}{\partial y_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_j} \\ \vdots \\ \frac{\partial F_k}{\partial y_j} \end{pmatrix} = -I_j \begin{cases} \frac{\partial F_1}{\partial x_j} + \sum \frac{\partial F_i}{\partial y_i} \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = 0 \\ \vdots \\ \frac{\partial F_k}{\partial x_j} + \sum \frac{\partial F_i}{\partial y_i} \frac{\partial y_i}{\partial x_j} = 0 \end{cases}$$

המשוואות הנ"ל הן תנאי הכרחיים להימצאות פתרון מקומי (x, y) של $F(x, y) = 0$.

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_j} \\ \vdots \\ \frac{\partial y_k}{\partial x_j} \end{pmatrix} = -J^{-1}(x, y) \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_j} \\ \vdots \\ \frac{\partial F_k}{\partial x_j} \end{pmatrix} \quad \text{עבור } 1 \leq j \leq k$$

דוגמה

1. נניח כי $F(x, y, z) = 0$ היא משוואה של משטח $z = \varphi(x, y)$ ו- (x, y) נמצאים בתחום D .

נניח כי $F_x \neq 0$ ו- $F_y \neq 0$ (כלומר F_x ו- F_y אינם מתאפסים בו-זמנית).

$$\begin{cases} F_x + F_z \frac{\partial z}{\partial x} = 0 \\ F_y + F_z \frac{\partial z}{\partial y} = 0 \end{cases}$$

כלומר $\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F_x}{F_z}$ ו- $\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F_y}{F_z}$.

המשוואות הנ"ל הן תנאי הכרחיים להימצאות פתרון מקומי (x, y, z) של $F(x, y, z) = 0$.

אם $F_z \neq 0$, אז $\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F_x}{F_z}$ ו- $\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F_y}{F_z}$ הן תנאי הכרחיים להימצאות פתרון מקומי (x, y, z) של $F(x, y, z) = 0$.

אם $F_z = 0$, אז $F_x = 0$ ו- $F_y = 0$ (כלומר F_x ו- F_y מתאפסים בו-זמנית).

אם $F_x = 0$ ו- $F_y = 0$, אז $F_z \neq 0$ (כלומר F_z אינו מתאפס).

אם $F_x = 0$ ו- $F_y = 0$ ו- $F_z = 0$, אז $F(x, y, z) = 0$ היא משוואה של משטח $z = \varphi(x, y)$.

אם $F_x = 0$ ו- $F_y = 0$ ו- $F_z = 0$, אז $F(x, y, z) = 0$ היא משוואה של משטח $z = \varphi(x, y)$.

אם $F_x = 0$ ו- $F_y = 0$ ו- $F_z = 0$, אז $F(x, y, z) = 0$ היא משוואה של משטח $z = \varphi(x, y)$.

כלומר $F_z \neq 0$.

המשוואות הנ"ל הן תנאי הכרחיים להימצאות פתרון מקומי (x, y, z) של $F(x, y, z) = 0$.

אם $F_x = 0$ ו- $F_y = 0$ ו- $F_z = 0$, אז $F(x, y, z) = 0$ היא משוואה של משטח $z = \varphi(x, y)$.

השאלה

2. אם נתון $F_1(x,y,z)=0$, $F_2(x,y,z)=0$ -

נמצא את המישור המשיק למעטפת המשותפת של שני המשטחים בנקודה (x_0, y_0, z_0) .

נתון: $F_1, F_2 \in C^1$, נגד C^1 - $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ -

המשטחים נתונים על ידי

ובנקודה (x_0, y_0, z_0) מתקיים $\frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(x, y, z)} \neq 0$ -

אם $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ הוא קו המשיק למעטפת המשותפת בנקודה (x_0, y_0, z_0) -

אז $\vec{r}'(t) = (x'(t), y'(t), z'(t))$ הוא וקטור המשיק למעטפת המשותפת בנקודה (x_0, y_0, z_0) .

נמצא את המישור המשיק למעטפת המשותפת בנקודה (x_0, y_0, z_0) .

אם $\frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(x, y, z)} \neq 0$ - אז $\frac{\partial(F_1, F_2)}{\partial(x, y, z)} \neq 0$ -

המשטחים נתונים על ידי $F_1(x,y,z)=0$ ו- $F_2(x,y,z)=0$ -

3. נתון $f(x) = \frac{x^2 - \sin x}{x^2 + e^x}$ - נמצא את $f'(x)$ ו- $f(0)$.

נמצא את $f'(x)$ ו- $f(0)$ -

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{x^2 - \sin x}{x^2 + e^x} \right) = \frac{(2x - \cos x)(x^2 + e^x) - (x^2 - \sin x)(2x + e^x)}{(x^2 + e^x)^2}$$

$$f(0) = \frac{0^2 - \sin 0}{0^2 + e^0} = \frac{0}{1} = 0$$

נמצא את $f'(0)$ -

$$f'(0) = \frac{(2 \cdot 0 - \cos 0)(0^2 + e^0) - (0^2 - \sin 0)(2 \cdot 0 + e^0)}{(0^2 + e^0)^2} = \frac{(0 - 1)(1) - (0 - 0)(1)}{1^2} = -1$$

נמצא את $f'(x)$ -

$$f'(x) = \frac{(2x - \cos x)(x^2 + e^x) - (x^2 - \sin x)(2x + e^x)}{(x^2 + e^x)^2}$$

$$f'(0) = \frac{(2 \cdot 0 - \cos 0)(0^2 + e^0) - (0^2 - \sin 0)(2 \cdot 0 + e^0)}{(0^2 + e^0)^2} = -1$$

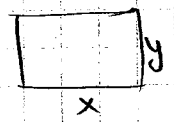
$$f'(x) = \frac{(2x - \cos x)(x^2 + e^x) - (x^2 - \sin x)(2x + e^x)}{(x^2 + e^x)^2}$$

השאלה:

4. נתון קובץ P של פונקציות. המטרה היא למצוא קובץ Q כזה שיהיה:

1. Q יהיה פונקציה של x בלבד, כלומר $Q(x)$.

2. Q תהיה פונקציה של x בלבד, כלומר $Q(x)$.



3. Q תהיה פונקציה של x בלבד, כלומר $Q(x)$.

$$g(x) = xy = x(10-x)$$

אם, יש קובץ Q של פונקציות $Q(x)$ אזי קובץ Q מתאים.

הקובץ Q של פונקציות $Q(x)$ מתאים.

נניח שיש קובץ Q של פונקציות $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

נניח שיש קובץ Q של פונקציות $Q(x)$ מתאים.

$$\begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix} = \frac{f_z}{h_z} \begin{pmatrix} h_x \\ h_y \\ h_z \end{pmatrix}$$

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) = 0$ אז $Q(x) = 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

אם $Q(x) \neq 0$ אז $Q(x) \neq 0$ וכל $Q(x)$ מתאים.

הצגת הבעיה

4. נתון $z = f(x, y)$ - פונקציה של שני משתנים.

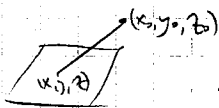
ע"י הצגת בעיה זו נוכל למצוא את המרחב המרבי.

אם $G(x, y, z, \lambda) = f(x, y) + \lambda h(x, y, z)$ אז:

$$G_x = f_x + \lambda h_x = 0, \quad G_y = f_y + \lambda h_y = 0, \quad G_z = f_z + \lambda h_z = 0, \quad G_\lambda = h = 0$$

כלומר $\lambda = 0$, ולכן $\begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix} = -\lambda \begin{pmatrix} h_x \\ h_y \\ h_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

הצגת הבעיה



אם $ax + by + cz + d = 0$ אז (x_0, y_0, z_0) נמצא על המישור.

$$f(x, y, z) = (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2$$

הפונקציה $h(x, y, z) = ax + by + cz + d = 0$ היא המישור.

$$G(x, y, z, \lambda) = f + \lambda h = (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 + \lambda(ax + by + cz + d)$$

$$G_x = 2(x - x_0) + a\lambda = 0, \quad G_y = 2(y - y_0) + b\lambda = 0, \quad G_z = 2(z - z_0) + c\lambda = 0, \quad G_\lambda = h = 0$$

$$4[(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2] = (a^2 + b^2 + c^2)\lambda^2$$

$$2(x - x_0)^2 = -\lambda a(x - x_0), \quad 2(y - y_0)^2 = -\lambda b(y - y_0), \quad 2(z - z_0)^2 = -\lambda c(z - z_0)$$

$$2[(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2] = -\lambda(ax + by + cz - ax_0 - by_0 - cz_0)$$

$$2k = -\lambda(d - ax_0 - by_0 - cz_0) \quad \text{כאשר } k = (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2$$

$$4k = \lambda^2(a^2 + b^2 + c^2), \quad 4k^2 = \lambda^2(ax + by + cz + d)^2$$

$$k = \frac{(ax + by + cz + d)^2}{a^2 + b^2 + c^2}$$

$$\sqrt{k} = \frac{|ax + by + cz + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

אם (x_0, y_0, z_0) נמצא על המישור אז $ax_0 + by_0 + cz_0 + d = 0$.

$$h(x, y, z) = 0, \quad h(x_0, y_0, z_0) = 0$$

אם \vec{h}_1, \vec{h}_2 הם וקטורים במישור \mathbb{R}^3 אז $h_1 = h_2 = 0$.

$$\vec{\nabla} f(P) \cdot \vec{u} = 0 \quad \text{כל } \vec{u} \text{ שייך למישור } P \rightarrow \vec{\nabla} f(P) \perp \text{ למישור } P$$

כלומר $\vec{\nabla} f = \lambda_1 \vec{h}_1 + \lambda_2 \vec{h}_2$ כלומר $\vec{\nabla} f$ נמצא במישור P .

$$\vec{\nabla} f = \lambda_1 \vec{h}_1 + \lambda_2 \vec{h}_2$$

$$G(x, y, z, \lambda) = f(x, y, z) + \lambda_1 h_1(x, y, z) + \lambda_2 h_2(x, y, z)$$

למשל, אם $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ אז $\gamma'(t) = (x'(t), y'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

$$0 = g'(t) = \frac{d}{dt} \left(\sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(x(t)) \frac{dx_k}{dt}(t) \right) = \nabla f(x(t)) \cdot \gamma'(t)$$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

אם $\gamma: C^1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ אז $\gamma'(t) = (x_1'(t), \dots, x_n'(t))$

← 5.6.1 המשפט הראשון

נניח $f, h_1, h_2, \dots, h_k: \mathbb{R}^{n+k} \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציות, $S = \{x \in \mathbb{R}^{n+k} \mid h_1(x) = \dots = h_k(x) = 0\}$ - קבוצת נקודות.

אם $f|_S$ היא פונקציה קבועה, $P \in S \rightarrow$ נקודה.

$$\vec{\nabla} f(P) = \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P) \quad \text{ע"פ } \lambda_1, \dots, \lambda_k \text{ מסוימים, } P \rightarrow S, 1 \leq j \leq k$$

הוכחה:

נניח $\vec{\nabla} f(P) \neq \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P)$, נניח $P \in S$, S היא קבוצת נקודות.

$$h_1 = h_1(x_1, \dots, x_n), \dots, h_k = h_k(x_1, \dots, x_n)$$

נניח $P \in S$, $P = (x_1, \dots, x_n)$, S היא קבוצת נקודות.

$$\vec{\nabla} f(P) = \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P) \quad \text{ע"פ } \lambda_1, \dots, \lambda_k \text{ מסוימים, } P \rightarrow S$$

אם $\vec{\nabla} f(P) \neq \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P)$, נניח $P \in S$, S היא קבוצת נקודות.

$$\vec{\nabla} f(P) = \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P) \quad \text{ע"פ } \lambda_1, \dots, \lambda_k \text{ מסוימים, } P \rightarrow S$$

הוכחה:

(1) נניח $P \in S$, $P = (x_1, \dots, x_n)$, S היא קבוצת נקודות.

$$G(x_1, \dots, x_n, \lambda_1, \dots, \lambda_k) = f(x_1, \dots, x_n) + \sum_{j=1}^k \lambda_j h_j(x_1, \dots, x_n)$$

(2) נניח $P \in S$, $P = (x_1, \dots, x_n)$, S היא קבוצת נקודות.

אם $\vec{\nabla} f(P) \neq \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P)$, נניח $P \in S$, S היא קבוצת נקודות.

אם $\vec{\nabla} f(P) \neq \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P)$, נניח $P \in S$, S היא קבוצת נקודות.

אם $\vec{\nabla} f(P) \neq \sum_{j=1}^k \lambda_j \vec{\nabla} h_j(P)$, נניח $P \in S$, S היא קבוצת נקודות.

(3) נניח $P \in S$, $P = (x_1, \dots, x_n)$, S היא קבוצת נקודות.

קריטריון: $D \subseteq \mathbb{R}^n$ נקרא קטן (או נחשב סגור) אם D קרן סגורה וקטנה.

אם D קטן אז \bar{D} קטן (גורם סגור).

הגדר: \bar{D} נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- $f: \bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה חסומה.

$$\int_D f(x) dx = \int_D f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$$

כאן f חסומה, D קטן, $D \in \mathcal{A}$ (חלקה) ו- \bar{D} סגור.

$\bar{D} = \bigcup_{j=1}^n \bar{D}_j$ כאשר \bar{D}_j נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- $D_j \cap D_k = \emptyset$ (הסגורים נפרדים). (הסגורים נפרדים קטנים).

הגדר: $m_j = \inf\{f(x) \mid x \in \bar{D}_j\}$, $M_j = \sup\{f(x) \mid x \in \bar{D}_j\}$ - נקרא m_j ו- M_j תחתית ו- M_j עליונה.

$$S(f, P) = \sum_{j=1}^k m_j |D_j|, \quad \bar{S}(f, P) = \sum_{j=1}^k M_j |D_j|$$

כאן P - פירוק, $|D_j|$ - מידת D_j (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- D_j קטן). $\mathbb{R}^n \rightarrow \bar{D}_j$ - פונקציה חסומה.

משפט: \mathbb{R}^n הוא מרחב מדידות n ו- \mathbb{R}^n - \mathbb{R} פונקציה חסומה.

אם $T = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mid a_j \leq x_j \leq b_j, 1 \leq j \leq n\}$ אז $|T| = \prod_{j=1}^n (b_j - a_j)$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- T קטן).

הגדר: $|D|_{\text{int}} = \sup \sum_{j=1}^k |T_j|$ - $\bar{D} \in \mathcal{A}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן). $|D|_{\text{ext}} = \inf \sum_{j=1}^k |T_j|$ - $\bar{D} \in \mathcal{A}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן). $|D|_{\text{int}} = |D|_{\text{ext}}$ - $\bar{D} \in \mathcal{A}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

$\bar{D} \in \mathcal{A} \iff \bar{D} \in \mathcal{A}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

$$\bar{D} \in \mathcal{A} \iff \sum_{j=1}^k |T_j| < \infty$$

משפט: נניח $f: \bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה חסומה ו- $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה חסומה.

אז f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

$$|f(x) - f(y)| < \frac{\epsilon}{b-a} \iff |x - y| < \epsilon$$

אם f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן) אז f חסומה $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

אם f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן) אז f חסומה $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

אם f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן) אז f חסומה $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

אם f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן) אז f חסומה $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

אם f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן) אז f חסומה $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

אם f חסומה $\bar{D} \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן) אז f חסומה $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (נחשב סגור \mathbb{R}^n ו- \bar{D} קטן).

הצגה: $\lambda(P) = \max_{1 \leq j \leq k} \text{diam}(\bar{D}_j)$ - זהו λ הנקרא "רוחב" P וזהו $\lambda(P)$

לע: 1. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

$$m|\bar{D}| = m \sum_{j=1}^k |\bar{D}_j| = \sum_{j=1}^k m |\bar{D}_j| = \sum_{j=1}^k m_j |\bar{D}_j| \leq \sum_{j=1}^k M_j |\bar{D}_j| \leq \sum_{j=1}^k M |\bar{D}_j| = M|\bar{D}|$$

$$m|\bar{D}| \leq \underline{S}(f, P) \leq \bar{S}(f, P) \leq M|\bar{D}|$$

הצגה: מסמן $\lambda(P)$ (זהו λ של P) ו- \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P

הצגה: 2. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

$$\int_{\bar{D}} f = \sup \underline{S}(f, P) \quad \int_{\bar{D}} f = \inf \bar{S}(f, P) \quad \text{אם } f \text{ מתחלקת על } \bar{D}$$

הצגה: 3. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

הצגה: 4. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

\bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P

$$\underline{S}(f, P) \leq \underline{S}(f, Q) \leq \bar{S}(f, Q) \leq \bar{S}(f, P) \quad \text{אם } P \text{ חלקה } Q$$

הצגה: 5. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

$$\underline{S}(f, P) \leq \underline{S}(f, Q) \leq \bar{S}(f, Q) \leq \bar{S}(f, P) \quad \text{אם } P \text{ חלקה } Q$$

הצגה: 6. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

הצגה: 7. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

$$\underline{S}(f, P) \leq \underline{S}(f, T) \leq \bar{S}(f, T) \leq \bar{S}(f, R) \quad \text{אם } P, R \text{ חלקה } T$$

$$\int f = \int f \quad \text{אם } f \text{ מתחלקת על } \bar{D}$$

הצגה: 8. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

הצגה: 9. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

$$\int f = \int f \quad \text{אם } f \text{ מתחלקת על } \bar{D}$$

$$\int f = \int f \quad \text{אם } f \text{ מתחלקת על } \bar{D}$$

הצגה: 10. אם \bar{D} הוא P חלקה \bar{D} של P , $x \in \bar{D}$ אז $m \leq f(x) \leq M$ ונניח f מתחלקת f על \bar{D}

$$\int f = \int f \quad \text{אם } f \text{ מתחלקת על } \bar{D}$$

למקרה f איננו C^1 \Rightarrow $P \rightarrow$ \exists $\epsilon > 0$ \forall $\delta > 0$ \exists $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

הוכחה אם התקדמנו - $|D_j| = \frac{1}{m_j} \Rightarrow S(f, P) = \sum_{j=1}^k m_j |D_j|$, $S(f, P) = \sum_{j=1}^k m_j \frac{1}{m_j} = k$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

למשל $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ $\text{כך ש-} f$ איננו C^1 \Rightarrow $D \rightarrow$ \exists $\epsilon > 0$ \forall $\delta > 0$ \exists $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

הוכחה אם f איננו C^1 , אז \exists $\epsilon > 0$ \forall $\delta > 0$ \exists $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

$S(f, P) - S(f, P) = \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| \leq \sum_{j=1}^k \frac{\epsilon}{|D_j|} |D_j| = \sum_{j=1}^k \epsilon = \epsilon \cdot k = \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

למקרה f איננו C^1 \Rightarrow $D \rightarrow$ \exists $\epsilon > 0$ \forall $\delta > 0$ \exists $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

$\int f = \lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \int f$

הוכחה \exists $\epsilon > 0$ \forall $\delta > 0$ \exists $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

למשל $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ $\text{כך ש-} f$ איננו C^1 \Rightarrow $D \rightarrow$ \exists $\epsilon > 0$ \forall $\delta > 0$ \exists $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

$\lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) - S(f, P) = 0 \Leftrightarrow f$ איננו C^1

אם $\epsilon < 1$ אז \exists P $\text{כך ש-} S(f, P) - S(f, P) < \epsilon$ \Rightarrow \exists $\delta > 0$ \forall P $\text{כך ש-} \sum_{j=1}^k (m_j - m_{j-1}) |D_j| < \epsilon$

הצגה: נניח $P = \{D_j\}_{j=1}^k$ חלוקה של D ו- $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה מסוימת.
סכום רימן של f לפי P הוא סכום ממוצע: $\sum_{j=1}^k f(x_j) |D_j|$

כאשר x_j נק' בשיטת P_j .

כיום נשתמש ב- S מציינים סכום רימן של f ע"י חלוקה P : $S(f, P) \leq S \leq \bar{S}(f, P)$
 למעשה - $S(f, P)$ הוא ה- \inf של S סכומי רימן S ע"י P , $\bar{S}(f, P)$ הוא ה- \sup של S .

הצגה: אנונימיות לפי רימן / D - אף כאשר $\lambda(P) \rightarrow 0$,

אם סכום רימן הפונקציה f הוא חלוקות P של D שבהם $\lambda(P) \rightarrow 0$, $L = \int_D f$ - ע

משפט 6: ידוע $D \in \mathbb{R}^n$ ותחת קריטריון $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ - פונקציה מסוימת, אז:

f אנונימיות לפי רימן $\Leftrightarrow f$ אנונימיות לפי רימן, כלומר $\int_D f = \int_{P(\text{רימן})} f$

הוכחה: ספיק, אם P חלוקה של D ו- S סכום רימן הפונקציה f אז $S(f, P) \leq S \leq \bar{S}(f, P)$

עבור f אנונימיות לפי רימן, נקבל $\lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} \bar{S}(f, P) = \int_D f$

לכן נקבל שהפונקציה f היא אנונימיות לפי רימן, כלומר $\lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \int_D f$

אם הפונקציה f היא אנונימיות לפי רימן, אז $\lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \int_D f$

אם ניקח f אנונימיות לפי רימן D אזי כאשר $\lambda(P) \rightarrow 0$, $\lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \int_D f$

אם f אנונימיות לפי רימן, אז $\lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \int_D f$

הוכחה: נראה כי:

(1) אם $D \in \mathbb{R}^2$ ותחת קריטריון $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ - פונקציה מסוימת, אז f היא אנונימיות לפי רימן

אם $D \in \mathbb{R}^2$ ותחת קריטריון $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ - פונקציה מסוימת, אז f היא אנונימיות לפי רימן

אם $D \in \mathbb{R}^2$ ותחת קריטריון $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ - פונקציה מסוימת, אז f היא אנונימיות לפי רימן

(2) אם D ותחת קריטריון $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ - פונקציה מסוימת, אז f היא אנונימיות לפי רימן

הוכחה: נראה כי $P = \{D_j\}$ ו- D - הפונקציה f היא אנונימיות לפי רימן

אם $(x_j, y_j) \in D_j$ ו- $f(x_j, y_j)$ הוא הערך של f בנקודה (x_j, y_j) (לפי רימן)

הערה: אם D ותחת קריטריון $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ - פונקציה מסוימת, אז f היא אנונימיות לפי רימן

← גורמים : המשפט

בהינתן $D \subseteq \mathbb{R}^n$ ופונקציות $f, g: D \rightarrow \mathbb{R}$ ו- $c \in \mathbb{R}$, אז:

$$(1) \int_D (f+cg) = \int_D f + c \int_D g \quad \text{אם } f, g \text{ אינטגרליות על } D$$

$$(2) \int_D f \geq \int_D g \quad \text{אם } f(x) \geq g(x) \quad \forall x \in D \text{ ו- } f, g \text{ אינטגרליות על } D$$

$$(3) \int_D f = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} f \quad \text{אם } D = \bigcup_{j=1}^k D_j \text{ ו- } D_j \text{ זוגות זרים}$$

$$(4) m(D) \leq \int_D f \leq M(D) \quad \text{אם } m \leq f(x) \leq M \quad \forall x \in D$$

$$(5) \int_D 1 = |D|$$

$$(6) \int_D f = \int_D |f| \quad \text{אם } f \geq 0$$

$$(7) \left| \int_D f \right| \leq \int_D |f|$$

הוכחה:

$$\int_D (f+cg) = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} (f+cg) = \sum_{j=1}^k \left(\int_{D_j} f + c \int_{D_j} g \right) = \int_D f + c \int_D g$$

אם f, g אינטגרליות על D , אז f, g אינטגרליות על D_j לכל j . לכן:

$$\int_{D_j} (f+cg) = \int_{D_j} f + c \int_{D_j} g$$

$$(2) \quad \int_D f \geq \int_D g \quad \text{אם } f(x) \geq g(x) \quad \forall x \in D$$

$$\int_D f - \int_D g = \int_D (f-g) \geq 0$$

$$(3) \quad \int_D f = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} f \quad \text{אם } D = \bigcup_{j=1}^k D_j$$

$$\int_D f = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} f = \sum_{j=1}^k \left(\int_{D_j} f + \int_{D_j} 0 \right) = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} (f+0) = \int_D (f+0) = \int_D f$$

$$0 \leq \int_{D_j} f \leq \int_{D_j} (f+0) = \int_{D_j} f$$

$$\int_D f = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} f = \sum_{j=1}^k \left(\int_{D_j} f + \int_{D_j} 0 \right) = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} (f+0) = \int_D (f+0) = \int_D f$$

$$\int_D f = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} f = \sum_{j=1}^k \left(\int_{D_j} f + \int_{D_j} 0 \right) = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} (f+0) = \int_D (f+0) = \int_D f$$

$$\int_D f = \lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} S(f, P) = \lim_{\lambda(P) \rightarrow 0} \sum_{j=1}^k S(f, P_j) = \sum_{j=1}^k \int_{D_j} f$$

$$(3) \quad m \leq f(x) \leq M \quad \forall x \in D$$

$$m(D) \leq \int_D f \leq M(D) \quad \text{אם } m \leq f(x) \leq M \quad \forall x \in D$$

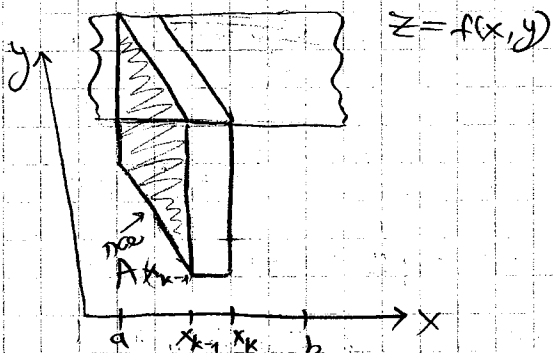
$$1 \leq \int_D f \leq 1 \quad \text{אם } 1 \leq f(x) \leq 1 \quad \forall x \in D$$

$f: D \rightarrow R$: פונקציה מן המרחב $D \subset R^2$ למרחב R

"Fubini's Theorem" is a theorem about double integrals: $\iint_R f(x, y) \, dx \, dy = \int_a^b \int_{c(x)}^{d(x)} f(x, y) \, dy \, dx$

f. $D \rightarrow \mathbb{R}$ - ע"פ 1-ה הנקודה $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d\}$ פתח D : 75.00

העל מונה האל"ו של הפונקציה $f(x) \geq 0$ ונא' 3)



נתון f פונקציה רציפה על $[a, b]$ ו- $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ יהיו n נקודות

X_k -d X_{k-1} ין זונדן דע דער ווייזן פאר. וואס פאר א זאך

$$X = X_{k-1} \gamma_k \text{ וְהָיָה } \gamma_k \text{ מִן הַצֵּדָה הַשְּׂמֹאלית לִמְדָּתוֹ } A(X_{k-1}) \text{ וְהָיָה } A(X_{k-1})(X_k - X_{k-1}) = A(X_k)$$

אם n , תהיה פה חתום ϵ "סבב כ"ח" $\sum_{k=1}^n A(x_{k-1})(x_k - x_{k-1})$
 בעזר מילוק (הערך ϵ קטן, קראו את תשרי) $\int A(x) dx$

$c \leq y \leq d, y \rightarrow f(x, y)$ (הפונקציה f מתחבירה את x ואת y למספר), x מספר

(ה) א-מ, H_2O , צד האחרת של המערכת, שווה לזו של הצד השני:

$$D. \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy = \text{फर्मी प्रमेय, } \iint_R f(x, y) dy) dx$$

$\int_a^b dy \int_a^b f(x,y) dy = 0$ זה נכון רק במקרה של פונקציה זוגית

המחנך. וביא תלמיד הרחוק ש אינר לשונוין ה

תשובה:

1. $D = [0,1] \times [0,1]$: מחזורי $\iint_D (x+y)^3 dx dy$

פתרון: האינטגרל הפשוט של $(x+y)^3$ הוא

$$\begin{aligned} \int_0^1 dx \int_0^1 (x+y)^3 dy &= \int_0^1 \left. \frac{(x+y)^4}{4} \right|_{y=0}^{y=1} dx = \int_0^1 \left(\frac{(x+1)^4}{4} - \frac{x^4}{4} \right) dx = -\frac{1}{4} \\ &= \left(\frac{(x+1)^5}{20} - \frac{x^5}{20} \right) \Big|_0^1 = \frac{2^5 - 2}{20} = \frac{30}{20} = \frac{3}{2} \end{aligned}$$

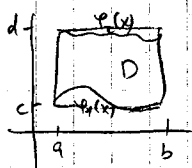
2. $D = [0,1] \times [0, \frac{\pi}{2}]$: מחזורי $\iint_D x y^2 \cos(x^2 y) dx dy$

פתרון: כאן נבחרים אינטגרל ראשון ב x ונחלק, נקבל

$$\begin{aligned} \int_0^{\frac{\pi}{2}} dy \int_0^1 x y^2 \cos(x^2 y) dx &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} dy \left(\frac{y}{2} \sin(x^2 y) \right) \Big|_{x=0}^1 = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{y}{2} \sin y dy = -\frac{1}{2} \\ &= -\frac{1}{2} y \cos y + \frac{1}{2} \sin y \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{1}{2} \end{aligned}$$

הצגת אינטגרל כפול:

הצגה: $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x)\}$: מחזורי $\iint_D f(x,y) dx dy$



כאן $\varphi_1(x) = 0$ ו $\varphi_2(x) = 1$: מחזורי $\iint_D f(x,y) dx dy$

האינטגרל $\iint_D f(x,y) dx dy$ הוא האינטגרל הכפול של $f(x,y)$ על D .

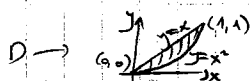
$R = [a,b] \times [c,d]$: מחזורי $\iint_R f(x,y) dx dy$

$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy dx$: מחזורי

$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy dx = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy$: מחזורי

$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy$: מחזורי $\int_a^b f(x,y) dy = \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy$: מחזורי

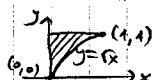
תשובה:



3. $\iint_D x y^2 dx dy$

$\int_0^1 dx \int_x^1 x y^2 dy = \int_0^1 dx \left. \frac{x y^3}{3} \right|_{y=x}^1 = \int_0^1 \left(\frac{x}{3} - \frac{x^4}{3} \right) dx = \frac{1}{15} - \frac{1}{24}$

האינטגרל הוא



4. $\int_0^1 dx \int_x^1 e^{xy} dy$: מחזורי $\int_0^1 dx \int_x^1 e^{xy} dy$: מחזורי

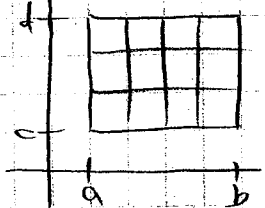
$\int_0^1 dy \int_0^y e^{xy} dx = \int_0^1 dy \left. \frac{e^{xy}}{y} \right|_{x=0}^y = \int_0^1 (e^{y^2} - 1) dy$

האינטגרל הוא

$e^{y^2} - 1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = 0$: מחזורי

← לע 8: לע פארשן

נאך שפארן $f(x,y)$ מוצאן נאנט צו $A = [a,b] \times [c,d]$ זיך $x \in [a,b]$ און $y \in [c,d]$.
 קען איינפירן $I(x) = \int_c^d f(x,y) dy$ און $I(x)$ איז פונקציע $I(x)$ אויף $[a,b]$ און $\int_a^b I(x) dx = \iint_A f(x,y) dx dy$.



הערה: נאנט צו $[a,b]$ און $[c,d]$ און $x_0 = a, x_1 = b$ און $y_0 = c, y_1 = d$.

און $y_0 = c, y_1 = d$ און $x_0 = a, x_1 = b$ און $y_0 = c, y_1 = d$.

און A איז א רעקטאנגל $P \times Q$ און A איז א רעקטאנגל.

און $\Delta y_i = y_i - y_{i-1}$, $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ און $A_{ij} = [x_{i-1}, x_i] \times [y_{j-1}, y_j]$.

$m_{ij} = \inf \{ f(x,y) \mid (x,y) \in A_{ij} \}$, $M_{ij} = \sup \{ f(x,y) \mid (x,y) \in A_{ij} \}$.

און $\int_a^b I(t) dx_i$ און $I(t)$ און $[a,b]$ און P און $I(t)$ און $[a,b]$ און P .

און $t_i \in [x_{i-1}, x_i]$ און $t_i \in [x_{i-1}, x_i]$ און $t_i \in [x_{i-1}, x_i]$.

און $m_{ij} \leq f(t_i, y) \leq M_{ij}$ און $(t_i, y) \in A_{ij}$ און $y \in [y_{j-1}, y_j]$.

און $m_{ij} \Delta y_j \leq \int_{y_{j-1}}^{y_j} f(t_i, y) dy \leq M_{ij} \Delta y_j$.

און $\sum_{j=1}^n m_{ij} \Delta y_j \leq \sum_{j=1}^n \int_{y_{j-1}}^{y_j} f(t_i, y) dy \leq \sum_{j=1}^n M_{ij} \Delta y_j$.

און $\sum_{j=1}^n m_{ij} \Delta y_j \leq I(t_i) \leq \sum_{j=1}^n M_{ij} \Delta y_j$ און $\int_c^d f(t_i, y) dy = I(t_i)$.

און $\sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n m_{ij} \Delta x_i \Delta y_j \leq \sum_{i=1}^n I(t_i) \Delta x_i \leq \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n M_{ij} \Delta x_i \Delta y_j$.

און $\sum_{i=1}^n I(t_i) \Delta x_i$ און R און R און R און R .

און $\lambda(P \times Q) \rightarrow 0$ און $\lambda(Q) \rightarrow 0$ און $\lambda(P) \rightarrow 0$ און $\lambda(P) \rightarrow 0$.

און $\iint_A f(x,y) dx dy \leq \int_a^b I(x) dx \leq \iint_A f(x,y) dx dy$ און $\iint_A f(x,y) dx dy$ און $\iint_A f(x,y) dx dy$.

לע 8

און $\int_a^b I(x) dx = \iint_A f(x,y) dx dy$ און $\int_a^b I(x) dx = \iint_A f(x,y) dx dy$.

משפט 1.1: אם f מתחלף ב- D אז $T_f(y) = \int_a^b f(x,y) dx$ היא פונקציה של y בלבד.

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dy \int_a^b f(x,y) dx$$

ההוכחה נעזרת במשפט פאניני, ולכן f חייב להיות מתחלף ב- A .

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d f(x,y) dy = \int_c^d dy \int_a^b f(x,y) dx$$

משפט 1.2: יהי $f(x,y,z)$ פונקציה של x,y,z מתחלפת ב- $T = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \mid a \leq x \leq b, c \leq y \leq d, e \leq z \leq f\}$. אז $R = [c,d] \times [e,f] \in \mathbb{R}^2$ היא קטע, ויש לה פונקציה $T_f(x,y) = \int_a^b f(x,y,z) dz$.

$$\iiint_T f(x,y,z) dx dy dz = \int_a^b dx \iint_R f(x,y,z) dy dz$$

ההוכחה נעזרת במשפט פאניני, ולכן f חייב להיות מתחלף ב- T .

אם f מתחלפת ב- T , אז $\iiint_T f(x,y,z) dx dy dz$ הוא מספר ממשי.

משפט 1.3: הפונקציה $f: T \rightarrow \mathbb{R}$ מתחלפת ב- T אם ורק אם f מתחלפת ב- R .

ההוכחה נעזרת במשפט פאניני, ולכן f חייב להיות מתחלף ב- T .

משפט 1.4: יהי $D \subset \mathbb{R}^2$ קטע, ויהי $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה של x,y מתחלפת ב- D .

אז f מתחלפת ב- D אם ורק אם f מתחלפת ב- R .

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy$$

משפט 1.5: יהי $R = [a,b] \times [c,d] \subset \mathbb{R}^2$ קטע, ויהי $f: R \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה של x,y מתחלפת ב- R .

$$g(x,y) = \begin{cases} f(x,y) & (x,y) \in R \\ 0 & (x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus R \end{cases}$$

אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 , ויש לה פונקציה $T_g(y) = \int_a^b g(x,y) dx$.

ההוכחה נעזרת במשפט פאניני, ולכן f חייב להיות מתחלף ב- R .

אם f מתחלפת ב- R , אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 .

אם f מתחלפת ב- R , אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 .

אם f מתחלפת ב- R , אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 .

אם f מתחלפת ב- R , אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 .

אם f מתחלפת ב- R , אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 .

אם f מתחלפת ב- R , אז g מתחלפת ב- \mathbb{R}^2 .

השלג הריבועי

אם $b \in \mathbb{R}$ ו- $b=0$ אז $\iint_R g(x,y) dx dy = \iint_{R \cup D} g(x,y) dx dy + \iint_{R \cap D} g(x,y) dx dy = \iint_{R \cup D} g(x,y) dx dy$

אם $b \neq 0$ - נוסחאות פארו-וולרסון, והמשוואה הבאה

$$\iint_R f = \iint_R g = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} g(x,y) dy \quad \text{כאשר } \varphi(x) \leq \psi(x)$$

אם $\varphi(x) \leq \psi(x)$ אז $\int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} g(x,y) dy$ הוא אינטגרל פארו-וולרסון של g על R

$$\iint_R f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x,y) dy$$

משפט 1: נניח כי f היא פונקציה רציפה על $D \subset \mathbb{R}^n$ ו- $D \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה רציפה. אז f היא פונקציה רציפה על D .

משפט 2: נניח כי f היא פונקציה רציפה על D ו- f היא פונקציה רציפה על D .

משפט 3: נניח כי f היא פונקציה רציפה על D ו- f היא פונקציה רציפה על D .

אם $A \subset \mathbb{R}^n$ ו- $D \subset \mathbb{R}^n$ אז $D \subset A$ ו- $D \subset A$ ו- $D \subset A$

אם $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ היא פונקציה רציפה ו- f היא פונקציה רציפה על D

$$\iiint_D f(x,y,z) dx dy dz = \iint_A dx dy \int_{\varphi(x,y)}^{\psi(x,y)} f(x,y,z) dz$$

(משפט פארו-וולרסון)

משפט 4: נניח כי f היא פונקציה רציפה על D ו- f היא פונקציה רציפה על D .